



دانشکده مهندسی معدن، نفت و ژئوفیزیک

گروه ژئوفيزيک

پایان نامه کارشناسی ارشد

برطرف کردن مشکلات تصویرسازی لرزهایی در ساختارهای پیچیده به کمک روش کوچ زمانی معکوس، مثال موردی در غرب ایران

سجاد تقىزادە

اساتید راهنما:

دکتر مهرداد سلیمانی منفرد دکتر ایرج پیروز

خرداد ۱۳۹۳

.... لفلرتم به • •

خانواده عرنزم

سمر وقدردانی

از زحات و را مهایی بای اساد کرانقدر؛ جناب آقای دکتر سلیانی که در تامی مراحل محارش این اثر مرایاری نمودند، تشکر می مایم .

بمچنین از دوستان عزیرم آقایان امیر شاہمیری، مرتضی رحانی، بیزاد نظری وکیانوش سلیانی به جهت یاری اینجانب درآمادہ کر دن این اثر، قدر دانی می کنم . و درآ خربر خود واحب می دانم از تامی

عزیرانی که مراد. ارائه حرچه بهتراین اثریاری نمودند تشکر کرده و دست آنها را به کرمی می فشار م.

چکیدہ

هدف نهایی از برداشت دادههای لرزهای و انجام مراحل پردازش بر روی آنها، بدست آوردن تصاویر هر چه دقیقتر و واقعیتر از ساختارهای زیر سطح زمین میباشد. یکی از مراحل پردازش داده-های لرزهای، کوچ میباشد که عبارتست از، عمل بازگردان وقایع پراش در ثبتهای کوچ داده نشده به نقاط قله آنها و در نتیجه انتقال وقایع بازتابی به مکانهای صحیحشان و ساختن یک تصویر از ساختارهای درون زمین. کوچ زمانی معکوس به دلیل اینکه بر پایه معادله موج دوطرفه عمل می کند، در مقاطع لرزهای با ساختارهای زمینشناسی پیچیده، نسبت به دیگر روش های کوچ، که بر پایه معادله موج یکطرفه عمل میکنند، تصویرسازی مناسبتر و دقیقتری از ساختارهای زیرسطحی ارائه میدهد. در روش کوچ زمانی معکوس شرایط تصویرسازی با همبستگی عرضی میدان موج چشمه و میدان موج گیرنده تخمین زده می شود. در امپدانس های بزرگ و ساختارهای زمین شناسی پیچیده، میدانهای موج پایینرونده و بالارونده نمی توانند تفکیک شوند. با این حال در این موارد همبستگی عرضی منجر به کاهش فرکانسهای مصنوعی پایین میشود که باعث تفکیک هر چه بهتر میدانهای موج چشمه و گیرنده خواهد شد. در این تحقیق، دقت و درستی عملکرد روش مهاجرت زمانی معکوس در پردازش و تصویرسازی دادههای لرزهای در ساختارهای پیچیده مورد مطالعه قـرار گرفـت. در این مطالعه، مدلهای سرعت لرزهای تولید شده با استفاده از دادههای لرزهای مصنوعی دو منطقه Sigsbee 2A و BP-2004 را، با اعمال کوچ زمانی کیرشهوف و کوچ زمانی معکوس بررسی و مقاطع لرزهای بدست آمده مورد مقایسه قرار گرفت. همچنین روش پردازشی مورد بحث در ایـن تحقیـق بـر دادههای لرزهای واقعی دو منطقه یکی در غرب ایران و دیگری در مرز آلمان و فرانسه، اعمال شد که متاسفانه به دلیل نداشتن امکانات سختافزاری و محاسباتی پیشرفته نتایج قابل قبولی حاصل نگردید.

**واژههای کلیدی:** تصویرسازی لرزهای؛ مهاجرت زمانی معکوس؛ همبستگی عرضی؛ برونیابی میدان موج.

٥

## لیست مقالات مستخرج از پایاننامه

۱-مقایسه روشهای مهاجرت زمانی معکوس RTM و مهاجرت زمانی کیرشهوف در تصویرسازی دادههای لرزهای برای شناسایی گنبد نمکی، اولین کنفرانس ملی مهندسی اکتشاف منابع زیرزمینی، دانشگاه شاهرود، پاییز ۱۳۹۲.

۲- تصویرسازی لرزهای با روش مهاجرت زمانی معکوس در شناسایی گسلها، شانزدهمین کنفرانس ژئوفیزیک ایران، موسسه ژئوفیزیک دانشگاه تهران، بهار ۱۳۹۳.

۳- مقایسه روشهایی مهاجرت زمانی معکوس و کیرشهوف در تصویرسازی لرزهای برای شناسایی گسلها، اولین همایش تخصصی کاربرد ریاضیات در علوم زمین، دانشگاه شیراز، بهار ۱۳۹۳.

مطالب	ست	فهر
-------	----	-----

شماره صفحه		عنوان
۵		سمروقدردانی
٥		چکیدہ
j	طالب	فهرست م
ط	لهلک.	فهرست ش
م	ىداول	فهرست ج
	لائم و اختصارات	فهرست ع
1	······	۱فصل اول
۲	مقدمه	1-1
٣	برداشت دادههای لرزهای بازتابی	۲-۱
۵	پردازش دادههای لرزهای	۳-۱
۵	۱-۳-۱ پیش پردازش	
ىت صفر	۱-۳-۲ شبیهسازی مقطع با دوراف	
۶NMO	۔ ۱–۲–۳–۱ برانبارش D/DMO	
۷	1-۳-۲ کوچ	
11	تفسیر دادههای لرزهای	4-1
11	ساختار پاياننامه	۵-۱
۱۳	م	۲فصل دو
14	.' مقدمه	1-7
ت	تصویرسازی بر مینای تئوری بر	۲-۲
۱۷	ریر ری بر ۲۰۰۰ رو بری	

۱۸	۲-۲-۲ روشهای تمرکز چندگانه
۱٩	۲-۳ تصویرسازی بر مبنای حل معادله موج
۱٩	۲-۳-۱ روشهای حل معادله موج یکطرفه
22	۲-۳-۱ شرایط تصویرسازی
74	۲-۳-۲ برونیابی عمق در مقابل زمان
۲۷	۲-۳-۱-۳ اصول کوچ چشمه یکطرفه
٣٣	۲-۳-۱-۴ استفاده از تمام چشمهها
۳۶.	۲-۳-۱-۵ کوچ زمانی کیرشهوف
۳۷	۲-۳-۱-۶٪ مزایا و معایب کوچ زمانی
۳۸	۲-۳-۲ روشهای تصویرسازی مبتنی بر حل معادله موج دوطرفه
٣٩	۲-۳-۲ وارونسازی کامل شکل موج
47	۳فصل سوم
44	۱–۳ مقدمه
40	۲-۳ اصول و روندکار RTM
۵۰	۳–۲–۱ کنترل تمامی چشمهها در RTM
۵١	۳-۳ برونیابی زمانی با استفاده از روش عددی تفاضل محدود
۵۶.	۴-۳ انجام روش RTM بر دادههای لرزهای مصنوعی
۵۶.	۳-۴-۳ داده لرزهای مصنوعی Sigsbee 2A
۶۵.	۳-۴-۳ داده لرزهای مصنوعی BP-2004
۷١	۳-۴-۳ داده لرزهای واقعی
۷۴	۴فصل چهارم
۷۵	۱–۴ نتایج
۷۷	منابع

#### فهرست شكلها

عنوان

شکل ۱-۱: روند کلی در استفاده از لرزهنگاری بازتابی. تهیه مقطع لرزهای به کمک ارسال امواج لرزهای به درون زمین، بازتاب آنها از لایهها و آشکارسازی ساختارهای زمین شناسی به کمک پردازش داده های لرزه ای [بعد از خلیلزاده، ۱۳۹۲].

شکل ۱-۲: مقایسه وضعیت (a) نقطـه میـانی مشـترک (CMP) و (b)نقطـهی بازتـاب مشـترک (CRP). برای لایههای ناهمگن یا لایهای با سرعتهای جانبی متغیر ، در یـک دسـتهCMPپراکنـدگی نقطهی بازتاب مشاهده می شود یعنی بازتابها از یک نقطهی یکسان نیستند [اشپینر، ۲۰۰۲]. ........

شکل ۱-۳: محدوده کارکرد کوچ قبل و بعد از برانبارش عمقی و زمانی. کوچ زمانی برای محیطهای با تغییرات ملایم سرعت مناسبتر است و در مناطق با ناهمگونی جانبی شدید نیازمند به اعمال کوچ عمقی میباشد. در مناطق با ساختارهای پیچیده نظیر کف گنبدهای نمکی یا در ساختارهایی با شیبهای متداخل استفاده از کوچ قبل از برانبارش توصیه میشود [لینیر، ۱۹۹۹].....۹

شکل ۱-۴: مقایسه مقطع ZO (شکل سمت چپ) قبل و بعد از کوچ زمانی (شکل سمت راست).کوچ سبب:۱)تغییر موقعیت و شیب بازتابندهها و قرارگیری آنها در موقعیت و شیب حقیقی میشود ۲) باعث حذف پراشها و سه گانههای باز نشده میشود [اشپینر، ۲۰۰۷]. ......

شکل ۲-۱: رکورد چشمه و میدان موج [بعد از روبین، ۲۰۱۰]. .....

شکل ۲-۲: شرایط تصویرسازی در نقطه بازتاب [بعد از روبین، ۲۰۱۰]. ................ ۳۳ شکل ۲-۳: کوچ WE از یک چشمه در ۳ گام انجام میشود: مقدار عددی میدان موج پایین رونده از منبع محاسبه شود، مقدار عددی میدان موج بالارونده از رکورد چشمه محاسبه شود، شرایط تصویرسازی (ضریب همبستگی در طول ۲) برای تمام x,z ها اعمال شود (بازگشت در عمق، کوچ یکطرفه، پانل بالایی سمت چپ) و (بازگشت در زمان،کوچ دوطرفه، پانل بالایی سمت راست) [بعد از

۲۵۵۲.	روبين،
-------	--------

شکل ۲-۴: کوچ چشمه یکطرفه، انتشار موج پایینرونده از منبع[بعد از روبین، ۲۰۱۰] ۲۸
شکل ۲-۵: کوچ چشمه یکطرفه. همانند شکل قبل، این شکل برای میدان موج بالارونده متـوالی
بازسازی شده در عمقهای Δz، Δz و غیره، میباشد [بعد از روبین، ۲۰۱۰]
شکل ۲-۶: کوچ چشمه یکطرفه که شرط تصویرسازی در عمق ۵۰۰۰ متری، با همبستگی میدان
موج بالا و پایینرونده اعمال شده است [بعد از روبین، ۲۰۱۰]
شکل ۲-۷: روندکار کوچ چشمه یکطرفه. دو میدان موج به صورت رد به رد همبسـته میشـوند و
نتیجه در عمق متناظر، چشمه کوچ داده شده را میسازد [بعد از روبین، ۲۰۱۰]
شکل ۲-۸: نمایی از چشمه کوچ داده شده از دادههای ترکیبی [بعد از روبین، ۲۰۱۰]۳۳
شکل ۲-۹: نمایی از کوچ چشمه یکطرفه با استفاده از تمام چشمهها [بعد از روبین، ۲۰۱۰] ۳۴
شکل ۲-۱۰: : مراحل گام به گام کوچ زمانی کیرشهوف در مقطع دورافت صفر و مـدل سـرعت
کوچ [بعد از روبین، ۲۰۰۳]
شکل ۲-۱۱: اصول و روندکار وارونسازی شکل کامل موج. مسئله پیشرو از ورداشتهای ترکیبی
چشمه برای یک مدل شبکهبندی شده از سرعتهای مربوط به نمونه آکوستیک محاسبه میشود. تـابع
هزینه اختلاف بین رکوردهای چشمه ترکیبی و مدلهای واقعی را محدود میکند [بعد از روبین،
۴۱
شکل ۲-۱۲: هدف نهایی FWI تهیه مدل پارامتری شده گسسته از لایههای زیرسطحی است که
با دادههای بدست آمده در مدلسازی پیشرو همخوانی دارد. این مساله بـه شـکل تکـراری حـل مـی-
شود[بعد از روبین، ۲۰۱۰].
شکل ۳-۱: انتشار میدانهای موج؛ سمت راست میدان موج پایینرونده و سمت چپ میدان موج
بالارونده [بعد از شوستر، ۲۰۱۰]
شکل ۳-۲: میدان موج چشمه (بالا)، میدان موج گیرنده (وسط) و همبستگی عرضی میدان موج

، از کالین و گویتن، ۲۰۰۶]	چشمه و گیرنده (پایین) [بعد
معکوس RTM؛ تصاویر لحظهای از میدانهای مـوج بالارونـده و پـایین-	شکل ۳-۳: کوچ زمانی ه
ثانیه محاسبه می شوند. [بعد از روبین، ۲۰۱۰]	رونده که در هر ۱ یا ۲ میلی
مانی معکوس RTM از یک چشمه دوبعدی؛ تصاویر لحظهای میدان موج	شکل ۳-۴: اصول کوچ ز
ن مشابهی دارند تک به تک در یکدیگر ضرب شدهانـد. نتیجـه در شـکل	بالارونده و پایینرونده که زما
ظهای محاسبه شده را تشکیل میدهد[بعد از روبین، ۲۰۱۰]	جمع زده شده که تصاویر لحا
ی زمانی و عمقـی بـا اسـتفاده از روش عـددی تفاضـل محـدود[روبـین،	شکل ۳-۵: انجام برونیای
۵۲	
ی میدان موج پایین رونده با استفاده از روش عـددی تفاضـل محـدود	شکل ۳-۶: برونیابی زمان
۵۳	[روبين، ٢٠٠٣]
ان موج بالا رونده بـا اسـتفاده از روش عـددی تفاضـل محـدود [روبـین،	شکل ۳-۷: برونیابی مید
۵۴	
و گسلهای داده لرزهای مصنوعی Sigsbee 2A؛ توده پـر سـرعت گنبـد	شکل ۳-۸: گنبد نمکی
۵۸	نمكى مىباشد[فلورى، ٢٠١٢
زمانی معکوس بدست آمـده از مـدل سـرعت داده لـرزهای مصـنوعی	شکل ۳-۹: مقطع کوچ
ç.	
/ •	Sigsbee 2A
ر زمانی کیر شهوف بدست آمـده از مـدل سـرعت داده لـرزهای مصـنوعی	Sigsbee 2A شکل ۳-۱۰: مقطع کوچ
ی زمانی کیرشهوف بدست آمـده از مـدل سـرعت داده لـرزهای مصـنوعی ۱۴۱	Sigsbee 2A شکل ۳-۱۰: مقطع کوچ v.pdgm.com] Sigsbee 2A
ه زمانی کیرشهوف بدست آمـده از مـدل سـرعت داده لـرزهای مصـنوعی ۱	Sigsbee 2A شکل ۳-۱۰: مقطع کوچ v.pdgm.com] Sigsbee 2A شکل ۳-۱۱:الف) مدل ب
م زمانی کیرشهوف بدست آمده از مدل سرعت داده لرزهای مصنوعی ۱۸۳۸ [http://wwv]. سرعت حاصل از قسمتی از توده نمکی موجود در داده لرزهای مصنوعی های حاصل از کوچ زمانی معکوس برای چشمه ابتدایی. ج) مقطع لرزهای	Sigsbee 2A شکل ۲-۱۰: مقطع کوچ v.pdgm.com] Sigsbee 2A شکل ۲-۱۱:الف) مدل م Sigsbee 2A. ب) مقطع لرز
م زمانی کیرشهوف بدست آمده از مدل سرعت داده لرزهای مصنوعی ۱۹۳۸]. سرعت حاصل از قسمتی از توده نمکی موجود در داده لرزهای مصنوعی های حاصل از کوچ زمانی معکوس برای چشمه ابتدایی. ج) مقطع لرزهای برای چشمه میانی. د) مقطع لرزهای حاصل از کوچ زمانی معکوس برای	Sigsbee 2A شکل ۲۰-۱۰: مقطع کوچ شکل ۲-۱۰: مقطع کوچ v.pdgm.com] Sigsbee 2A شکل ۲-۱۱:الف) مدل م Sigsbee 2A لرزم حاصل از کوچ زمانی معکوس

ک

شکل ۳-۱۲: الف) مدل سرعت گسلی حاصل از قسمتی از داده لرزهای مصنوعی Sigsbee 2A . ب) مقطع لرزهای حاصل از کوچ زمانی معکوس برای چشمه ابتدایی. ج) مقطع لرزهای حاصل از کوچ زمانی معکوس برای چشمه میانی. د) مقطع لرزهای حاصل از کوچ زمانی معکوس برای چشمه انتهایی؛ مشاهده میشود که کیفیت مقطع در چشمه انتهایی افزایش مییابد. .....

شکل ۳-۱۳: ساختارهای زمین شناسی موجود در داده لرزهای BP-2004. .....................

شکل ۳-۱۴: الف) مدل سرعت حاصل از توده نمکی سمت راست موجود در داده لرزهای مصنوعی BP-2004 . ب) مقطع لرزهای حاصل از کوچ زمانی معکوس برای چشمه ابتدایی. ج) مقطع لرزهای حاصل از کوچ زمانی معکوس برای چشمه میانی. د) مقطع لرزهای حاصل از کوچ زمانی معکوس برای چشمه انتهایی؛ مشاهده میشود که کیفیت مقطع در چشمه انتهایی افزایش مییابد..۶۷

شکل ۳-۱۵: مقطع لرزهای بدست آمده از پردازش به روش کوچ زمانی کیرشهوف که بر گنبد نمکی سمت راست موجود در داده لرزهای مصنوعی BP-2004 اعمال شده است [فارمر، ۲۰۰۶]. .....

شکل ۳-۱۶: الف) مدل سرعت حاصل از توده نمکی سمت چپ موجود در داده لرزهای مصنوعی BP-2004. ب) مقطع لرزهای حاصل از کوچ زمانی معکوس برای چشمه ابتدایی. ج) مقطع لـرزهای حاصل از کوچ زمانی معکوس برای چشمه میانی. د) مقطع لرزهای حاصل از کوچ زمانی معکوس برای چشمه انتهایی؛ مشاهده میشود که کیفیت مقطع در چشمه انتهایی افزایش مییابد. .......................

شکل ۳-۱۷: مقطع لرزهای بدست آمده از روش کوچ زمانی معکوس که بر داده واقعی مرز آلمان و فرانسه اعمال شده است.

شکل ۳-۱۸: مقطع PSTM بدست آمده از داده برداشت شده در مرز آلمان و فرانسه. ............ ۷۲

- شکل ۳-۱۹: مقطع لرزهای بدست آمده از روش کوچ زمانی معکوس که بر داده واقعـی برداشـت
- شکل ۳-۲۰: مقطع PSTM تولید شده از داده لرزهای برداشت شده در غرب ایران. ............... ۷۳

# فهرست جداول

شماره صفحه	عنوان
۵Υ	جدول ۳-۱: پارامترهای داده مصنوعی Sigsbee 2A
۶۵	جدول ۳-۲: پارامترهای داده لرزهای مصنوعی BP-2004 .

#### فهرست علائم و اختصارات

AVA: Amplitude Versuse Angle. AVO: Amplitude Versuse Offset. **CMP** :Common MidPoint. **CRP**: Common Reflection Point. **CRS** : Common Reflection Surface. **CIG**: Common Image Gather. CO: Common Offset. CS: Common Sourse. **CR**: Common Receiver. **DMO** : Dip Move-Out. FWI: Full Waveform Inversion. **FD**: Finite Difference. **GBM**: Gaussian Beam Migration. MF: Multi Focusing. **NIP** : Normal Incidence Point. **NMO**: Normal MoveOut. **RTM**: Reverse Time Migration. **RMS**: Root Mean Square. S/N: Signal to Noise ratio. WE: Wavefield Extrapolation. **ZO** : Zero Offset.

فس اول



#### ۱–۱ مقدمه

هدف نهایی از برداشت دادههای لرزهای و انجام مراحل پردازش بر روی این دادهها بدست آوردن تصاویر هرچه دقیقتر و واقعی تر از زیر سطح زمین می باشد، که در دو حوزه زمان و عمق تحویل مفسر می شوند. علاوه بر این سعی می گردد تا در کنار تهیه تصاویر از زیر سطح زمین (شکل ۱-۱)، اطلاعات حاصل از دامنه بر حسب دورافت (AVO)<sup>۱</sup>، نشانگرهای لرزهای و مقاطع امیدانس صوتی را نیز فـراهم کرد. در ادامه از تمامی این دادهها در کنار دادههای پتروفیزیکی حاصل از چاهنگاری، برای تفسیر زمین شناسی و تصمیم گیری در مورد محل حفاری چاهها، وضعیت مخزن و مطالعاتی از این قبیل استفاده می شود. بنابراین با روشن شدن اهمیت تصویر سازی لرزهای زیر سطح در ابتدای بخش بالادستی صنعت نفت، لزوم بدست آوردن تصاویر عمقی یا زمانی با کیفیت هرچه بیشتر و با نسبت سیگنال به نوفه بالاتر و همچنین از نظر اقتصادی مقرون به صرفهتر، آشکار می گردد. روش بـرانبـارش نقطه میانی مشترک (CMP)<sup>۲</sup>همراه با تصحیح برونراند نرمال (NMO)<sup>۳</sup>و تصحیح برونراند شیب (DMO) برای نیل به چنین هدفی در فاصلهای نه چندان دور از شروع فعالیتهای اکتشاف لرزهای ابداع گردید. ولی این روش در محیطهایی که با بازتابندههای پر شیب، متداخل و یا تغییرات جانبی سرعت در محیط انتشار موج مواجه هستیم (زمین شناسی پیچیده)، قادر به استفاده از تمام دادههای سهیم در بازتاب از یک نقطه نمی باشد و در نتیجه نسبت سیگنال به نوفه پایین تری در تصویر بدست آمده خواهیم داشت. در مواقعی که شیبهای متضاد با سرعتهای برانبارش متفاوت در مقطع وجـود

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> Amplitude versus offset

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup> Common MidPoint stack

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup> Normal MoveOut correction

<sup>&</sup>lt;sup>4</sup> Dip Move Out correction

دارند، کوچ پس از برانبارش که بر فرض یکسان بودن مقطع برانبارش با مقطع دورافت صفر است عمل می کند، جواب قابل قبولی بدست نخواهد داد. در این زمان لازم است که از روشهای جدیدتری مانند کوچ زمانی معکوس RTM استفاده شود که نشان داده تصویر دقیقتری از ساختارهای زیرسطحی ارائه می دهد. در ادامه این فصل پس از اشارهای به برداشت دادههای لرزهای بازتابی، مرور مختصری بر پردازش مرسوم دادههای لرزهای بازتابی خواهیم داشت و بعد از آن به تفسیر دادههای لرزهای و در آخر به ساختار پایاننامه خواهیم پرداخت.



شکل ۱-۱: روند کلی در استفاده از لرزهنگاری بازتابی. تهیه مقطع لرزهای به کمک ارسال امواج لرزهای به درون زمین، بازتاب آنها از لایهها و آشکارسازی ساختارهای زمینشناسی به کمک پردازش دادههای لرزهای [بعد از خلیل-زاده، ۱۳۹۲].

### ۲-۱ برداشت دادههای لرزهای بازتابی

دادههای لرزهنگاری بازتابی در محیطهای مختلف مانند خشکی، نواحی گذار <sup>۱</sup> و در محیطهای دریایی کم عمق تا آبهای بسیار عمیق و با هندسه<sup>۲</sup> (اشکال) مختلف برداشت میشوند. تجهیزات لرزهنگاری بکار گرفته شده در این مناطق، محدوده وسیعی از دستگاهها و ابزار را شامل میشوند که

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> Transition zones

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup> Geometry

اجازه مطالعه زیر سطح زمین را از نزدیک سطح تا عمق چند کیلومتری، میسّر میسازند. در برداشتهای بزرگ مقیاس در خشکی، امواج لرزهای معمولاً به وسیله مواد انفجاری و یا ویبراتورهای هیدرولیکی بوجود میآیند. میدان موج بازتاب شده، توسط گیرندهها (ژئوفونها)<sup>۱</sup>به عنوان تابعی از زمان، پس از گسیل انرژی لرزهای از چشمه ثبت میگردد. مقدار اندازه گیری شده، یک یا سه مؤلفه از جابهجایی ذره، سرعت یا شتاب است.

در طراحی برداشتهای لرزهای معمول، میدان موجی که توسط یک چشمه ایجاد میشود به وسیله تعداد زیادی گیرنده، ثبت میشود. به دلیل ابهام زیاد در مسئله معکوس سازی لـرزهای<sup>۲</sup>، انجام چندین عدد از این آزمایش های ثبت شده با چشمه مشترک، با موقعیتهای متغیر چشمه و گیرنده، برای جمعآوری اطلاعات فراوان و بدست آوردن دادههایی همپوشانی شده<sup>۲</sup>، از ساختارهای زیر سطح، لازم به نظر می سد. مجموعه دادههای دارای همپوشانی بدست آمده، از سری های زمانی گسسته برای هر جفت چشمه و گیرنده که معمولاً به آن ها ردلرزه<sup>۴</sup> گفته می شود، تشکیل شده است و به هر مجموعه از این ردلرزها با یک هندسه مشخص، ورداشت<sup>۵</sup> می گویند. معمول ترین این مجموعهها که هر کدام در قسمتی از پردازش بکار می آیند، ورداشت<sup>۵</sup> می گویند. معمول ترین این مجموعهها که مشترک (CO)<sup>2</sup>، دورافت صفر (CD)<sup>۲</sup>، چشمه مشترک (CS)<sup>۸</sup> و گیرنده مشترک (CMP)، دورافت مشترک ای برداشت، همانطور که به هدف اجرای روش لرزهای بستگی دارد، به میزان پیچیدگی ساختار رزیر سطح و شرایط محیطی نیز وابسته است. اطلاعات بیشتر در مورد طراحی برداشت لرزهای را

- <sup>2</sup> Seismic inversion
- <sup>3</sup> Multi coverage data
- <sup>4</sup> Trace
- <sup>5</sup> Gather
- <sup>6</sup> Common offset
- <sup>7</sup> Zero offset
- <sup>8</sup> Common source(shot)
- <sup>9</sup> Common receiver
- <sup>10</sup> Vermeer

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> Geophones

### ۱–۳ پردازش دادههای لرزهای

هدف از پردازش دادههای لرزهای بدست آوردن تصویر مناسب زیرسطحی است تا تفسیر دقیقتری از اطلاعات لرزهای فراهم شود.

**۱–۳–۱** پیش پردازش<sup>۱</sup>

پیش پردازش اصطلاحاً اولین عملیاتی است که بر روی داده بدست آمده انجام میشود تا برای مراحل بعدی تصویرسازی آماده شود. اصلیترین مراحل پیش پردازش شامل [ایلماز۲۰۰۱،<sup>۲</sup>]:

- تعیین مختصات چشمه و گیرندهها در میان ردلرزهها، و ثبت این مختصات به همراه
   اطلاعات هندسه ی برداشت<sup>۳</sup> در فایلی به نام سرآیند<sup>۴</sup> ردلرزه.
  - اعمال فیلتر مناسب روی دادهها برای حذف نوفههای تصادفی.
- تصحیح استاتیک که بطور معمول بر روی ردلرزه ااعمال می شود تا اثر توپ و گرافی و تغییرات محلی مربوط به سرعت لایه سطحی را حذف کند. این مرحله فقط بر روی داده های بدست آمده از کوهستان اعمال می شود.
  - اعمال تابع تقویت خودکار برای جبران اثرات ناشی از توزیع هندسی موج کروی.

#### ۱-۳-۲ شبیهسازی مقطع با دور افت صفر

در طی فرآیند برانبارش به ازای هر ورداشت نقط ه میانی مشترک<sup>۵</sup> یک ردلرزه با دورافت صفر (ZO) بدست میآید. در این مرحله نهتنها حجم دادهها در مقایسه با دسته دادههای دارای هم-پوشانی، کاهش قابل توجهی مییابد، بلکه نسبت سیگنال به نوفه (S/N) نیز بطور تقریبی با نسبت

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Preprocessing

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>Yilmaz

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup>Field geometry

<sup>&</sup>lt;sup>4</sup>Header

<sup>&</sup>lt;sup>5</sup>CMP gather

 $\sqrt{\mathrm{N}}$  افزایش مییابد ( $\mathrm{N}$  تعداد ردلرزهها در ورداشت نقطه میانی مشترک است) [ایلماز، ۲۰۰۱]. علاوه بر این مقطع دورافت صفر، اولین تصویر کلی از ساختارهای زیرسطحی را بدست میدهد. در ادامه بطور خلاصه دو روش برای تهیه مقطع دورافت صفر تشریح میشود.

#### NMO/DMO برانبارش NMO/DMO

روش برانبارش NMO/DMO روندی است که عموماً بیشـترین اسـتفاده را در تهیـه مقطـع ZO دارد. بعد از برداشت و ثبت اطلاعات، دادهها از حالت ورداشت چشمه مشترک به صورت ورداشت نقطه میانی مشترک بین موقعیت چشمه و گیرنده دستهبندی میشوند. در درون این ورداشتهای نقطه میانی مشترک ردلرزهها با توجه به دورافتشان دستهبندی می شوند. با نگاهی به یکی از این گروههای لرزهنگاشت نقطه میانی مشترک درمی یابیم که وقایع بازتابی رفتاری شبیه به یک هذلولی از خود نشان میدهند. هذلولی بازتاب در نتیجه اثری است که دورافتهای بزرگ بر انتشار موج در فاصلههای زیاد بین چشمه و گیرنده بر جای می گذارند. اختلاف زمان سیر ( $\Delta t_{\scriptscriptstyle NMO}$ ) بین زمانسیر  $t_{
m h}$  برای یک دورافت مشخص و زمانسیر با دور افت صفر  $t_0$ ، برونراند نرمال  $^{\prime}$  نامیده می شود. اثر دورافت را می توان با دانستن سرعت NMO و در طی فرآیندی به نام تصحیح برونراند نرمال، تصحیح و رخدادهای بازتابی را در یک خط افقی قرار داد. در مناطق با پیچیدگیهای ساختاری یک ورداشت نقطه میانی مشترک حاوی اطلاعاتی از نقاط بازتابی متفاوتی در عمق است، در این صورت متحمل مسئلهای به نام یراکندگی نقطهی بازتاب کمی شود. این مسئله موجب بروز خطا در نتایج آنالیز سارعت و در مقیاس کوچکتر، در نتیجه برانبارش می شود. اصولاً این اثر را می توان با اعمال تصحیح برونراند شیب<sup>۳</sup> که نقطه میانی مشترک را به نقطهی بازتاب مشترک<sup>۴</sup> تبدیل می کند، جبران کرد (شکل ۲-۱).

- <sup>1</sup>Normal moveout
- <sup>2</sup>Reflection point dispersal

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup>Dip-moveout

<sup>&</sup>lt;sup>4</sup>Common reflection point(CRP)



شکل ۲-۱: مقایسه وضعیت (a) نقطه میانی مشترک (CMP) و (b)نقطهی بازتاب مشترک (CRP). برای لایههای ناهمگن یا لایهای با سرعتهای جانبی متغیر ، در یک دستهCMPپراکندگی نقطهی بازتاب مشاهده می شود یعنی بازتابها از یک نقطهی یکسان نیستند [اشپینر<sup>۱</sup>، ۲۰۰۷].

وقایع بازتابی متعلق به یک نقطه ی بازتاب مشترک در روی منحنی به نام خط سیر نقط ه بازتاب مشترک<sup>۲</sup> و در حجم نقطه میانی، دورافت و زمان قرار می گیرند. در شرایط ایده آل فقط اطلاعات در امتداد خط سیر نقطه بازتاب مشترک CRP باید جمع بسته شود. این حالت درست مانند موقعیتی است که فقط اطلاعات مربوط به یک نقطه ی عمقی یکسان، در نظر گرفته می شود. در عمل تعیین خط سیر نقطه میانی مشترک CRP بدون در اختیار داشتن سرعت و موقعیت دقیق بازتابها امکان-پذیر نیست و در این حالت لازم است که از تصحیح برونراند شیب (یک سطح برانبارش شامل خط سیر CRP) نیز به عنوان یک عملگر برانبارش استفاده شود [ایلماز، ۲۰۰۱].

## ۱-۳-۳ کوچ<sup>۳</sup>

کوچ معمولاً آخرین مرحله در تصویرسازی است. بطور کلی کوچ به دو صورت کوچ زمانی و کوچ عمقی انجام می گیرد. تصاویر لرزهای بدست آمده از این دو روش متفاوت است. تفاوت این دو تکنیک تنها در حوزهای که منجر به ساخت تصویر می شود نیست. در کوچ زمانی، محیط بطور موضعی یک-بعدی فرض می شود و بنابراین در محیطهایی با تغییرات جانبی شدید، ناکار آمد می شود. اگرچه حوزه

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Spinner

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>Common Reflection Point(CRP) trajectory

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup>Migration

عمقی برای تصویرسازی ساختارهای زمینشناسی مناسبتر بنظر میرسد، اما کوچ زمانی بیشتر مورد استفاده قرار می گیرد. این امر بدان علت است که ساختن مدل سرعت سادهتر بوده و خطا در مدل سرعت تأثیر کمتری بر نتیجه کوچ و بویژه بر روی دامنهها دارد [اشپینر، ۲۰۰۷]. مقطع کوچ زمانی را می توان براحتی با مقطع زمانی قبل از برانبارش مقایسه کرد. این امر یکی از مزیت های کوچ زمانی است در حالیکه در کوچ عمقی مقطع بدست آمده تطبیق قابل قبولی را نسبت به ساختارهای زیرسطحی از خود به نمایش می گذارد. برای هر دو کوچ ذکر شده در بالا در اختیار داشتن اطلاعات دقیق سرعت ضروری است. در کوچ زمانی از سرعت 'RMS و کوچ عمقی از اختلاف سرعتهای بازهای که میانگین سرعتهای واقعی زمین است، استفاده می شود. کوچ زمانی را هم، می توان مانند کوچ عمقی بر مقطع برانبارش دورافت صفر (کوچ پس از برانبارش<sup>۲</sup>) یا بر تمامی دسته دادههای دارای هم پوشانی (کوچ قبل از برانبارش) اعمال کرد. در کوچ قبل از برانبارش، فرآیند کوچ بطور جداگانه بـر روی هر شبکه دورافت در جاییکه دورافتها در یک محدودهی معین با هم ترکیب شده تا کافی بودن تعداد ردلرزهها تضمین شود، اعمال میشود. فرآیند کوچ بعد از برانبارش سریعتر بوده و تصویر با کیفیت بالاتر که ناشی از بهبود نسبت سیگنال به نوفه S/N در مقایسه با دادههای ورودی میباشد، را بدست میدهد. البته این تکنیک در مناطق با ساختارهای پیچیده کارایی چندانی ندارد [ایلماز، ۲۰۰۱]. محدودهی عملکرد کوچ قبل و بعد از برانبارش در حوزه زمان و عمق در (شکل ۱-۳) نشان داده شده است.

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Root-Mean-Square <sup>2</sup>Poststack



شکل ۱-۳: محدوده کارکرد کوچ قبل و بعد از برانبارش عمقی و زمانی. کوچ زمانی برای محیطهای با تغییرات ملایم سرعت مناسب تر است و در مناطق با ناهمگونی جانبی شدید نیازمند به اعمال کوچ عمقی میباشد. در مناطق با ساختارهای پیچیده نظیر کف گنبدهای نمکی یا در ساختارهایی با شیبهای متداخل استفاده از کوچ قبل از برانبارش توصیه میشود [لینیر<sup>۱</sup>، ۱۹۹۹].

کوچ قبل از برانبارش حاوی اطلاعات تمامی دورافتها است و به همین دلیل فقط در کوچ قبل از برانبارش میتوان کیفیت مدل سرعت را با تصاویر مجزایی که در هر دورافت بدست میآید، بررسی کرد. با بیرون کشیدن ردلرزههای مربوط به یک وضعیت جانبی (افقی) مشترک و به نمایش در آوردن آنها به صورت تابعی از دورافت، ورداشت تصویر مشترک<sup>۲</sup> حاصل میشود. اگر مدل سرعت بکار رفته در کوچ با دسته دادهها سازگار باشد، تمامی مقاطع دور افت مشترک از لحاظ جنبشی<sup>۳</sup> هـمارزنـد و رخدادها در ورداشت تصویر مشترک ماف<sup>4</sup> دیده میشوند. در یک برونراند مثبت، یعنی تصاویر مربوط به دورافتهای دور در مقایسه با دورافتهای نزدیکتر در زمانسیرهای کوچکتری ظاهر میشوند، که این امر نشان دهندهی این است که سرعت کوچ، اندک در نظر گرفته شده است و بـرعکس. بنـابراین میتوان معیاری برای تعیین درستی مدل سرعت و بروز کردن آن ایجاد کرد[اشپینر، ۲۰۰۳].

(شکل ۱-۴) نتیجه اعمال کوچ در یک مقطع مصنوعی را نشان میدهد. در شکل سمت چپ

<sup>1</sup>Liner

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>Common-image gather(CIG)

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup>Kinematically

<sup>&</sup>lt;sup>4</sup>Flat

مقطع دورافت صفر و در شکل سمت راست مقطع کوچ داده شدهی آن نشان داده شده است. در این مثال دیده می شود که در مقطع کوچ داده شده، تصویر بازتابنده با شیب، انحنا و موقعیت صحیح به نمایش در می آید و پراش ها در محل شکستگی متمرکز و ناپدید می شوند.



شکل ۱-۴: مقایسه مقطع ZO (شکل سمت چپ) قبل و بعد از کوچ زمانی (شکل سمت راست).کوچ سبب:۱)تغییر موقعیت و شیب بازتابندهها و قرارگیری آنها در موقعیت و شیب حقیقی میشود ۲) باعث حذف پراشها و سهگانههای باز نشده میشود [اشپینر، ۲۰۰۷].

با در نظر گرفتن جنبههای جنبشی (بر مبنای زمان سیر) و همچنین دینامیکی (بر مبنای دامنههای اندازه گیری شدهی سیگنال)، فرآیند کوچ انجام گرفته را کوچ با دامنه واقعی مینامیم. برای این منظور، اثر هندسی زمین در طی الگوریتم کوچ با اعمال تابع وزنی مناسب جبران میشود. دامنههایی که اثر هندسی زمین از آنها حذف شدهاند، دامنه واقعی نامیده میشوند. اگر تمامی دسته دادههای دارای همپوشانی بوسیلهی کوچ با دامنه واقعی، کوچ داده شوند، مشخصههای بیشتری از بازتابندهها را میتوان با استفاده از آنالیز AVO<sup>1</sup>/AVA<sup>1</sup> بدست آورد. واضح است که اگر مقطع شبیهسازی شده دورافت صفر با اشکال مواجه باشد، اطلاعات مربوط به دورافتهای دور را از دست خواهیم داد [کیناست<sup>۳</sup>، ۲۰۰۷].

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Amplitude versus offset

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>Amplitude versus angle

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup>Kienast

### ۴-۱ تفسیر دادههای لرزهای

هدف تفسیر مقطع لرزمای تعیین ساختارهای با اهمیت زمینشناسی از دادمهای لرزمای است. در فرآیند تفسیر، آنالیزهای ویژمای صورت می گیرد که در پی آن موقعیت مخزن نفت، گاز یا ذخایر ژئوترمال شناخته میشود. این آنالیزها شامل تفسیر ساختاری<sup>۱</sup> و چینهشناسی<sup>۲</sup> است. در تفسیر ساختاری، هندسهی بازتابندمها مورد بررسی قرار می گیرد و پتانسیل وجود مخزن در این رخدادها ارزیابی میشود. تفسیر چینهشناسی تعیین کننده واحد چینهشناسی زمانی<sup>۳</sup> بازتابندمها است. دادمهای ورودی در هر دو تکنیک، مقطع کوچ به همراه مقطع همتای کوچ داده نشده آن است. در صورت استفاده از کوچ زمانی باید آن را به کوچ عمقی تبدیل کرد. البته اطلاعات تکمیلی دیگری نیز می تواند به تفسیر دقیق تر کمک کند از قبیل:

- اطلاعات مربوط به سایر روشهای ژئوفیزیکی نظیر گرانیسنجی.
  - اطلاعات كمكي حاصل از معكوسسازي AVO/AVA.
    - دادەھاي پتروفيزيكي.

### ۱-۵ ساختار پایاننامه

بعد از مقدماتی گذرا در فصل اول، پیرامون برداشت و انواع روشهای پردازش دادههای لرزهای و تفسیر دادههای لرزهای، در فصل دوم به تصویرسازی دادههای لرزهای و انواع آن خواهیم پرداخت، در فصل سوم در مورد پردازش مربوطه در این پایاننامه یعنی کوچ زمانی معکوس و اعمال پردازش فوق بر روی دادههای مصنوعی و واقعی بحث خواهیم کرد و در فصل آخر در مورد نتایج حاصل از این پایاننامه صحبت خواهیم کرد.

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Structural analysis

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>Stratigraphical analysis

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup>Chornostratigraphical

۲ فسل دوم

تصویر سازی داده کمی لرزه ای

#### ۲–۱ مقدمه

هدف اصلی تصویرسازی لرزهای بازتابی، بدست آوردن اطلاعات جزئی از ساختارهای زمینشناسی زیرسطحی به شکل یک تصویر لرزهای است. چنین تصویری را میتوان از طریق اعمال فرایند کوچ روی دادههای لرزهای پردازش شده بدست آورد. این فرایند را هم میتوان روی دادهی برانبارش شده

(کوچ پس از برانبارش) و هم روی دادهی پیش از برانبارش (کوچ پیش از بر انبارش) اعمال کرد.

پیش از تصویرسازی لرزهای، دادههای خام برداشت شده باید برای مراحل بعدی آماده، یا به عبارتی پیش پردازش شوند. ابتدا ردلرزههای معیوب حذف می شوند و هندسه برداشت دادهها در سر زمین، مثلاً مختصات چشمه ها و گیرنده ها، برای سربرگ<sup>۱</sup>ردلرزه ها مشخص و معلوم می شوند. به کمک اعمال فیلترهای مختلف، نوفه همدوس<sup>۲</sup>یا نوفه هایی که خارج از محدوده فرکانس در نظر گرفته شده هستند، کاهش می یابند. توابع تقویت خودکار<sup>۳</sup>هم، برای جبران واگرایی کروی<sup>†</sup> و فرآیند جذب انرژی و کاهیدگی<sup>۵</sup> مواج، با اهداف نمایشی، بکار می روند. سپس نوبت به واهمامیخت<sup>4</sup> می رسد که می توان آن را نوعی فیلتر معکوس برای حذف اثرات موج منبع دانست. در نتیجه یا انجام این فرآیند طول پالس لرزه ای کاهش یافته و به فاز صفر تبدیل می شود، که وضوح عمودی یا زمانی را در پی خواهد داشت. برای توضیحات بیشتر ریاضی و روش های مختلف واهمامیخت، می توانید به بوتکوس<sup>۷</sup>، [۲۰۰۰]

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>- Header

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>- Coherent noise

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup>- Automatic gain functions

<sup>&</sup>lt;sup>4</sup>- Spherical divergence

<sup>&</sup>lt;sup>5</sup>- Energy absorption and attenuation

<sup>&</sup>lt;sup>6</sup> Deconvolution

<sup>&</sup>lt;sup>7</sup> Buttkus

<sup>&</sup>lt;sup>8</sup> Velocity analysis

و بدست آوردن میدان سرعت برونراند نرمال و استفاده از آن در تصحیح برونراند نرمال، اعمال تصحیح برونراند شیب، اعمال استاتیک باقیمانده<sup>۱</sup> که مرتبط با تغییرات کوچک مقیاس سرعت نزدیک به سطح است، برانبارش ردلرزهها در ورداشتهای نقطه میانی مشترک و بدست آوردن مقطع برانبارش شده در حوزه زمان، از برجستهترین مراحل روش مرسوم پردازش میباشند. مراحل ذکر شده، نوفههای همدوس و تصادفی و حجم دادهها را برای پردازشهای بعدی، کاهش میده از سرعت مده، نوفههای همدوس و تصادفی و حجم دادهها را برای پردازش می بایی ساخت. مراحل ناخر مراحل و شده، نوفههای همدوس و تصادفی و حجم دادهها را برای پردازشهای بعدی، کاهش میده در از سرعت مراحل و مراحت نیز میتوان به عنوان پایهای برای ساخت مدل سرعت مراحت مدل سرعت مورد نیاز کوچ<sup>۲</sup> به منظور بدست آوردن تصویر واقعی از ساختارهای زیرسطحی، استفاده کرد. در این فصل به انواع مختلف روشهای تصویرسازی لرزهای که بر پایه یتئوری پرتو و حل معادله موج می-

#### ۲-۲ تصویرسازی بر مبنای تئوری پر تو

در حالت کلی، تصویرسازی لرزهای را می توان به دو دسته زیر تقسیم بندی کرد:

- تصویرسازی بر پایه استفاده از تئوری پرتو.
  - تصویرسازی بر پایه حل معادله موج.

در این بخش به روشهای تصویرسازی مبتنی بر تئوری پرتو پرداخته شده و در انتهای فصل به نـوع دیگر تصویرسازی پرداخته میشود.

تکنیکهای موجود در تئوری پرتو ابزاری قدرتمند و تکرارپذیر در بررسی مسائل پیشرو و معکوس لرزهای است. تئوری پرتو دو مزیت عمده دارد: این تکنیک بینش شهودی و فیزیکی را در مورد پدیده انتشار موج فراهم میکند و کارایی محاسباتی بیشتری نسبت به حلهای مستقیم عددی معادلهی موج دارد. هرچند این مسئله نیز باید ذکر شود که این روش نمیتواند کل میدان موج را توصیف کند

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> Residual static

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup> Migration

و در برخورد با مناطق کانونی<sup>۱</sup>، که در اصطلاح علمی به آن کائوستیک<sup>۲</sup> گفته میشود، با اشکالاتی مواجه میشود. برخی از مبانی اصلی تئوری پرتو در زمینه الاستودینامیک از مدتها قبل در فیزیک شناخته شده بود و یکی از اولین انتشارات حاوی توصیف ریاضی این تئوری توسط لیونبرگ<sup>۳</sup> [۱۹۶۶] انجام گرفت. پس از این مقالات و کتابهای فراوانی در مورد جنبههای مهم و کاربردی تئوری پرتو انتشار یافت. که در این میان میتوان به هانیگا<sup>۴</sup> [۱۹۸۴]، کراتسوف و اورلوف<sup>۵</sup> [۱۹۹۰] و پوپوف<sup>۶</sup> [۱۹۹۶] را اشاره کرد. جامعترین توصیف تکنیک پرتو را میتوان در چرونی<sup>۷</sup> [۲۰۰۱] پیدا کرد.

تئوری پرتو فقط یک تقریب است و تنها وقتی معتبر است که فرکانس امواج به قدر کفایت بالا باشد. این جمله قدری گیج کننده است زیرا در اکتشافات ژئوفیزیکی معمولاً با فرکانسهای بین Hz ۱۰۰- ۱۰ سروکار داریم. نکتهای که باید به آن توجه داشت این است که اصطلاح "فرکانس بالا" اشاره به مقدار مطلق آن ندارد. آنچه که باید در نظر داشت، رابطهی بین طول موجهای (یا عدد صوج) وابسته به فرکانس در دادهها نسبت به ابعاد هندسی محیط انتشار موج (بطور مثال، ضخامت لایهها یا شعاع انحنای بازتابها) است. برای آنکه شرط فرکانس بالا در معادلات صادق باشد، تنها لازم است که ابعاد محل انتشار موج تنها چندین برابر طول موج مورد نظر باشد. هرچند اگر شرایط فرکانس بالا برقرار نباشد، آسیب جدی به تئوری وارد نمیشود، ولی نارسایی در تئوری پرتو منجر به عدم تخمین درست در دامنهها و افزایش خطا در موقعیت بازتابها یا وقایع بازتابی میشود.

حال بطور خلاصه، به دو نوع از روشهایی که بر مبنای تئوری پرتو عمل میکنند، اشاره میکنیم، که میتوان به روش کوچ اشعه گاوسی و روش تمرکز چندگانه اشاره کرد.

- <sup>3</sup> Luneburg
- <sup>4</sup> Haniga
- <sup>5</sup> Kravtsov and Orlov
- <sup>6</sup>Popov
- <sup>7</sup> Cervený

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>Focal region

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>Caustics

#### ۲-۲-۱ کوچ اشعه گاوسی

روش کوچ اشعه گاوسی<sup>۱</sup> (GBM) به عنوان یک روش کوچ عمقے کارآمد و مؤثر، که بر پایه تئوری پرتو عمل میکند، در کوچ دادههای با کیفیت پایین و زمین شناسی پیچیده شناخته می شود. هیل [۲۰۰۱] کوچ پرتو گاوسی را به عنوان یکی از روشهایی که انتشار موج را به صورت پیوسته با استفاده از تعیین پارامترهای میدان موج در نظر می گیرد معرفی کرد. تفاوت این روش در مقایسه با سایر تکینکهای کوچ در این است که این روش، اعداد مختلطی از زمان و دامنه را برای تصویرسازی استفاده می کند. این اعداد مختلط، در واقع معادل همان مقادیر زمانسیر هستند که در روش های عادی کوچ در جدول زمانسیر برای انجام فرایند کوچ استفاده میشوند. اشعه گاوسی توصیفی از انتشار موج لرزهای است که می تواند وقتی که تغییرات جانبی سرعت لرزهای وجود دارد مفید باشد. ادامه فروسو اشعه گاوسی قادر به محاسبه معادله انتشار موج لرزمای است، در حالیکه توصیفی از انتشار مسير پرتو تفسيري را حفظ ميكند. كوچ اشعه گاوسي با تغييرات جانبي سرعت سازگار است و همچنین می تواند باز تابنده هایی با شیب تند را نیز به تصویر کشد. برخلاف دیگر روش های مسیر پر تو، کوچ اشعه گاوسی رفتار عادی تضمین شده در سایهها و سطح شعاعی منحنی دارد. تصاویر تولید شده توسط کوچ اشعه گاوسی معمولاً در رابطه با تغییرات در پارامترهای اشعه پایا هستد. عـلاوه بـر بهـره-گیری از مزایای رفتار منظم اشعههای گاوسی، روش کوچ اخیر تراکم اشعه را تعیین میکند. تعداد اشعههای مورد نیاز با روش تجزیه کمتر از تعداد مورد نیاز برای ساخت چشمه نقطهای توابع گرین اشعههای گاوسی از پرتوهای ردیایی شده از همه مکانهای نقطه میانی مشترک است. اولین مرحله در مدلسازی پیشرو اشعههای گاوسی پیداکردن مجموعهای از اشعههاست که برای بازتولید میدان موج، که منبع انرژی را ترک میکند، جمع بسته خواهند شد. انتشار هر اشعه به گیرنده و جمع بخشی از اشعههای مجزا، دادههای لرزهای مصنوعی را تولید می کند.

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> Gaussian beam migration

#### ۲-۲-۲ روشهای تمرکز چندگانه

در مناطق با ساختار پیچیده که برای تصویرسازی درست زیرسطحی نیاز به کوچ وجود دارد، مدل سرعت مورد نیاز از پارامترهای تصویرسازی زمانی بدست میآید. به همین دلیـل در دو دهـهی اخیـر تحقیقات فراوانی در جهت افزایش کیفیت تصویرسازی زمانی انجام شده است. روشهای تمرکز چندگانه ('MF) باعث افزایش کیفیت تصویرسازی زمانی شدهاند. در این روشها ردلرزههایی که با برانبارش منجر به تولید یک ردلرزه در مقطع دورافت صفر می شوند، الزاماً متعلق به یک ورداشت نقطه میانی مشترک نیستند؛ اما چشمه-گیرندهی متعلق به هر ردلرزه در بازهای مشخص در محدودهی نقطهی مرکزی هستند. مقدار این محدوده با اولین زون فرنل مشخص می شود ابر کوپیچ و همکاران، ۲۰۱۲]. یکی از روشهایی که بر مبنای تمرکز چندگانه عمل میکند و توسعهی قابل ملاحظهای یافته است، روش سطح بازتاب مشترک است. هوبرال و همکاران در سال ۱۹۹۶ مفهوم روش سطح بازتاب مشترک (CRS<sup>۲</sup>) را معرفی نمودند. برانبارش سطح بازتاب مشترک مستقل از مدل سرعت عمل کرده و با توجه به برانبارش صفحهای، نسبت سیگنال به نوفه و پیوستگی رخدادها در مقطع نهایی، بسیار بیشتر از روشهای پردازشی متداول است. این روش در نواحی دارای پراش تنها رخداد با همدوسی بالاتر را در نظر می گیرد. روش بهینه سطح بازتاب مشترک برای رفع این مشکل ارائه شد که تنها تعداد معدودی از شیبهای متداخل را در نظر می گیرد [مَن،۱۹۹۹]. برای محاسبه عملگر برانبارش نیاز به سه نشانگر است که عبارتاند از زاویه ورود lpha، شعاع انحنای موج عمود  $R_N$  و شعاع انحنای موج عمود در نقطه ورود<sup>۳</sup> R<sub>NIP</sub>.

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup>- Multifocusing

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup>- Common Reflection Surface

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup>- Normal Incidence Point

### ۲-۳ تصویرسازی بر مبنای حل معادله موج

این روش ها به دو دستهی حل معادله موج یک طرفه و حل معادله موج دوطرفه تقسیم بندی می-شوند، که در این بخش به طور کامل به این روش ها پرداخته می شود.

### ۲-۳-۱ روشهای حل معادله موج یکطرفه

تکنیکهای تصویرسازی<sup>۱</sup> مبتنی بر برونیابی موج<sup>۲</sup> توسط مقالهای که کلییربوت<sup>۳</sup> در سال ۱۹۷۱ با عنوان "پیش به سوی یک نظریه متحد برای به نقشه در آوردن بازتابنده" ارائه داد، شروع شد. او در این مقاله اصل مشهور خود در مورد تصویرسازی را به این صورت بیان کرد: بازتابندهها در نقاطی از زیر سطح قرار دارند، که اولین رسید موج پایینرونده با موج بالارونده از لحاظ زمانی منطبق گردد.



شکل ۲-۱: رکورد چشمه و میدان موج [بعد از روبین، ۲۰۱۰].

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> imaging

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup> Wave extrapolation

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup> claerbout

در قسمت بالا و سمت چپ شکل ۲-۱، میدان موج پایینرونده<sup>۱</sup> که توسط چشمهای واقع در محل X<sub>s</sub> ایجاد شده، با رنگ قرمز نمایش داده شده است. انتشار این میدان موج در زمان صفر و با اثر چشمه S(t) آغاز شده است. میدان موج، مقدار آشفتگی در فشار محیط و یا سرعت ذرهای است که مستقیماً توسط چشمه در هر موقعیتی (x,z) در زیر سطح و در زمان t ایجاد می شود. این موقعیت به صورت P<sub>d</sub>(x,z,t) نشان داده شده است.

میدان موج در شکل ۲-۱ در زمانهای مختلف (Pd(x,z,t=constant نشان داده شده است. به منظور سادهتر شدن شکل، شکل میدان موج تنها به جبهههای موج محدود شده است. با این حال برای زمان t=1.25s شکل کامل میدان موج در سمت چپ و در پایین آورده شده است که به شکل(Pd(x,z,t=1.25)) نشان داده میشود. در این مثال ساده، تنها محدوده بالای جبهه موج که با توجه به طول سیگنال تعیین میشود، دچار ارتعاش شده است، که پس از گذراندن ارتعاش الاستیک، به حالت تعادل برخواهد گشت [روبین، ۲۰۱۰].

هنگامی که میدان موج پایینرونده به مرز امپدانس میرسد، بخشی از انرژی بازتاب مییابد که همین بخش باعث ایجاد میدان موج بالارونده<sup>۲</sup> مربوط به آن میشود که در شکل با رنگ آبی و به صورت Pup(x,z,t) نشان داده شده است. همچنین برای میدان موج پایینرونده، تصاویر لحظهای با فواصل زمانی ۲۵۰ میلی ثانیه که تنها به جبهههای موج محدود است، مشخص شده است. همانطور که قبلاً اشاره گردید، میدانهای موج، محدود به پهنای باند فرکانس ذاتی سیگنال لرزهای میباشند. برای نشان دادن این مطلب، ما تک بازتابندهای را زیر سطح زمین فرض کردهایم که موج بازتابی، یا به عبارتی میدان موج بالارونده را کاملاً تولید میکند. دامنهها در تصویر فوق و تصویرهای بعدی که بر مبنای همین مدل هستند، به صورت فرضی در نظر گرفته شدهاند. در هر نقطه از محدوده زیر زمین که سهمی در میدان موج بالارونده دارد، بازتاب رخ خواهد داد. میدان موج بالارونده که انتشار یافته به

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> down going wavefield

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup> Up going wavefield

وسیله ژئوفونها و هیدروفونها در سطح، به عنوان تابعی از زمان ثبت می گردد. خروجی تابع زمانی فوق، رکورد چشمه<sup>۱</sup> است که به صورت (Pup(Xr,z=0,t نشان داده شده است. اصل تصویرسازی در شکل ۲-۱ بیان می کند که بازتابنده در زیر زمین در محلی قرار دارد که میدان موج پایینرونده (یا تابش) و بالارونده (یا بازتابی) در محور زمان و مکان، دچار انطباق زمانی شوند، همچنین بیان می دارد که ضریب بازتاب<sup>۲</sup> محلی، نسبت بین دامنههای میدان موج بالارونده و میدان موج پایینرونده می

فرایند تصویرسازی بر مبنای حل معادله موج به زبان ساده به شکل زیر است:

- ابتدا مقدار عددی میدان موج پایینرونده P<sub>d</sub>(x,z,t) در هر نقطه از زیر سطح زمین
   محاسبه می شود.
- سپس میدان موج بالارونده کامل Pup(x,z,t) را در حوزه زمان و در هر نقطه از زیر سطح
   زمین، بر اساس اندازه عددی آن در سطح زمین، یعنی Pup(Xr,z=0,t) بازسازی می شود.
- در انتها، اصل تصویرسازی، یعنی بدست آوردن بازتابندههایی که در هر نقطه زیر زمین،
   که در آن نقاط دو میدان موج انطباق زمانی دارند، اعمال می شود.

مقدار عددی میدان موج پایینرونده در هر زمان و مکان زیر سطح زمین، با مشخص بودن سیگنال چشمه و مدل سرعت، با روش حل پیشرو محاسبه میشود. پیشینه میدان موج بالارونده و بازسازی آن کار دشواری نیست و مقدار عددی آن در سطح در قالب رکورد چشمه مشخص است. رکورد چشمه در بالا و سمت راست شکل ۲-۱ به صورت (Pup(Xr,z=0,t) نشان داده شده و نشان دهنده این است که، مقدار عددی میدان موج بالارونده در فاصله Xr و در سطح یعنی 2=2 ثبت شده است و تابعی از انتشار موج و زمان ثبت t است. این امر شرایط مرزی<sup>۳</sup> مسئله برونیابی را تشکیل میدهد که بدین وسیله میدان موج بالارونده در هر موقعیت زمانی و مکانی در زیر سطح بازیابی میشود. ایـن امـر بسـیار

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> Shot record

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup> Reflection coefficient

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup> Boundary conditions

شبیه به قرار دادن اثر چشمه به عنوان شرط مرزی برای محاسبه میدان موج پایینرونده است. میدان -های موج پایینرونده و بالارونده با استفاده از اطلاعات از پیش تعیین شده و یا اطلاعات بدست آمده از سطح، محاسبه میشوند. به روش فوق برونیابی میدان موج<sup>۱</sup> یا WE می گویند، بدیهی است که برونیابی میدان موج بالارونده و میدان موج پایینرونده هنگامی امکان پذیر است که میدانهای سرعت و انیزوتروپی (ناهمسانگردی) در زیر سطح مشخص باشند[روبین، ۲۰۱۰].

بازههای زمانی و مکانی شبکه رقومی شده یعنی  $\Delta t$ ،  $\Delta t$  و  $\Delta z$  نشان دهندهی دقت انتشار امواج شبیهسازی شده است و برخی از این پارامترها، هنگامی که دادهها برداشت می شوند ثابت هستند. به عنوان مثال  $\Delta x$  مربوط به رکورد چشمه در واقع همان فاصله ردلرزهها در میدان است (که معمولاً در بازه ۱۲/۵ تا ۵۰ متر متغیر است) و  $\Delta t$  نرخ نمونه برداری است که معمولاً ۲ میلی ثانیه در نظر گرفته می شود.

#### ۲–۳–۱–۱ شرایط تصویرسازی<sup>۲</sup>

در بخشهایی که در ادامه میآیند به این موضوع خواهیم پرداخت که چگونه می توان دو میدان موج Pd و Pu را محاسبه کرد. در ابتدا فرض می شود که این دو میدان قبلاً محاسبه شده و در این بخش بر روی مفهوم انطباق زمانی تمرکز می شود. بار دیگر یادآوری می شود که در تصویر سازی لرزه-ای، هدف نهایی تخمین ضرایب بازتاب در هر نقطه از زیر سطح زمین است. بدین منظور، در شکل -۲-۲ میدان های موجی که به وسیله گیرنده های مدفون در نقطه معلوم A ثبت شده اند، بررسی شده است. نقطه A به عنوان المانی از یک بازتابنده انتخاب شده است. محاسبه میدان موج پایین رونده از زمان t=0 آغاز شده و بعد از گذراندن زمان انتشار to به A رسیده است [روبین، ۲۰۱۰].

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> Wavefield extrapolation

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup> Imaging conditions


شکل ۲-۲: شرایط تصویرسازی در نقطه بازتاب [بعد از روبین، ۲۰۱۰].

به کمک تکنیکهای مدلسازی این امکان وجود دارد که پیشینه کیفیت زمین در نقط ه A بازسازی شده که در شکل ۲-۲ با سریهای قرمز رنگ از نمونههای ثبت شده نشان داده شده است. اگر ضریب بازتاب در نقطه A را برابر r در نظر بگیریم، در هر لحظه بعد از زمان انتشار موج از چشمه، ts میدان موج بازتابی Pup با دامنهای معادل Pd×r ایجاد می شود و به سمت بالا حرکت می-کند.

در گام بعدی، میدان موج بالارونده در محیط انتشار، برونیابی میشود. بازسازی دقیق ویژگیهای میدان موج در آلمان (Pup(XA,ZA,t مربوط به میدان موج بالارونده است که توسط جبهههای موج به میدان موج در شکل دیده میشود. پیکان آبی رنگ پیشینه میدان بالاروندهای است که توسط A از زمان رنگ آبی در شکل دیده میشود. پیکان آبی رنگ پیشینه میدان بالاروندهای است که توسط A از زمان ثبت بیشینه تست بیشینه میدان بالارونده است که توسط A از زمان مربوط به میدان موج بالارونده است که توسط جبهههای موج به مرائل آبی در شکل دیده میشود. پیکان آبی رنگ پیشینه میدان بالارونده است که توسط A از زمان مربوط به میدان بالارونده است که توسط A از زمان شبت بیشینه که در شکل دیده میشود. زمان آبی رنگ آبی در شکل دیده میشود. زمان انفجار در چشمه یعنی زمان صفر بازسازی میشود. زمانهای مختلفی که در روشهای کوچ بر مبنای پرتو با آنها مواجه هستیم عبارتند از: زمان پرتوی چشمه ها در مان پرتوی گران پرتوی گیرنده tr

لازم به ذکر است که، حضور بازتابنده حقیقی در A به وسیله شباهت بین دو میدان مـوج آشکار میشود. این دو میدان در همه زمانها با هم انطباق پیدا کرده و تنها در یک فاکتور مقیاس که همان ضریب بازتاب محلی r است با هم متفاوتاند. ضریب بازتاب r را میتوان با نسبت گرفتن بین دو میدان در حوالی زمانی که بازتاب رخ میدهد بدست آورد. همچنین میتوان با میانگین گرفتن از این نسبت برای همه زمانها، ضریب بازتاب را محاسبه نمود. البته این حالت تنها زمانی ممکن خواهـد بـود کـه میدان موج پایینرونده دارای خاصیت میرایی نباشد. همچنین اشاره میشود کـه شکل ۲-۲ نشان دهنده مورد بسیار ساده با حضور تنها یک بازتابنده است. همانطور که قبلاً نیز اشاره گردیـد، میـدان-های موج در واقعیت بسـیار پیچیـدهتـر هسـتند. معمـول تـرین روش بـرای تخمـین r تهیـه ضریب همبستگی<sup>۱</sup> مقیاس شده دو سری زمانی مربوط به دو میدان موج بالارونده و پایینرونـده در A است. این رابطه در بالای شکل ۲-۲ آورده شده و بیان کننده شکل ساده شـدهایی از شـرایط تصویرسـازی است [روبین، ۲۰۱۰].

# ۲-۳-۲ برونیابی عمق در مقابل زمان

تا این قسمت مشخص شد که، چگونه ضریب بازتاب r در نقطه A در زیر سطح محاسبه می شود و اشاره شد که برای محاسبه ضریب بازتاب به اطلاعاتی مانند پیشینه میدان موج در آن نقطه نیاز است. همانطور که در شکل ۲-۳ نشان داده شده است، باید تمامی مقادیر عددی Pd(x,z,t) و Pup(x,z,t را محاسبه کرده و از این مقادیر، ضریب بازتاب را بدست آورد.

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> Correlation coefficient



شکل ۲-۳: کوچ WE از یک چشمه در ۳ گام انجام می شود: مقدار عددی میدان موج پایین رونده از منبع محاسبه شود، مقدار عددی میدان موج بالارونده از رکورد چشمه محاسبه شود، شرایط تصویر سازی (ضریب همبستگی در طولt) برای تمام X,Z ها اعمال شود (بازگشت در عمق، کوچ یکطرفه، پانل بالایی سمت چپ) و (بازگشت در زمان، کوچ دوطرفه، پانل بالایی سمت راست) [بعد از روبین، ۲۰۱۰].

دو راه برای بدست آوردن این مقادیر وجود دارد که در زیر آورده شده است:

تکنیک اول شامل محاسبه مقدار عددی این دو میدان موج در عمقهای متوالی است. مقدار عددی میدان موج پایینرونده در سطح معلوم است و مقدار آن برابر است با اثر چشمه (S(t) در xs با عددی میدان موج پایینرونده در سطح معلوم است و مقدار آن برابر است با اثر چشمه (t) در xs با دانستن سرعت انتشار موج و ناهمسانگردی در لایه [ $\Delta c$ -0]، تکنیکهایی وجود دارد تا مقدار عددی میدان موج میدان موج پایینرونده ( $x,\Delta z,t$ ) در عمق  $\Delta z$  محاسبه شود. همچناین مقادر عادی میدان موج بالارونده ( $x,\Delta z,t$ ) میدان موج در عمق بالارونده ( $x,\Delta z,t$ ) در میدان موج بایینرونده ( $x,\Delta z,t$ ) میدان موج میدان موج بایینرونده ( $x,\Delta z,t$ ) در عمق  $\Delta z$  محاسبه شود. همچناین مقادر عادی میدان موج میدان موج بالارونده ( $x,\Delta z,t$ ) میدان موج بالارونده ( $x,\Delta z,t$ ) میدان موج در عمق عدم معلوم است و با میدانهای سرعت و ناهمسانگردی مشابه در لایه، میتوان میدان موج را به صورت پسرو برونیایی و محاسبه کرد، که در عمق ع $\Delta z$  مقدار عادی خواهد داشت. سپس شرط تصویرسازی در تمام نقاط xim تا عمق  $\Delta z$  مورد نظر اعمال میشود. بدین

طریق ردیف  $\Delta z$  تصویر کوچ داده شده مشخص می شود. لازم به توضیح است که، لزومی ندارد مقدار  $X_{\rm im}$  x با  $x_{\rm in}$  با  $x_{\rm r}$  مشابه باشد. برای تمامی عمقهای متوالی، سه بار تکرار پردازش کافی است تا تصویر کوچ داده شده به صورت بازگشتی مشخص گردد. به  $\Delta z$  گام کوچ گفته می شود و این تکنیک با نام کوچ چشمه یک طرفه <sup>(</sup> شناخته شده است. گام کوچ<sup>7</sup> یک پارامتر ذاتی از روش های بازگشتی در عمق است.

روشی جایگزین برای روش بازگشت عمقی<sup>۳</sup>، بدست آوردن مقادیر دو میدان موج از طریق زمان است. در این مورد بازگشت زمانی، میدانهای موج پایینرونده در هر نقطه و در زمانهای مختلف Δ*t*، ۲Δt، ۲Δt و الی آخر محاسبه میشوند. در روش فوق تصاویر لحظهای میدان موج پایینرونده، منتشر شده از چشمه محاسبه میشود. در ابتدای بازگشت زمانی تنها قسمت بالایی دامنه (x,z) مرتعش می-شود ولی با ادامه یافتن گامهای زمانی، تمام فضا به طور تصاعدی پر میشود [روبین، ۲۰۱۰].

برعکس در سمت میدان موج بالارونده همه چیز پیچیدهتر است، بدلیل اینکه انتشار موج از زمان ثبت شده بیشینه tmax شروع میشود. در آن زمان فقط مقدار عددی میدان موج در سطح معلوم است (اولین شرط اساسی) ولی با دانستن میدانهای سرعت و ناهمسانگردی در هر نقطه از فضا و دانستن مقدار عددی میدان موج در سطح در زمان Δt tmax (شرط اساسی دوم)، میتوان مقدار عددی میدان موج در عمق و در زمان Δt tmax را بازسازی کرد. در روش بازگشت زمانی به یکباره تمام تصویر کوچ داده شده را میتوان دریافت کرد ولی این امر در انتهای دوره بازگشتی رخ میدهد. مراحل بازگشتی با گامهای زمانی Δt از tmax تا صفر در لحظه ای که مقدار میدان موج بالارونده کامل است، انجام میگیرد. تنها در این زمان شرط تصویرسازی میتواند در هر نقطه از فضا اعمال شود، بدلیل اینکه سریهای زمانی میدانموج برای تمام نقاط نظیر A در شکل ۲-۳ موجود است.

در مورد روش بازگشت عمقی، شرط تصویرسازی در هر گام عمقی n اُم اعمال می شود و نیاز است

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> One-way shot point migration

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup> Migration step

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup> Depth recursion

که بطور متوالی مقادیر عددی  $P_{up}(x,z=n\Delta z,t)$  و  $P_{up}(x,z=n\Delta z,t)$  در حافظه ذخیره شود تا با اعمال شرط تصویرسازی، تکرار بعدی آغاز شود. در محاسبات سه بعدی این مقادیر بسیار بزرگ و چندبعدی هستند ولی با قدرت محاسبه فعلی دستگاهها، این کار عملی خواهد بود.

#### ۲-۳-۲ اصول کوچ چشمه یکطرفه

حال به جزئیات بیشتری در مورد کارکرد روش بازگشت عمقی در کوچ چشمه یکطرفه خواهیم پرداخت. نخست تکنیکی که به صورت چشمه به چشمه اعمال میشود را بررسی کرده و سپس در مورد کوچهای چند چشمهای بحث خواهیم کرد.

همانطور که قبلاً اشاره گردید روش بازگشتی، بر محاسبه میدانهای موج پایینرونده و موج بالارونده در عمقهای ثابت متوالی مبتنی است. برای مثال، شکل ۲-۴ سمت چپ، میدان موج پایین-رونده را در زمانهای مختلف نشان میدهد که برای سادگی فقط جبهههای موج رسم شدهاند. در سمت راست یک میدان موج پایینرونده کشیده شده است که در سه عمق متفاوت ۰، ۲ و ۵ کیلومتری ثبت شدهاند [روبین، ۲۰۱۰].



شكل ۲-۴: كوچ چشمه يكطرفه، انتشار موج پايينرونده از منبع[بعد از روبين، ۲۰۱۰].



شکل ۲-۵: کوچ چشمه یکطرفه. همانند شکل قبل، این شکل برای میدان موج بالارونده متوالی بازسازی شده در عمق های Δz دکم و غیره، میباشد [بعد از روبین، ۲۰۱۰].

در سطح فقط اثر چشمه<sup>۱</sup> (S(t وجود دارد که به مکان x<sub>s</sub> محدود می شود. در اعماق بیشتر میدان موج در فضا بسط داده می شود و با گذشت زمان به نقاط بیشتری در زیر سطح می رسد.

شکل ۲-۵ در سمت چپ، تصاویر لحظهای مختلف و عمقهای فرضیای که گیرندهها باید در آنجا حضور داشته باشند و میدان موج بالارونده را ثبت کنند، نشان میدهد. میدانهای موج بازسازی شده در عمق های مختلف ۲، ۴ و ۵ کیلومتری هم در سمت راست شکل مشخص شدهاند. همانگونه که در شکل ۲-۵ دیده می شود، با حرکت موج به سمت چشمه و یا به سمت زمان سیرهای کمتر، از وسعت میدان موج نیز کاسته می شود. همان طور که در شکل مشخص شده است، میدان های موج به صورت بازگشتی به وسیله گامهای عمقی کوچک ∆ محاسبه شدهاند. این محاسبات از شرایط مرزی در سطح آغاز شده است که به ترتیب رکورد مربوط به منبع و چشمه هستند. این برونیابی بدین دلیل یکطرفه نامیده می شود که در هر گام عمقی فرض می شود که امواج از منبع خود تنها به سمت پایین منتشر می شوند (میدان موج پایین رونده) و از بازتابنده هم فقط به سمت بالا منتشر می شوند (میدان موج بالارونده). گامهای عمقی (Δz) بسته به مشخصات زمینشناسی و طول موج لـرزهای بـه صـورت شاخص بین ۵ تا ۱۰ متر انتخاب می شود. این مقدار برای ساختارهایی که از لحاظ زمین شناسی پیچیدهتراند، کوچکتر انتخاب می شود. همچنین بمنظور حصول دادههای با قدرت تفکیک پذیری بالاتر می توان گامهای عمقی (Δz) را کوچکتر انتخاب کرد. حال به این موضوع اشاره می شود که، چگونه میدان موج در عمق z+Δz از روی میدان موج در عمق z محاسبه مےشود. همانطور که در شکل ۲-۶ مشخص است، در زمانهای مختلف، شرط تصویرسازی که در هر عمقی اعمال شده، مورد بررسی قرار گرفته است. بدین منظور، در این شکل میدانهای موج بالارونده و پایینرونده در عمق ۵ کیلومتری بر روی هم نشان داده شدهاند. در واقع از همبستگی این دو موج در انجام فرایند تصویرسازی استفاده می شود. شکل وسط در قسمت راست شکل ۲-۶ همبستگی عرضی دو میدان

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> Source signature

موج به عنوان تابعی از جابجایی زمانی (را نشان میدهد.



شکل ۲-۶: کوچ چشمه یکطرفه که شرط تصویرسازی در عمق ۵۰۰۰ متری، با همبستگی میدان موج بالا و پایینرونده اعمال شده است [بعد از روبین، ۲۰۱۰].

به منظور برقراری شرایط تصویرسازی، لازم است شرط انطباق زمانی بین ردلرزههای مربوط به دو میدان موج حاصل شود. بدین معنی که باید مقدار تاخیر صفر<sup>۲</sup> برای هر ردلرزه بدست آید.

شکل ۲-۷ گامهای مختلف پردازش بازگشتی در تهیه چشمه کوچ داده شده یکطرف<sup>۳</sup> را بیان میکند. در قسمت بالای شکل، میدانهای موج بالارونده و پایینروندهای که به صورت بازگشتی در عمقهای متوالی ۰۰ Δ*Δ*، کΔ۲ و غیره بازسازی شدهاند، مشاهده میشوند (تنها عمق های ۰۰ ۲، ۴ و ۵ کیلومتری نشان داده شدهاند) [روبین، ۲۰۱۰].

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> Function of time shifts

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup> Zero-lag

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup> One-way migrated shot



شکل ۲-۷: روندکار کوچ چشمه یکطرفه. دو میدان موج به صورت رد به رد همبسته میشوند و نتیجه در عمق متناظر، چشمه کوچ داده شده را میسازد [بعد از روبین، ۲۰۱۰].

فرآیند بازگشتی به صورت زیر انجام می پذیرد:

- پردازش از عمق صفر شروع می شود؛ عموماً هنوز سیگنالی ثبت نشده است و موج از چشمه، شروع به انتشار <sup>۱</sup> می کند. بنابراین در تمام مکان ها همبستگی صفر خواهد بود.
- میدان موج پایینرونده از چشمه در عمق Δz محاسبه می شود. گام کوچ Δz همانطور که
   اشاره شد کوچک می باشد و میدان های سرعت و ناهمسانگردی<sup>۲</sup> در لایه [Δz-۰] در جهت
   عمود، ثابت هستند. با این وجود میدان های سرعت و ناهمسانگردی می توانند در راستای

<sup>1</sup> propagation

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup> anisotropy

افقی تغییرات شدیدی داشته باشند، که به صورت  $V(x,\Delta z/2)$  نشان داده می شود.

- میدان موج بالارونده، ناشی از رکورد چشمه نیز در عمق مشابه Δz و با توابع سرعت و
   ناهمسانگردی مشابه محاسبه می گردد.
- شرط تصویرسازی اعمال می گردد، بدین ترتیب که، همبستگی عرضی<sup>۱</sup> بین سریهای زمانی در هر نقطه دلخواه x از زیر سطح محاسبه می شود.
- این مقدار برای تمام نقاط واقع ردیف Δz از تصویر کوچ داده شده (r(x,z=Δz) محاسبه شده و به آن اختصاص داده می شود.
- اکنون Pd(x, Δz, t) و Pup(x, Δz, t) خود به عنوان شرط مرزی جدید برای عمق ۲Δ مورد استفاده قرار می گیرد تا با بکار گیری از آنها و تکرار عملیات با رفتن از عمق Δz تا عمق۲Δ و استفاده از تابع سرعت جدید (V(x, 3Δz/2)، میدان های Pd(x, 2Δz, t) و Pup(x, 2Δz, t) محاسبه شود.
- اعمال شرط تصویرسازی در آن عمق، این امکان را میدهد مقادیر فوق برای نقاط واقع در ردیف 5Δz از تصویر کوچ داده شده محاسبه شده و به آن نقاط اختصاص داده شود.
- این فرآیند گام به گام برای تمامی نقاط عمقی توسط همان مدل سرعت و ناهمسانگردی
   تا رسیدن به بیشینه عمق تصویر کوچ داده شده تکرار می شود.

شکل ۲-۸ نتیجه اعمال چنین کوچی بر روی یک چشمه، برای یک مدل ساده با یک بازتابنده را نشان میدهد. مسلماً تنها بخشی از بازتابنده که در این آرایش چشمه-گیرنده پوشش داده میشود، تصویر خواهد شد. این بخش در شکل ۲-۸ با یک خط مستقیم نشان داده شده است. پرتوها و جبهه-های موج بریده شده، مربوط به دادههایی است که واقعاً ثبت شدهاند [روبین، ۲۰۱۰].

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> Cross-corralation



شکل ۲-۸: نمایی از چشمه کوچ داده شده از دادههای ترکیبی [بعد از روبین، ۲۰۱۰].

۲-۳-۱ استفاده از تمام چشمهها

در فرآیندی که توضیح داده شد، هر چشمه به طور مستقل ولی با استفاده از مدل سرعت و ناهمسانگردی مشابه، کوچ داده میشود. این مورد در شکل ۲-۹ نمایش داده شده است. هر چشمه بخش مختلفی از بازتابنده در زیر سطح را تحت پوشش قرار میدهد. در نهایت حاصل جمع سهم<sup>۱</sup> تمامی چشمههای کوچ داده شده است که تصویر نهایی کوچ را بدست میدهد.

<sup>1</sup> contribution



شکل ۲-۹: نمایی از کوچ چشمه یکطرفه با استفاده از تمام چشمهها [بعد از روبین، ۲۰۱۰].

در صورتی که چشمهها به اندازه کافی به هم نزدیک باشند، یک قسمت از بازتابنده چندین بار مورد تابش قرار می گیرد و در نتیجه در چشمههای مختلف ظاهر می شود. این امر در واقع همان مفهوم پوشش چندباره <sup>۱</sup> است که باعث افزایش نسبت سیگنال به نوفه و بازتابهای اولیه به چندگانه-ها<sup>۲</sup>می شود و تضمین کننده دقت مدل سرعت<sup>۳</sup> استفاده شده است.

در تصویرسازی با دامنه صحیح<sup>۴</sup>با استفاده از این روش، به دو مسئله اشاره می شود:

بخشی از بازتابنده، چندین مرتبه توسط چشمههای مختلف و با زوایای ورود متفاوت مورد
 تابش قرار می گیرد. حاصل جمع آنها، میانگینی از ضریب بازتابندگی را بدست میدهد که

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> Molti-fold coverage

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup> Primary-to-multiple

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup> Velocity model

<sup>&</sup>lt;sup>4</sup> True amplitude

به زوایای ورود موج بستگی دارد.

 علاوه بر این، به منظور دستیابی به یک میانگین مناسب، تعداد دفعاتی که یک بخش از بازتابنده در مقدار حاصلجمع پدیدار شده، بایستی شمرده شود و مقدار حاصلجمع بر این عدد تقسیم شود.

اثر لبهها<sup>۱</sup> در کوچ، که در شکل ۲-۸ نشان داده شده است، برای تمام چشمهها متفاوت بوده و می-توان انتظار داشت که در نهایت، حاصل جمع آنها، نزدیک صفر شده و در نتیجه نسبت سیگنال به نوفه کوچ بهبود خواهد یافت.

مفهوم ورداشت تصویر مشترک<sup>۲</sup> (CIG)، در کوچ چشمه، معادل همان تعریف در کوچ دورافت مشترک<sup>۳</sup> است که در شکل ۲-۹ نشان داده شده است [روبین، ۲۰۱۰].

به این دسته از ردهای لرزهایی، ورداشت تصویر مشترک شماره چشمه گفته می شود، که به دو منظور مورد استفاده قرار می گیرد:

- كنترل كيفيت دادهها
- پردازش دادهها و اعمال فرایند حذف<sup>†</sup> مناسب بهمنظور کاهش اثر لبهها و سایر نوفهها.

اشاره به این موضوع از آن جهت اهمیت دارد که، بازتابی که روی یک ورداشت تصویر مشتر ک ظاهر می شود ممکن است از هر گیرندهای آمده باشد و نمی توان مستقیماً تشخیص داد که از کدام گیرنده آمده است. این امر در هنگام مواجهه با چشمههای سه بعدی در موقعیتهای عملی پیچیده تر، سخت تر خواهد بود. بدین دلیل که در برونیابی میدان موج بالارونده سیگنال هایی که از همه گیرندهها منتشر می شوند با هم در یک دسته قرار می گیرند و آزیموت<sup>6</sup> و جهت دورافت و رابطه فیزیکی بین یک می می شوند یا می توان می بازتابی که از محدودیت های می شوند با هم مرد این از می گیرنده از رونده می باز در این یک از محدودیت های می از تاب و سیستم برداشت مربوط به آن (چشمه – گیرنده) از دست می رود. این یکی از محدودیت های

- <sup>4</sup> Muting filter
- <sup>5</sup> azimuth

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> Edge effects

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup> Common image gather

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup> Common offset migration

مهم روشهای برونیابی میدان موج در مقایسه با تکنیکهای مبتنی بر پرتو است. بدین ترتیب میتوان دریافت که، چرا برخلاف ورداشتهای تصویر مشترک دورافت، ورداشتهای تصویر مشترک شاخص چشمه نمیتوانند به سادگی برای توموگرافی<sup>۱</sup> مورد استفاده قرار گیرند.

یکی از روشهای تصویرسازی که بر مبنای حل معادله موج یکطرفه عمل میکند روش کوچ زمانی کیرشهوف میباشد که در زیر به این روش پرداخته میشود.

# ۲-۳-۱-۵ کوچ زمانی کیرشهوف<sup>۲</sup>

تقریبا تمامی ژئوفیزیستها بیشتر مراحل پردازش دادهها را در حوزه زمان انجام میدهند. برای انجام کوچ زمانی، نیاز به داشتن مدل سرعت است. **Error! Reference source not found.** مراحل مختلف کوچ زمانی کیرشهوف را نشان میدهد. در این شکل نقطهای با مختصات (x,t<sub>mig</sub>) بر روی مقطع کوچ داده شده، بوسیله حاصل جمع، نقاط وزنداری بدست میآید که این نقاط بر روی منحنی (V(XMP,t<sub>mig</sub>) واقع در مقطع دورافت صفر قرار دارند. انتگرال کیرشهوف میدان موج در نقط ه (x,t<sub>mig</sub>) را توسط انتگرال زیر محاسبه میکند؛

$$\Delta P(x_{MP}, t_{mig}) = \sum_{x \in aperture} w_x \cdot \Delta P(x_{MP} - x, t(x))$$
(Y-Y)

$$t^{2}(x) = t_{mig}^{2} + \left(\frac{2x}{V_{mig}(x, t_{mig})}\right)^{2}$$
(\mathbf{T}-\mathbf{T})

بدین ترتیب مقطع کوچ به صورت نقطه به نقطه با وزنهای xw به کمک روابط فوق برای تمام مقطع دورافت صفر محاسبه می شود. این بخش نشان می دهد که مقطع کوچ زمانی را می توان با فرایندی آسان و اطلاعات اند کی در زمان کوتاه بدست آورد. ولی این مزیت به از دست دادن اطلاعات تکمیلی دیگر و همچنین ناصحیح بودن مقطع نهایی می انجامد. همچنین محور قائم در این مقطع زمان است که تفسیر آن مطلوب نظر زمین شناسان نمی باشد.

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> tomography

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup> Kirchhoff time migration

## ۲-۳-۲ مزایا و معایب کوچ زمانی

مزیت اصلی کوچ زمانی به اصول اولیه آن بر می گردد، بدین معنی که تنها با در اختیار داشتن اطلاعاتی از سرعت انتشار زیرسطحی میتوان مقطع کوچ تهیه کرد. این اطلاعات سرعت میتواند از آنالیز سرعت برانبارش یا حتی سرعتهایی که برای تصحیح برونراند نرمال بکار میرود، انتخاب گردد. اما این سادهسازیها، محدودیتهایی را نیز به دنبال خواهد داشت که در اینجا تنها به بخشی از آن اشاره میشود.

- در این روش فرض می شود که سرعت در محیط بدون تغییرات جانبی است، در حالیکه در واقعیت اینگونه نمی باشد. با اینحال اگر فرض شود که بتوان تغییرات جانبی سرعت را به عنوان تصحیحی در مدل اعمال کنیم، این مشکل باقی می ماند که تا چه میزان می توان این تغییرات سرعت جانبی را اعمال کرد. به عبارت دیگر، روش کوچ زمانی تا چه میزان اعمال تغییرات سرعت جانبی، مقطع قابل قبولی بدست خواهد داد.
- تابع گرین تنها در محدوده کوچکی از بازه انتخاب شده هذلولی میباشد و در خارج از این محدوده، تخمینها دارای دقت کمتری خواهند بود. انتگرال کیرشهوف همچنین ساختارهای با شیب تند را به خوبی کوچ نمیدهد.
- در پردازشهای تحلیل سرعت، سرعت برانبارش به عنوان تخمینی از سرعت جذر میانگین مربعات Vrms در نظر گرفته می شود و همانگونه که عنوان شد، در کوچ زمانی نیز از سرعت برانبارش استفاده می شود. ولی با افزایش پیچیدگی ساختارهای زمین شناسی و همچنین وجود تغییرات سرعت جانبی، از دقت این تخمین نیز کاسته خواهد شد.
- در نهایت باید عنوان کرد که هنوز نظر مساعدی در استفاده از مقطع کوچ زمانی برای تفسیرهای زمین شناسی وجود ندارد. در اینگونه مقاطع، لایه های با سرعت پایین ضخیم تر از میزان واقعی شان نشان داده می شوند و برعکس لایه هایی که دارای سرعت بالایی هستند،

نازکتر از مقدار واقعی، خود را نشان میدهند. علاوه بر آن در ساختارهایی که تغییرات سرعت جانبی وجود دارد، شیب لایهها در جهت معکوس ترسیم می شوند [روبین، ۲۰۰۳].



شکل ۲-۱۰: : مراحل گامبه گام کوچ زمانی کیرشهوف در مقطع دورافت صفر و مدل سرعت کوچ [بعد از روبین،

۲-۳-۲ روشهای تصویرسازی مبتنی بر حل معادله موج دوطرفه

این روشها که روشهای جدیدی در تصویرسازی لرزهای میباشند با استفاده از حل معادله موج دوطرفه <sup>۱</sup> عمل میکنند، که از این دسته روشها میتوان به روشهای وارونسازی کامل شکل موج<sup>۲</sup> و کوچ زمانی معکوس<sup>۳</sup> نام برد که در این فصل به روش وارونسازی کامل شکل موج پرداخته میشود و در فصل سوم به طور کامل روش کوچ زمانی معکوس که مورد بحث این پایاننامه است، مورد بررسی قرار می گیرد [روبین، ۲۰۱۰].

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> Two-way wave equation

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup> Full waveform inversion

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup> Reverse time migration

### ۲-۳-۲ وارونسازی کامل شکل موج

طي ساليان گذشته با توجه به جوان بودن روش وارونسازي شکل کامل موج (FWI) و پیچیدگیهای ذاتی و محاسباتی آن، اکثر محققین این روش را برای مدلهای مصنوعی دوبعدی بکار بردهاند. با این وجود به دلیل جذابیتهای این روش، موارد اعمال آن روی دادههای واقعی نیز رونـدی رو به رشد داشته است. اکثر محققین در تحقیقات اخیر خود برای وارونسازی شکل موج، دادههای واقعی با مقیاسها و هندسههای برداشت مختلف از تقریب معادله موج آکوستیکی استفاده نموده و مدل سرعت امواج p را بدست آوردهاند. هر چند اعتبار استفاده از تقریب آکوستیکی زیر سوال است، اما برتری محاسباتی آن نسبت به حالت الاستیک باعث شده به صورت گستردهای در وارونسازی شکل کامل موج دادههای واقعی مورد استفاده قرار گیرد. علاوه بر این از آنجا که تنها یک نوع پارامتر V<sub>p</sub> درگیر وارون سازی شکل کامل موج آکوستیک می شود، فرایند وارون سازی نسبت به حالت الاستیک خوش رفتار<sup>۲</sup>تر میشود. از طرف دیگر در حالت وارونسازی شکل کامل موج آکوستیکی نیازی به دانستن مدل اولیه سرعت امواج برشی V<sub>s</sub> نیز نخواهد بود، همچنین با توجه به اینکـه عمومـاً چشمههای مورد استفاده در لرزهنگاری به صورت ضربهای و نیروی قائم عمل میکنند امواج برشی اندکی تولید مینمایند. از طرف دیگر در روش وارونسازی شکل کامل موج معمولاً فازهای اولیه لرزه-نگاشت که بیشتر مربوط به امواج P میباشند وارون می شوند که همه این موارد بر اعتبار استفاده از تقریب آکوستیک میافزایند. از اینرو پیشپردازش دادههای واقعی به منظور وارونسازی شـکل کامـل موج ضروری می باشد. هدف از پیش پردازش<sup>۳</sup> آماده سازی لرزه نگاشت های ثبت شده و اعمال بعضی تصحیحات روی دامنه دادههاست به گونهای کـه بـا تقریـب آکوسـتیک مـورد اسـتفاده در مدلسـازی هماهمنگی بیشتری ایجاد شود.

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> Acoustic

 $<sup>^{2}</sup>$  Better posed

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup> Pre-processing

در روش وارونسازی شکل کامل موج، بازسازی به صورت چندمقیاسی <sup>۱</sup> صورت می گیرد تا بتوان بر غیرخطی بودن مساله غلبه نمود. بدین منظور وارونسازی مولفههای فرکانس پایین در ابتدا صورت می گیرد تا ساختارهای طول موج بلند مدل شکل گیرد و در ادامه وارونسازی مولفههای بزرگ انجام می شود، این امر یکی از فواید انجام وارونسازی شکل کامل موج در حوزه فرکانس بشمار می آید.

شکل ۲-۱۱ دید کلی از وارونسازی شکل کامل موج را ارائه میدهد که به این صورت است:

- مدل پارامتری شده از ویژگیهای الاستیک زمین که قسمت مجهول مسئله میباشد.
  - رزلوشن مسئله پیشرو که در اینجا همان مدلسازی لرزهای است.
- تخمین تابع هزینه<sup>۲</sup> که می تواند بخش مرتب سازی مساله باشد. کمینه کردن این تابع،
   مدل پارامتری شده بهینه را بدست می دهد.
  - سادهسازی و خطی کردن مساله در هر مرحله از بروز رسانی.
  - محاسبه گرادیان، که در بروز رسانی مدل در هر مرحله لازم است.
  - تعیین کردن یک معیار متوقفسازی به منظور محدود کردن تکرارها.

مدل مذکور در بطن پردازش قرار دارد این مدل، قسمت مجهول مسئله معکوس میباشد پارامتری کردن مدل مذکور در روشهای مختلف، متفاوت است.

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> Multi-scale

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup> cost function



شکل ۲-۱۱: اصول و روندکار وارونسازی شکل کامل موج. مسئله پیشرو از ورداشتهای ترکیبی چشمه برای یک مدل شبکهبندی شده از سرعتهای مربوط به نمونه آکوستیک محاسبه میشود. تابع هزینه اختلاف بین رکوردهای چشمه ترکیبی و مدلهای واقعی را محدود میکند [بعد از روبین، ۲۰۱۰].

قسمت سمت چپ شکل ۲-۱۲مدل شبکهبندی شده پارامترهای الاستیک را نشان میدهد. در مقیاس صنعتی، این پارامترها انتشار موج فشاری با سرعت Vp میباشد [روبین، ۲۰۱۰].



شکل ۲-۱۲: هدف نهایی FWI تهیه مدل پارامتری شده گسسته از لایههای زیرسطحی است که با دادههای بدست آمده در مدلسازی پیشرو همخوانی دارد. این مساله به شکل تکراری حل میشود[بعد از روبین، ۲۰۱۰].



کوچ زمانی معکوس **RTM** 

#### ۳-۱ مقدمه

یکی از مراحل پردازش دادههای لرزهای کوچ میباشد که عبارتست از، عمل بازگردان وقایع پراش در ثبتهای کوچ داده نشده به نقاط و در نتیجه انتقال وقایع بازتابی به مکانهای صحیحشان و ساختن یک تصویر از ساختارهای درون زمین است.

الگوریتمهای کوچ، علاوه بر جایابی مکانی و متمرکزسازی، تنظیمات دامنه و فاز را نیز به منظور تصحیح تاثیرات واگرایی مسیرهای پرتو هنگام انتشار موج اعمال میکنند. هنگامی که در مقطع برانبارش، بازتابندههای شیبدار وجود داشته باشند، به کوچ زمانی نیاز است. کوچ زمانی تا هنگامی که تغییرات جانبی سرعت، کم تا متوسط است، مناسب خواهد بود. زمانی که تغییرات جانبی سرعت قابل ملاحظه باشد، کوچ زمانی تصویر واقعی از ساختارهای زیرسطحی بدست نخواهد داد. لذا در این حالت لازم است که از کوچ عمقی استفاده شود. در مواقعی که شیبهای متضاد با سرعتهای برانبارش متفاوت در مقطع وجود دارند، کوچ پس از برانبارش که بر فرض یکسان بودن مقطع برانبارش<sup>۱</sup> با مقطع دورافت صفر عمل میکند، جواب قابل قبولی بدست نخواهد داد. در این زمان لازم است که از روشهای جدیدتری مانند کوچ زمانی معکوس (RTM) استفاده شود که ثابت شده تصویر دقیق تری از ساختارهای زیرسطحی ارائه میدهد [ژو و لاینز، ۱۹۹۸].

روشهای معمول کوچ عموماً بر اساس حل معادلات انتشار موج به شکل یکطرفه عمل میکنند، چراکه در حل معادلات کامل شکل موج، پیچیدگی ریاضی وجود دارد. با اینحال روش کوچ زمانی معکوس یک راه حل دوطرفه را ارائه میدهد که دقت بیشتری از انتشار موج در محیط برای شیبهای بیشتر از ۷۰ درجه داشته و همچنین میتواند در مورد دامنه بازتابندهها و موقعیت ساختارها دقت بیشتری در تصویرسازی لرزهای از خود نشان دهد. روش کوچ زمانی معکوس بر اساس حل عددی به

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> stack

روش تفاضل محدود <sup>۱</sup> برای حل معادله موج کامل عمل میکند.

تکنیک کوچ زمانی معکوس، استفاده از انتشار کامل میدان موج در درون زمین میباشد که برای این کار بایستی انواع مختلف روشهای عددی را در حل معادله موج کامل بکار برد، که این شیوه به نوعی زیر روش کوچ برونیابی میدان موج<sup>۲</sup>میباشد[بوردینگ و لاینز، ۱۹۹۷].

کوچ برونیابی میدان موج بر اساس دو نوع برونیابی پایهریزی شده که عبارتند از: برونیابی عمقی<sup>۳</sup> و برونیابی زمانی<sup>۴</sup>. روش کوچ زمانی معکوس نوعی برونیابی زمانی است که بر اساس معادله موج دوطرفه<sup>۵</sup> عمل میکند.

همانطور که قبلاً اشاره شد، تصویرسازی لرزهای به منظور بدست آوردن اطلاعاتی از ساختارهای زیرسطحی انجام میشود که مفسر را در تفسیر هرچه بهتر مقاطع لرزهای کمک میکند.

در این فصل، کوچ زمانی معکوس مورد بحث قرار می گیرد که به نوعی تصویرسازی مبتنی بر حل معادله موج دوطرفه است.

#### T-۳ اصول و روندکار RTM

کوچ زمانی معکوس یک روش برونیابی معادله موج دوطرفه است که در این قسمت کوچ تک چشمه مورد بررسی قرار می گیرد. اگر بتوان میدان موج بالارونده و میدان موج پایینرونده در نقطهای با مختصات (x,y,z) را بدست آورد، ضریب بازتاب در آن نقطه برابر همبستگی عرضی میان دو میدان موج بالارونده و پایین رونده میباشد.

برای حالت تک چشمه، میدانهای موج بالارونده و پایینرونده به صورت حجمی تشکیل می شوند. شکل ۲-۱ انتشار میدانهای موج بالارونده و پایینرونده بر حسب زمان را در راستای سطح نشان می-

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> finite difference

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup> Wavefeild extrapolation migration

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup> Extrapolation in depth

<sup>&</sup>lt;sup>4</sup> Extrapolation in time

<sup>&</sup>lt;sup>5</sup> two-way wave equation

دهد. لازم به ذکر است که برشهای قائم ثابت زمانی درون این دادههای حجمی، تصاویر لحظهای از میدانهای فوق میباشند.



شکل ۳-۱: انتشار میدانهای موج؛ سمت راست میدان موج پایینرونده و سمت چپ میدان موج بالارونده [بعد از شوستر، ۲۰۱۰].

شکل ۳-۲ نمایی کلی از یک مدل ساده از یک بازتابنده افقی را نشان میدهد که میدان موج چشمه و گیرنده شامل هر دو قسمت از موج پایینرونده و بالارونده میباشد. برای این مدل ساده که شامل یک چشمه و گیرنده است هر دو میدان موج براحتی قابل تفکیک میباشند، که در این شکل Rنشان دهنده ضریب بازتاب و  $\Phi_s$  نشان دهنده تابع چشمه میباشد [کالین و گویتن، ۲۰۰۶].



شکل ۳-۲: میدان موج چشمه (بالا)، میدان موج گیرنده (وسط) و همبستگی عرضی میدان موج چشمه و گیرنده (پایین) [بعد از کالین و گویتن، ۲۰۰۶].

شکل ۳-۳ یک سری از تصاویر لحظهای را برای مدل دوبعدی ارائه میدهد. رخدادهای قرمز رنگ که در سمت چپ شکل نشان داده شده است مربوط به میدانهای موج پایینرونده و رخدادهای آبی رنگ در سمت راست مربوط به میدان موج بالارونده میباشند. همچنین اثر منبع به میدان موج پایینرونده مربوط بوده و ثبت چشمه برای موج بالارونده صورت میگیرد.



شکل ۳-۳: کوچ زمانی معکوس RTM؛ تصاویر لحظه ای از میدان های موج بالارونده و پایینرونده که در هر ۱ یا ۲ میلی ثانیه محاسبه می شوند. [بعد از روبین، ۲۰۱۰].

با این تصاویر لحظهای و شرایط تصویرسازی که در دسترس است میتوان اصول کوچ زمانی معکوس را به صورت زیر معرفی کرد، همانند آنچه که در شکل ۳-۳ بیان شده است:

- در ابتدای مدلسازی، تصاویری از میدان موج پایینرونده در گامهای زمانی متوالی , dt, 2dt ... 3dt,...
- این فرایند یک فرایند بازگشتی است؛ بدین معنا که تصویر مربوط به زمان t+dt از روی تصویر مربوط به زمان t بدست میآید. این فرایند با استفاده از کل میدان سرعت (x,z) صورت می-گیرد. مقدار شاخص dt عموماً ۱یا ۲ میلی ثانیه است. برای مثال از یک مقطع زمانی ۶ ثانیه-ای، ۳۰۰۰ یا ۶۰۰۰ داده دریافت میشود و باید حداقل تعدادی از آنها که برای یک همبستگی دقیق مطلوب است (حدود نصف آنها) ذخیره گردد که این در واقع همان اندازه تصویر کوچ داده شده نهایی میباشد.

- پس از آنکه مرحله اول به اتمام رسید، مرحله دوم محاسبه میدان موج بالارونده است.
   محاسبه میدان موج اینبار در جهت عکس زمان انجام می شود که این مرحله شامل محاسبه
   تصاویر برونیابی شده بازگشتی از میدان موج بالارونده است.
- با بکار بردن اصل تصویرسازی، در هر گام زمانی از مرحله دوم محاسبه میدان موج، هر نمونه مربوط به میدان موج پایینرونده در نقطه (x,z) با نمونه متناظر آن در میدان موج بالارونده ضرب شده و به نقطه متناظر (x,z) تصویر کوچ داده شده اختصاص داده میشود. تصویر کوچ داده شده به صورت تصاعدی ساخته میشود، یعنی هر یک از گامهای زمانی در همبستگی حالت تصویرسازی سهم دارند.
- در انتها تصویری کوچ یافته از ساختارهای زیرسطحی بدست میآید که قابل مقایسه با سایر روشهای کوچ است [روبین، ۲۰۱۰].

اصول کوچ زمانی معکوس در شکل ۳-۴ نشان داده شده است، ابتدا بایستی تمامی تصاویر لحظه-ای میدان موج پایینرونده را محاسبه و ذخیره کرد. سپس تصاویر لحظهای برونیابی شده میدان موج بالارونده را بطور برگشتی محاسبه میکنیم. ذخیره کردن ۶۰۰۰ و حتی ۳۰۰۰ تصویر لحظهای نیازمند حجم بالایی از حافظه است که پیشرفت و سرعت فرایند کوچ زمانی معکوس را در یک بازه زمانی کاهش میدهد.



شکل ۳-۴: اصول کوچ زمانی معکوس RTM از یک چشمه دوبعدی؛ تصاویر لحظهای میدان موج بالارونده و پایینرونده که زمان مشابهی دارند تک به تک در یکدیگر ضرب شدهاند. نتیجه در شکل جمع زده شده که تصاویر لحظهای محاسبه شده را تشکیل میدهد[بعد از روبین، ۲۰۱۰].

## RTM کنترل تمامی چشمهها در ۲–۳

روشی که برای چشمههای مختلف در کوچ زمانی معکوس ارائه شد، اختلاف چندانی با آنچه در کوچ چشمه یکطرفه بیان شد، ندارد. برای توضیح بیشتر به موارد زیر اشاره میکنیم:

- هر چشمه بطور جداگانه با میدان سرعت ناهمسانگرد<sup>۱</sup>، پردازش شده و سهم تمامی چشمهها با هم جمع می شود تا به مقطع نهایی کوچ زمانی معکوس برسیم.
- تعیین بازه چشمه<sup>۲</sup> در کوچ زمانی معکوس بسیار مهم است که دلیل این مساله نیاز به میزان
   بالای حافظه برای پردازش است.
- ورداشت تصویر مشترک مربوط به چشمه در صورت نیاز برای کنترل کیفیت و یا کاهش نوفه

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> Anisotropic velocity field

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup> Shot aperture

قبل از جمع کردن، استفاده می شود. باید توجه داشت که مفهوم ورداشت تصویر مشترک مربوط به چشمه (اندیس چشمه) در حالت دوبعدی ساده است و هنگامی که برداشت سه-بعدی توام با آزیموت داشته باشیم، این مفهوم پیچیده تر می شود.

- در ادامه این فرایند برای تمامی چشمهها انجام می گیرد و متناوباً چشمه ها باید کوچ داده شوند.
- آنالیز سرعت کوچ<sup>۱</sup> بعد از RTM میتواند در فرایندی بسیار شبیه به کوچ چشمه یکطرف ه
   انجام گیرد.

#### ۳-۳ برونیابی زمانی با استفاده از روش عددی تفاضل محدود

برونیابی زمانی پردازشی است که به ما اجازه میدهد تا یک تصویر لحظهای را در زمان t از تصویر لحظهای در زمان t+dt (برای بازسازی میدان موج پایینرونده) یا t-dt (برای بازسازی میدان موج بالارونده) محاسبه کنیم. در روش کوچ زمانی معکوس، این پردازش هزاران مرتبه در یک چشمه بکار برده میشود. بنابراین این پردازش بایستی آنقدر سریع صورت گیرد که در همان زمان با دقت بالا انجام شود. اخیراً فرایند برونیابی در حوزه زمان با بکارگیری روش عددی تفاضل محدود انجام شده -است. شکل ۳-۵ برونیابی زمانی و عمقی میدان موج را با استفاده از روش عددی تفاضل محدود نشان میدهد.

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> Migration velocity analysis



شکل ۳-۵: انجام برونیابی زمانی و عمقی با استفاده از روش عددی تفاضل محدود[روبین، ۲۰۰۳].

کوچ زمانی معکوس به روش برونیابی زمانی با استفاده از روش عددی تفاضل محدود انجام می-شود که ابتدا بایستی تصاویر لحظهای میدان موج پایینرونده را با استفاده از روش تفاضل محدود بدست آورد، همانطور که قبلاً اشاره گردید مقدار عددی میدان موج پایینرونده در سطح معلوم است که با این شرط میتوان میدان موج پایینرونده را برونیابی کرد که برونیابی زمانی میدان موج پایین رونده در شکل ۳-۶ نشان داده شده است.



شکل ۳-۶: برونیابی زمانی میدان موج پایین رونده با استفاده از روش عددی تفاضل محدود [روبین، ۲۰۰۳].

بعد از بدست آوردن تصاویر لحظهای میدان موج پایین رونده بایستی تصاویر لحظهای میدان موج بالارونده را نیز با استفاده از روش عددی تفاضل محدود بدست آورد که در شکل ۳-۷ نشان داده شده است.



شكل ٣-٢: برونيابي ميدان موج بالا رونده با استفاده از روش عددي تفاضل محدود [روبين، ٢٠٠٣].

میدانهای موج در کامپیوتر، توابع رقومی شده با فواصل نمونهبرداری زمانی و مکانی dv ، dt و در حالت سهبعدی dz هستند. میدان موج Pup بصورت یک ماتریس چندبعدی با پارامتر (عناصر و المان) Pup برای (dt, j.dy, k.dt) میدان موج Pup بصورت یک ماتریس چندبعدی با پارامتر (عناصر و المان) المان) برای داده شده، ارائه مجدد عددی یک تصویر لحظهای، یک ماتریس دوبعدی است و کل میدان یک مایش داده شده، ارائه مجدد عددی یک تصویر لحظهای، یک ماتریس دوبعدی است و کل میدان یک مایش داده شده، ارائه مجدد عددی یک تصویر لحظهای، یک ماتریس دوبعدی است و کل میدان یک مایش داده شده، ارائه مجدد عددی یک تصویر لحظهای، یک ماتریس دوبعدی است و کل میدان یک حجم سهبعدی شبکه به این صورت در نظر گرفته می- موند که مهبعدی شبکه مای به این صورت در نظر گرفته می- موند که می موند که dt باین صورت در نظر گرفته می- موند که مایم محدود، قابل استفاده شوند که dt, dt, dz, dt محدی کرد، که به وسیلهی تقریب مشتقات تفاضل محقق می شود. مناسبترین فرمول برای این امر بسط مرتبه اول سری تیلور است [روبین، ۲۰۱۰].

در مورد میدان موج بالارونده، بایستی علامت زمان را معکوس کرد، که شامل ثبت چشمه می-باشد. حال با یک چشمه فرضی مواجهیم که از بیشینه زمان ثبت شده t<sub>max</sub> تا زمان صفر، اجرا می-شود.

فرض میشود ۲ ماتریس تصویر لحظهای قبلی، در تکرارهای ماقبل کامل شده است. هر کدام از این عناصر در حقیقت ترکیب خطی از عناصر موجود در دو ماتریس قبلی بوده و بنابراین میتوانند یکی بعد از دیگری محاسبه شود تا زمانیکه ماتریس کامل شود. زمانیکه این عمل برای تمامی عناصر اتفاق افتاد، تصویری لحظهای در زمان t-dt داریم و برای پردازش زمانی بعدی، t-2dt تکرار شده است، بازگشت تا زمانی ادامه دارد که یکی به زمان صفر برسد. در این روش جدای از اثر طول موج کوتاه هموار، سرعت میتواند خیلی سریع به صورت افقی و عمودی تغییر کند. این یکی از مزایای روش برونیابی میدان موج است [روبین، ۲۰۱۰].

## ۳-۳ انجام روش RTM بر دادههای لرزهای مصنوعی

در این بخش روش RTM را بر دو داده لرزهای مصنوعی اعمال کرده و در انتها نتایج به صورت شکل ارائه شده است. دادههای لرزهای مورد استفاده در این تحقیق، داده لرزهای Sigsbee 2A و داده لرزهای BP-2004 میباشد که در زیر بطور خلاصه در مورد دادههای فوق توضیحاتی ارائه شده است. سپس روش پردازشی فوق بر دو داده واقعی لـرزهای، یکی داده لـرزهای منطقهای در غـرب ایـران و دیگری منطقهای در مرز آلمان و فرانسه، اعمال گردیـد کـه متأسفانه بـه دلیـل محـدودیت امکانـات سختافزاری و محاسباتی مناسب، نتایج قابل قبولی بدست نیامد که در انتها یکی از تصاویر بدست

#### Sigsbee 2A داده لرزهای مصنوعی ۱–۴–۳

داده لرزمای Sigsbee 2A به عنوان یک داده مصنوعی استاندارد از روی یک مدل واقعی در خلیج مکزیک توسط شرکت نفتی SMAART و به کمک تکنیک تفاضل محدود<sup>۱</sup> (FD) ساخته شده است. این مدل در واقع الگویی از برداشت لرزمای دریایی است که هم دارای لایههای رسوبی و افقی بوده و هم دارای ساختار گنبدی شکل با هندسه پیچیده به همراه یک ساختار ناودیس مانند میباشد. همچنین مدل دارای نقاط پراش متعددی است که در بین قسمت لایه ایی شکل تعبیه شده است. تمامی لایهها در این مدل ایزوتروپ میباشند. هندسه مدل نیز در واحدهای انگلیسی ارائه شده. حجم دادههای قبل از برانبارش در مدل Sigsbee 2A کمک تکنیک تفاضل محدود (FD) در تخمین معادله آکوستیک موج تهیه شده است. بنابراین دادهها دارای انواع چندگانههایی است که در لایههای افقی بوجود می آیند. سطح آب به عنوان یک سطح آزاد در نظر گرفته نشده، بنابراین چندگانههای حاصل از ستون آب در مدل وجود نخواهند داشت. چشمهها و گیرندهها ۲۵ فوت زیر سطح آب واقع

<sup>1-</sup>Finite difference

شده و پارامتر اندازه گیری فشار است. تمام دادههای برداشت شده به سطح مرجع افقی که چشمهها و گیرندهها بر روی آن قرار دارند اختصاص داده شده است. در جدول ۳-۱ برخی از پارامترهای داده آمده است.

این داده شامل تودهای پرسرعت (نمک) با انحنای زیاد است که باعث ایجاد پراشهای فراوان شده است. سرعت موج در نمک در این داده ۱۴۸۰۰ فوت بر ثانیه در نظر گرفته شده است. افزایش سرعت در قسمت رسوبی (سمت چپ مدل) مطابق رابطه  $V = V_0 + kZ$  تهیه شده که در آن  $V_0$  برابر ۵۰۰۰ فوت بر ثانیه و Z میزان عمق نسبت به سطح آب است. در شکل ۳-۸ این توده نمک قابل مشاهده است.

۵۰۰	تعداد چشمەھا
۱۵۰ فوت	فاصله چشمهها
۳۴۸	تعداد گیرندهها
۷۵ فوت	فاصله گیرندهها
۱۲ ثانیه	زمان ثبت
۸ میلی ثانیه	فاصله نمونهبرداري زماني
۲۰ هرتز	فركانس غالب

جدول ۳-۱: پارامترهای داده مصنوعی Sigsbee 2A

در طراحی این داده در قسمت راست، گنبد نمکی و در قسمت چپ، گسلهای متعددی مشاهده می شود که در شکل ۳-۸ نشان داده شده است، همچنین مدلهای سرعت انتخاب شده از این داده در شکل مشخص شده است.



شکل ۳-۸: گنبد نمکی و گسلهای داده لرزهای مصنوعی Sigsbee 2A؛ توده پر سرعت گنبد نمکی می-باشد[فلوری، ۲۰۱۲].

برای آزمایش عملکرد روش کوچ زمانی معکوس (RTM) ، این پردازش بر قسمتی از دادههای لرزهای مصنوعی اعمال میشود. استفاده از تنها بخشی از دادههای لرزهای به این دلیل است که پردازش فوق بسیار زمانبر است. به عنوان مثال زمان پردازشی کوچ زمانی معکوس بر مدل سرعت شکل ۳-۹ که از هر ۱۲ نمونه یک نمونه انتخاب شده و تعداد چشمهها ۲۰۰ میباشد، توسط سیستمی با پردازنده CPU=core i3-370M و RAM بیست ساعت به طول انجامید. علاوه بر این تصاویر لحظهای ایجاد شده در اثر اعمال این پردازش حجم زیادی از حافظه رایانه را میطلبد و این فرایند در مجموع نیاز به امکانات محاسباتی پرقدرت دارد که در اختیار نبود.

برای بدست آوردن مدل سرعت حاصل از داده لرزهای مصنوعی به دلایلی که در بالا ذکر شد، ابتدا
بایستی با استفاده از نمونه گیری<sup>۱</sup> از داده فوق، مدل سرعتی که حجم بسیار کوچکتری نسبت به داده اصلی میداشت، تهیه کرد. در مرحله بعد مدل سرعت فوق به عنوان ورودی توسط کدهای مربوطه در نرمافزار MATLAB خوانده می شود. سپس با استفاده از مدل سرعت یک برداشت لرزهای شبیه سازی می شود. این شبیه سازی بدین منظور انجام می شود که ورداشت های چشمه مشتر ک<sup>۲</sup> تولید شوند. این کار با استفاده از شبیهسازی انتشار موج پایینرونده و بالارونده بر مدل سرعت که به عنوان ساختار زیرسطحی در نظر گرفته می شود، انجام می گیرد. با حل معادله موج شبیه سازی شده به روش عددی تفاضل محدود تصاویر لحظهای مربوط به میدان موج پایینرونده و میدان موج بالارونده در گامهای زمانی متوالی dt بدست میآید. با ضرب تصویر لحظهای حاصل از میـدان مـوج پـایینرونـده و تصـویر لحظهای تولید شده در زمان متناظر آن، از میدان موج بالارونده، تصویر لحظهای کوچ زمانی معکوس<sup>۳</sup> مربوط به آن زمان تولید شده و با جمع کردن تمامی تصاویر لحظهای کوچ زمانی معکوس، مقطع لرزهای حاصل از روش کوچ زمانی معکوس بدست میآید. در صنعت شاخص گام زمانی dt را ۱ یا ۲ میلی ثانیه در نظر می گیرند که تعداد زیادی تصویر لحظهای تولید می شود. برای مثال از یک مقطع زمانی ۶ ثانیهای، ۶۰۰۰ یا ۳۰۰۰ تصویر لحظهای تولید می شود که برای ذخیره کردن این تصاویر نیاز به حجم بالایی از حافظه می باشد. به دلیل اینکه این حجم از حافظه در اختیار نبود، در این تحقیق شاخص زمانی dt بزرگتر انتخاب شد، به عنوان مثال برای یک مقطع زمانی ۳ ثانیهای این شاخص ۲۰ میلی ثانیه انتخاب شد.

در مرحله بعدی از روند اجرایی کدهای مربوطه بایستی زمان رسیدها<sup>۴</sup> را بدست آورد که این عمل به روش ردیابی دوبعدی پرتو انجام میشود.

با استفاده از زمان رسیدها و ورداشتهای چشمه مشترک تولید شده در مراحل قبل، مقطع کوچ

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> resample

<sup>&</sup>lt;sup>2</sup> Shot gather

<sup>&</sup>lt;sup>3</sup> RTMsnapshot

<sup>&</sup>lt;sup>4</sup> traveltime

زمانی کیرشهوف تولید میشود.

و در انتها کوچ زمانی معکوس با استفاده از ورداشتهای چشمه مشترک و تصاویر لحظهای کوچ زمانی معکوس بدست میآید.

مدل سرعت شکل ۳-۹ که در سمت چپ شکل مشاهده می شود دارای سه بخش اصلی می باشد که قسمت بالایی آن آب، قسمت میانی آن توده نمکی پر سرعت و قسمت پایینی آن لایه های رسوبی و گسل می باشد که توده نمکی پر سرعت به رنگ قرمز مشخص شده است. این مدل سرعت با استفاده از نمونه گیری از داده لرزهای مصنوعی Sigsbee2A بدست آمده که از هر ۱۲ نمونه یک نمونه برداشت شده است. قسمت سمت راست شکل ۳-۹ مقطع لرزهای بدست آمده از کوچ زمانی معکوس می باشد، همانطور که در شکل مشخص است با وجود اینکه مدل سرعت دقیق نمی باشد مرز توده نمکی به خوبی مشخص شده و همچنین گسلها و لایه بندی نیز تا حدودی مشخص می باشد.



شکل ۳-۹: مقطع کوچ زمانی معکوس بدست آمده از مدل سرعت داده لرزهای مصنوعی Sigsbee 2A . شکل ۳-۱۰ مقطع لرزهای بدست آمده از پردازش به روش کوچ زمانی کیرشهوف میباشد که بر روی داده لرزهای مصنوعی Sigsbee 2A اعمال شده است. با توجه به این شکل و شکل ۳-۹ مشاهده میشود که روش کوچ زمانی معکوس تصویر مناسب تری از توده نمکی، گسلها و لایههای رسوبی موجود در این داده، ارائه میدهد. این موضوع به وضوح در قسمتهایی که با مستطیل قرمز رنگ در شکلهای فوق مشخص شده است دیده میشود. همانطور که مشاهده میشود روش کوچ زمانی معکوس لایهبندی و گسلها را بسیار بهتر از روش کوچ زمانی کیرشهوف به تصویر میکشد.



شکل ۳-۱۰: مقطع کوچ زمانی کیرشهوف بدست آمده از مدل سرعت داده لرزهای مصنوعی [http://www.pdgm.com] Sigsbee 2A].

در ادامه برای اعمال کوچ زمانی معکوس از مدل سرعتی که قسمتی از توده نمکی داده لرزهای مصنوعی Sigsbee 2A را شامل میشود و در آن از هر هشت نمونه یک نمونه برداشت شده است (شکل ۳-۱۱-الف) استفاده گردید. این مدل سرعت همانطور که مشاهده میشود شامل سه قسمت آب در بالا، توده نمکی در میانه شکل و لایهبندی و گسل در پایین شکل میباشد. در شکل ۳-۱۱-ب مقطع بدست آمده از روش RTM که مربوط به چشمه ابتدایی میباشد، نشان داده شده است، این شکل مرز توده نمکی را به خوبی مشخص کرده اما قسمتی از لایهبندی و گسلی که در شکل مشخص شده را به خوبی به تصویر نکشیده است که این موضوع در شکل کاملاً واضح است.



شکل ۳-۱۱:الف) مدل سرعت حاصل از قسمتی از توده نمکی موجود در داده لرزهای مصنوعی Sigsbee 2A . ب) مقطع لرزهای حاصل از کوچ زمانی معکوس برای چشمه ابتدایی. ج) مقطع لرزهای حاصل از کوچ زمانی معکوس برای چشمه میانی. د) مقطع لرزهای حاصل از کوچ زمانی معکوس برای چشمه انتهایی؛ مشاهده میشود که کیفیت مقطع در چشمه انتهایی افزایش مییابد.

شکل ۳-۱۱-ج مقطع RTM بدست آمده از چشمه میانی میباشد. این شکل نیز مرز توده نمکی را به خوبی به تصویر کشیده اما قسمتی از گسل و لایهبندی را که در شکل مشخص شدهاند نتوانسته به خوبی به تصویر کشد که در شکل مشاهده می گردد. (شکل ۳-۱۱-د) مقطع RTM حاصل از چشمه انتهایی میباشد که این شکل همان گونه که مشاهده می شود علاوه بر توده نمکی توانسته لایهبندی و گسل را به خوبی به تصویر کشد که در شکل کاملاً مشخص است.

حال با استفاده از داده Sigsbee 2A و برای بررسی بیشتر، اعمال کوچ زمانی معکوس مدل سرعتی که فقط دارای لایهبندی و گسل است را مورد پردازش قرار داده و نتایج حاصل مورد بحث قرار میگیرد. شکل ۳-۱۲-الف مدل سرعت گسلی که شامل دو گسل است را نشان میدهد. در این مدل سرعت از هر هشت نمونه یک نمونه برداشت شده است. در شکل ۳-۱۴قسمتهای "ب" و "ج" و "د" هر سه با روش کوچ زمانی معکوس پردازش شدهاند و تنها تفاوت آنها در نوع چشمه میباشد که به ترتیب از نوع چشمه ابتدایی، میانی و انتهایی میباشند. همانند شکل قبل، در این شکل نیز مقطع RTM حاصل از چشمه انتهایی تصویر مناسبتر و دقیقتری از گسل ارائه میدهد. مرز گسل و لایهبندی در شکل ۳-۱۲-د به خوبی به تصویر کشیده شده است.



ج)

شکل ۳-۱۲: الف) مدل سرعت گسلی حاصل از قسمتی از داده لرزهای مصنوعی Sigsbee 2A . ب) مقطع لرزه-ای حاصل از کوچ زمانی معکوس برای چشمه ابتدایی. ج) مقطع لرزهای حاصل از کوچ زمانی معکوس برای چشمه میانی. د) مقطع لرزهای حاصل از کوچ زمانی معکوس برای چشمه انتهایی؛ مشاهده میشود که کیفیت مقطع در چشمه انتهایی افزایش مییابد.

### BP-2004 حاده لرزهای مصنوعی

داده لرزهای BP-2004 به عنوان یک داده لرزهای مصنوعی استاندارد استفاده شده است که این داده از روی مدلهای واقعی یکی از ساختارهای زمین شناسی موجود در خلیج مکزیک و همچنین ساختارهای زمین شناسی موجود در غرب آفریقا شبیه سازی شده است. این داده نیز همانند داده لرزه-ای AS essbee 2A به کمک تکنیک تفاضل محدود (FD) ساخته شده است. این مدل در واقع الگویی از برداشت لرزهای دریایی است که هم دارای لایه های رسوبی و افقی بوده و هم دارای ساختارهای تنبدی شکل با هندسه پیچیده می باشد و در قسمت سمت راست داده فوق یک ساختار تاقدیس مانند و یک ساختار ناودیس مانند مشاهده می شود. در جدول ۲۰۳ برخی از پارامترهای داده نشان داده شده است.

۱۳۴۰	تعداد چشمەھا
۵۰ متر	فاصله چشمهها
17 • 1	تعداد گیرندهها
۱۲/۵ متر	فاصله گیرندهها
۱۴ ثانیه	زمان ثبت
۶ میلی ثانیه	فاصله نمونه بردارى زمانى
۲۷ هرتز	فركانس غالب
۵/۰ هرتز	فركانس پايين
۱۵ کیلومتر	طول streamer
۱۴۸۶ متر بر ثانیه	سرعت متوسط آب
۴۵۱۰ متر بر ثانیه	سرعت گنبد نمکی چپ
۴۷۹۰ متر بر ثانیه	سرعت گنبد نمکی راست

جدول ۳-۲: پارامترهای داده لرزهای مصنوعی BP-2004

این داده شامل تودهای پرسرعت (نمک) با انحنای زیاد است که باعث ایجاد پراشهای فراوان شده است. سرعت موج در گنبد نمکی سمت چپ کمتر از سرعت موج در گنبد نمکی سمت راست می-باشد. در شکل ۳-۱۳ ساختارهای موجود در این داده لرزهای قابل مشاهده است.



شکل ۳-۱۳: ساختارهای زمینشناسی موجود در داده لرزهای BP-2004.

با استفاده از داده لرزهای مصنوعی BP-2004 دو مدل سرعت برای اعمال کوچ زمانی معکوس تهیه شده است. در شکل ۳-۱۴-الف مدل سرعت حاصل از توده نمکی سمت راست داده فوق نشان داده شده است. این مدل سرعت به این صورت که از هر ۱۰ نمونه یک نمونه از داده اصلی انتخاب میشود، تهیه شده است. به همین دلیل مدل سرعت فوق مدل دقیقی نمیباشد، اما همان گونه که در قسمتهای "ب" و "ج" و "د" مشاهده میشود مرز توده نمکی به خوبی به تصویر کشیده شده است. قسمتی که با مستطیل سبز رنگ در شکل مشخص شده است برای مقایسه چشمههای ابتدایی، میانی و انتهایی انتخاب شده است و همانگونه که مشاهده میشود مقط RTM حاصل از چشمه انتهایی تصویر به مراتب بهتری نسبت به چشمه ابتدایی ارائه میدهد.



شکل ۳-۱۴: الف) مدل سرعت حاصل از توده نمکی سمت راست موجود در داده لرزهای مصنوعی BP-2004 . ب) مقطع لرزهای حاصل از کوچ زمانی معکوس برای چشمه ابتدایی. ج) مقطع لرزهای حاصل از کوچ زمانی معکوس برای چشمه میانی. د) مقطع لرزهای حاصل از کوچ زمانی معکوس برای چشمه انتهایی؛ مشاهده میشود که کیفیت مقطع در چشمه انتهایی افزایش مییابد.

شکل ۳-۱۵ مقطع لرزهای بدست آمده از پردازش به روش کوچ زمانی کیرشهوف میباشد که بر روی گنبد نمکی سمت راست موجود در داده لرزهای مصنوعی BP-2004 اعمال شده است. با توجه به این شکل و قسمت "د" شکل ۳-۱۴مشاهده میشود که روش کوچ زمانی معکوس به دلیل اینکه بر اساس حل معادله موج دوطرفه عمل میکند در مقایسه با روش کوچ زمانی کیرشهوف که بر مبنای حل معادله موج یک طرفه میباشد، تصویر مناسب تری از مرز توده نمکی پر سرعت ارائه میدهد و این توده را با کیفیت بالاتری به تصویر میکشد. این موضوع به وضوح در قسمتی که با مستطیل قرمز رنگ در شکلهای فوق مشخص شده، دیده میشود.



شکل ۳-۱۵: مقطع لرزهای بدست آمده از پردازش به روش کوچ زمانی کیرشهوف که بر گنبد نمکی سمت راست موجود در داده لرزهای مصنوعی BP-2004 اعمال شده است [فارمر، ۲۰۰۶].

در شکل ۳-۱۶-الف مدل سرعت حاصل از توده نمکی سمت چپ داده BP-2004 نشان داده شده است. این مدل سرعت به این صورت که از هر ۱۰ نمونه یک نمونه از داده اصلی انتخاب می شود، تهیه شده است؛ به همین دلیل مدل سرعت فوق مدل بسیار دقیقی نمی باشد. شکل ۳-۱۶-ب مقطع RTM بدست آمده از چشمه ابتدایی میباشد که تا حدودی توانسته مرز توده پرسرعت نمکی را مشخص کند اما همانطور که در شکل مشاهده میشود مرز پایینی توده نمکی در شکل ۳-۱۶-د با کیفیت بالاتری به تصویر کشیده شده است که این قسمت در شکل مشخص شده است.

در شکل قسمتی که با بیضی مشخص شده برای مقایسه چشمه های ابتدایی، میانی و انتهایی انتخاب شده است و همانگونه که مشاهده می شود مقطع RTM حاصل از چشمه انتهایی تصویر به مراتب بهتری نسبت به چشمه ابتدایی ارائه می دهد.



شکل ۳-۱۶: الف) مدل سرعت حاصل از توده نمکی سمت چپ موجود در داده لرزهای مصنوعی BP-2004 . ب) مقطع لرزهای حاصل از کوچ زمانی معکوس برای چشمه ابتدایی. ج) مقطع لرزهای حاصل از کوچ زمانی معکوس برای چشمه میانی. د) مقطع لرزهای حاصل از کوچ زمانی معکوس برای چشمه انتهایی؛ مشاهده میشود که کیفیت مقطع در چشمه انتهایی افزایش مییابد.

## ۳-۴-۳داده لرزهای واقعی

در پایان به این نکته اشاره می شود که روش پردازشی مورد استفاده در این پایان نامه را روی داده-های واقعی در دو منطقه یکی در غرب ایران و دیگری در مرز آلمان و فرانسه اعمال شد؛ به این صورت که با اعمال پیش پردازش روی داده های فوق با استفاده از نرمافزار promax و تهیه مدل سرعت با استفاده از همین نرمافزار، مدل های سرعت فوق به کدهای مربوطه در نرم افزار متلب داده شد که به دلیل نداشتن امکانات سخت افزاری و محاسباتی مناسب، نتیجه قابل قبولی بدست نیامد.

بعد از بدست آوردن مدل سرعت از داده واقعی مرز آلمان و فرانسه که در سمت چپ شکل ۳-۱۷ نشان داده شده است، روشهای کوچ زمانی کیرشهوف و معکوس را اعمال کرده و مقاطع لرزهای حاصل میشوند. سمت راست شکل زیر مقطع لرزهای حاصل از روش کوچ زمانی معکوس میباشد. همان گونه که در شکل مشاهده میشود این روش نتوانسته تصویر مناسبی از ساختارهای زیرسطحی ارائه کند.



شکل ۳-۱۷: مقطع لرزهای بدست آمده از روش کوچ زمانی معکوس که بر داده واقعی مرز آلمان و فرانسه اعمال شده است.

با مقایسه قرار دادن مقاطع لرزهای RTM و PSTM بدست آمده از داده فوق مشخص می شود که روش RTM به دلیل در اختیار نداشتن امکانات سخت افزاری و محاسباتی و همچنین با توجه به اینکه ۷۱ کدهای مربوطه صنعتی نبود این روش جواب قابل قبولی ارائه نداد که شکل ۳-۱۸ مقطع PSTM این منطقه را به تصویر کشیده است.



شکل ۳-۱۸: مقطع PSTM بدست آمده از داده برداشت شده در مرز آلمان و فرانسه.

در انتها برای اعمال روش پردازشی مورد بحث در این پایاننامه بر داده واقعی برداشت شده در غرب ایران، بعد از بدست آوردن مدل سرعت از داده فوق که در سمت چپ شکل ۳-۱۹ نشان داده شده است، روشهای کوچ زمانی کیرشهوف و معکوس را اعمال کرده و مقاطع لرزهای حاصل می شوند. سمت راست شکل زیر مقطع لرزهای حاصل از روش کوچ زمانی معکوس بر روی این داده می باشد. با مقایسه قرار دادن مقاطع لرزهای MTM و PSTM بدست آمده از منطقه فوق مشخص می شود که روش MTM به دلایلی که قبلاً ذکر شد جواب قابل قبولی ارائه نداد و همانگونه که در شکل ۳-۱۹ و شکل ۳-۱۹ و



شکل ۳-۱۹: مقطع لرزهای بدست آمده از روش کوچ زمانی معکوس که بر داده واقعی برداشت شده در غرب ایران اعمال شده است.



شکل ۳-۲۰: مقطع PSTM تولید شده از داده لرزهای برداشت شده در غرب ایران.

. ۴ فسل جارم ۴

. بیچہ کسری ویشہادات

#### 1-۴ نتايج

در این تحقیق جهت بررسی عملکرد روش کوچ زمانی معکوس دو دادهی لرزهای مصنوعی و دو داده لرزهای واقعی با ساختاری پیچیده در نظر گرفته شد. در ابتدا با استفاده از مدلهای سرعت تهیه شده از دادههای فوق یک برداشت لرزهای شبیهسازی میشود تا ورداشتهای چشمه مشترک تولید شوند، سپس با حل معادله موج با استفاده از روش عددی تفاضل محدود تصاویر لحظهای ایجاد می-شوند. با داشتن ورداشتهای چشمه مشترک و تصاویر لحظهای تولید شده در مراحل قبل، مقاطع لرزهای حاصل از روشهای کوچ زمانی معکوس و کیرشهوف بدست میآیند که در انتها مقاطع لرزهای بدست آمده مورد مقایسه قرار گرفت.

کوچ زمانی معکوس به دلیل اینکه بر پایه معادله موج دوطرفه عمل می کند، در مقاطع لرزهای با ساختارهای زمینشناسی پیچیده، نسبت به دیگر روشهای کوچ، که بر پایه معادله موج یکطرفه عمل می کنند، تصویرسازی مناسبتر و دقیقتری از ساختارهای زیرسطحی ارائه میدهد، که این موضوع به وضوح در مقاطع تولید شده مشاهده گردید.

در این تحقیق با مقایسه قرار دادن مقاطع لرزهای RTM حاصل شده از چشمههای ابتدایی، میانی و انتهایی مشاهده شد که مقطع انتهایی RTM تصویر مناسب تری نسبت به چشمه ابتدایی و میانی ارائه میدهد. هرچه تعداد تصاویر لحظهای از میدانهای موج بالارونده و پایینرونده بیشتر باشد، یا به عبارت دیگر هرچه گام زمانی dt کوچکتر باشد، تصویر نهایی کوچ زمانی معکوس دقیق تر می شود، اما بدلیل اینکه زمان پردازشی این روش بسیار زمانبر است و همچنین تصاویر لحظهای تولید شده حجم بالایی از حافظه را می طلبد، امکانات سخت افزاری و محاسباتی پیشرفته تری مورد نیاز است. همچنین با مقاسه قرار دادن مقاطع لرزهای بدست آمده از روش پردازشی RTM این نتیجه حاصل شد که، مقطع بدست آمده از کوچ زمانی معکوس دقیق تر از مقطع برانبارش آن می باشد.

برخی از مزایای روش کوچ زمانی معکوس از قرار زیر میباشد:

- محدودیت شیب و به دنبال آن حساسیتی به مدل سرعت ندارد.
  - در محیطهای همسانگرد و ناهمسانگرد کاربرد دارد.
- موجهای بازگشتی، پرتوهای نزدیک افق، موجهای منشوری و چندگانهها را به تصویر می کشد.

معایب روش کوچ زمانی معکوس:

- این روش پردازشی بسیار زمانبر است.
- تصاویر لحظه ای تولید شده در این روش پردازشی حجم بالایی از حافظ ه را اشغال می کنند.

با توجه به اینکه در روش پردازشی مورد استفاده در این تحقیق، ورداشتهای چشمه مشترک توسط شبیهسازی برداشت لرزهای از روی مدل سرعت، تولید میشوند، به نظر میرسد که این ورداشتهای چشمه مشترک زیاد دقیق نباشند، به همین دلیل پیشنهاد میشود که این روش بر مبنای داده بازنویسی شود.

خلیلزاده، ع، ۱۳۹۲، پایاننامه ارشد، تصویر سازی لـرزه ای سـاختارهای پیچیـده بـا اسـتفاده از تلفیق کوچ زمانی پیش از بر انبارش و روش بر انبـارش سـطح بازتـاب مشـترک، دانشـکده مهندسـی معدن، نفت و ژئوفیزیک، شاهرود.

- Bording, R.P., Lines, L.R., (1997). Seismic modelling and imaging with the complete wave equation, SEG Publication.
- Buttkus, B., (2000), "Spectral analysis and filter theory in Applied Geophysics", Springer Verlag, Berlin.
- Berkovitch A., Deev K., Geomage, Landa E., OPERA, (2012) "Non-hyperbolic MultiFocusing improves depth imaging" 9<sup>th</sup> Biennial international conference & Exposition on petroleum geophysics.
- Cervený, V., 2001, Seismic Ray Theory: Cambridge University Press, Cambridge.
- Farmer, P., (2006). Reverse Time Migration Pushing Beyond Wave Equation, EAGE. Vienna.
- Fleury, C., (2012). Increasing illumination and sensitivity of reverse time migration with internal multiples, Center for Wave Phenomena, Colorado school of mines.
- Hill, N. R.(2001) Prestack Gaussian-beam depth migration: Geophysics, 66, 1240-1250
- Haniga, A. (1984). Seismic Wave Propagation in the Earth. In Haniga, A., editor, Physics and Evolution of the Earth's Interior 2. Elsevier, Amsterdam.
- Hubral, P., Schleicher, J., and Tygel, M. (1996). A unified approach to 3-D seismic reflection imaging, part I: basic concepts. Geophysics, **61**(3),742–758.
- Kaelin, B., Gitton, A., (2006). imaging condition for reverse time migration, SEG Publication.
- Kienast, M., (2007), CRS stack based limited-apertuer Kirchhoff migrationapplication and comparison in time and depth domain: Master's thesis, University of Karlsruhe, Germany.
- Kravtsov, Y. and Orlov, Y. (1990). Geometrical Optics of Inhomogeneous Media. Springer Verlag, New York.
- Liner, L. (1999). Concepts of normal and dip moveout. Geophysics, 64:1637–1647.
- Luneburg, R. (1966). Mathmatical Theory of Optics. Univ. of California Press, Berkeley.

- Mann, J., Höcht, G., Jäger, R., and Hubral, P. (1999). Common Reflection Surface stack – an attribute analysis. In Extended abstracts, 61st Conf. Eur. Assn. Geosci. Eng. Session P140.
- Popov, M., (1996), Ray Theory and Gaussian Beam Method for Geophysicists: Universidade Federal da Bahia.
- Robein, E. (2003). "Velocities, time imaging and depth imaging in reflection seismic, principles and methods", Eur. Assn. Geosci. Eng. Press. Netherlands.
- Robein, E., (2010). Seismic imaging A review of the techniques their principles. Merits and limitation, EAGE Publication.
- Schuster, G.T, (2010). Basic of Seismic Imaging, Univ. of Cambridge Press.
- Spinner, E,T. (2007). CRS-based minimum-aperture Kirchhoff \_ migration in the time domain: PH.D. thesis, University of Karlsruhe, Germany.
- Vermeer, G.J.O.,(2002), "3-D seismic survey design". Soc. Expl. Geophys., Tulsa, USA.
- Yilmaz, Ö. (2001). "Seismic data analysis", vols. 1 and 2. Soc. Expl. Geophys., Tulsa. USA.
- Zho, j., Lines, L. R., (1998). comparison of kirchhoff and reverse time migration methods with applications to prestack depth imaging of complex structures, SEG Publication.

http://www.pdgm.com/resource-library/brochures/reverse-timemigration/reverse-time-migration/

#### Abstract

The ultimate goal of Seismic Data surveying and processing is achieving the images more accurate and realistic from subsurface phenomenon. One phase of data processing is; migrating seismic data including; back surgery events recorded diffraction peak of their migration not as a result of transmission events reflects their place integer and build a picture of structures inside the ground.

Reverse time migration based on mutual wave equation in seismic sections of the structures of complex migration comparing with other methods, which are based on one-way wave equation; presents more convenient and more precise imaging of subsurface structures. However, in high impedances and complicated geological structure, up going and down going wave fields can not be disprated. In these cases, the cross-correlation leads to a decreasing in the low artificial frequency which makes the better resolution of the wave source and the receiver.

In this research accuracy of performance in processing and visualization methods for reverse time migration seismic data in complex structures is studied. For these purpose, velocity model of seismic data by using artificial seismic data from two regions: Sigsbee 2A and BP-2004 By applying Kirchhoff time migration and reverse time migration seismic section are studied and obtained results were compared.

Also Processing methods are also discussed in this study on true l seismic data in two regions: in the west of Iran and in the west of Germany, was applied unfortunately, due to the lack of advanced computational hardware and softwareun acceptable results were obtained.

Keywords: seismic imaging, Reverse Time Migration, cross correlation, Wavefield Extrapolation.



## Shahrood University of Technology Faculty of Mining, Petroleum and Geophysics Engineering

M.S. Thesis

# Resolve problems seismic imaging of complex structures by reverse time migration (RTM) method , A case study in a west of Iran

Sajad Taghizadeh

Supervisors: Dr. Mehrdad Soleimani Dr. Iraj Pirooz

May 2014