

فصل دهم

شبکه عصبی مصنوعی

8-1: مقدمه

شبکه‌های عصبی مصنوعی (ANN)¹ یا به زبان ساده‌تر شبکه‌های عصبی، سیستم‌ها و روش‌های محاسباتی نوینی هستند که جهت یادگیری ماشینی، نمایش دانش و در انتها اعمال دانش به دست آمده در جهت پیش‌بینی پاسخ‌های خروجی از سامانه‌های پیچیده به کار می‌روند. ایده اصلی این‌گونه شبکه‌ها (تأحدودی) الهام‌گرفته از شیوه کارکرد سیستم عصبی زیستی، برای پردازش داده‌ها و اطلاعات به منظور یادگیری و ایجاد دانش است. عنصر کلیدی این ایده، ایجاد ساختارهای جدید برای سامانه پردازش اطلاعات است. این سیستم از شمار زیادی عناصر پردازشی فوق‌العاده به هم پیوسته، با نام نرون تشکیل شده که برای حل یک مسأله با هم هماهنگ عمل می‌کنند و توسط سیناپس²ها (ارتباطات الکترومغناطیسی) اطلاعات را منتقل می‌کنند. در این شبکه‌ها اگر یک سلول آسیب ببیند بقیه سلول‌ها می‌توانند نبود آن را جبران کرده و نیز در بازسازی آن سهیم باشند. این شبکه‌ها قادر به یادگیری‌اند. برای مثال با اعمال سوزش به سلول‌های عصبی لامسه، سلول‌ها یاد می‌گیرند که به طرف جسم داغ نروند و با این الگوریتم سیستم می‌آموزد که خطای خود را اصلاح کند. یادگیری در این سیستم‌ها به صورت تطبیقی صورت می‌گیرد، یعنی با استفاده از مثال‌ها وزن سیناپس‌ها به گونه‌ای تغییر می‌کند که در صورت دادن ورودی‌های جدید، سیستم پاسخ درستی تولید کند.

توافق دقیقی بر تعریف شبکه عصبی در میان محققان وجود ندارد؛ اما اغلب آن‌ها موافقت دارند که شبکه عصبی شامل شبکه‌ای از عناصر پردازش ساده (نرون³ها) است که می‌تواند رفتار پیچیده کلی تعیین شده‌ای از ارتباط بین عناصر پردازش و پارامترهای عنصر را نمایش دهد. منبع اصلی و الهام بخش برای این تکنیک، از آزمایش سیستم مرکزی عصبی و نرون‌ها (آکسون‌ها، شاخه‌های متعدد سلول‌های عصبی و محل‌های تماس دو عصب) نشأت گرفته است که یکی از قابل توجه‌ترین عناصر پردازش اطلاعات سیستم عصبی را تشکیل می‌دهد. در یک مدل شبکه عصبی، گره‌های ساده (نرون، نئورون، PE⁴ها) (عناصر پردازش)

¹ Artificial Neural Network

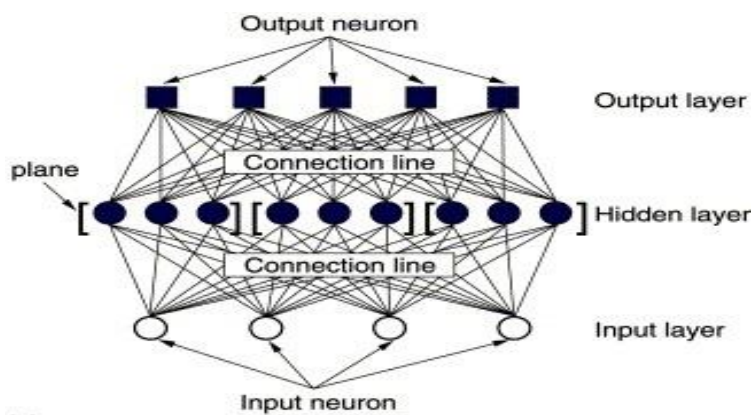
² Synapse

³ Neuron

⁴ Process element

یا واحدها) برای تشکیل شبکه‌ای از گره‌ها، به هم متصل شده‌اند و به همین دلیل به آن، اصطلاح "شبکه‌های عصبی" اطلاق می‌شود. در حالی که یک شبکه عصبی نباید به خودی خود سازگارپذیر باشد، استفاده عملی از آن به واسطه الگوریتم‌هایی امکان‌پذیر است که جهت تغییر وزن ارتباطات در شبکه (به منظور تولید سیگنال موردنظر) طراحی شده باشند. با استفاده از دانش برنامه‌نویسی رایانه می‌توان ساختار داده‌ای طراحی کرد که همانند یک نرون عمل نماید. سپس با ایجاد شبکه‌ای از این نرون‌های مصنوعی به هم پیوسته، ایجاد یک الگوریتم آموزشی برای شبکه و اعمال این الگوریتم به شبکه، آن را آموزش داد.

این شبکه‌ها برای تخمین⁵ و تقریب⁶ کارایی بسیار بالایی از خود نشان داده‌اند. گستره کاربرد این مدل‌های ریاضی برگرفته از عملکرد مغز انسان، بسیار وسیع می‌باشد که به عنوان چند نمونه کوچک می‌توان استفاده از این ابزار ریاضی در پردازش سیگنال‌های بیولوژیکی، مخابراتی و الکترونیکی تا کمک در نجوم و فضانوردی را نام برد.



شکل (8-1): ساختار کلی شبکه‌های عصبی مصنوعی

شبکه‌های عصبی با توانایی قابل توجه خود در استنتاج از داده‌های پیچیده می‌توانند در استخراج الگوها و شناسایی گرایش‌های مختلفی که برای انسان‌ها و کامپیوتر، شناسایی آنها بسیار دشوار است استفاده شوند.

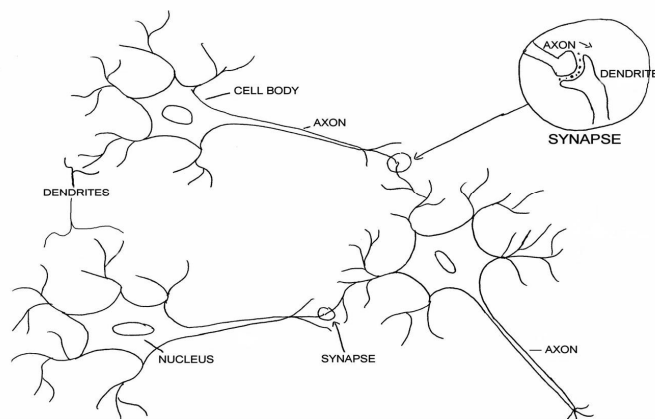
⁵ Estimation

⁶ Approximation

شبکه عصبی روش خام تلاش انسان‌ها جهت شبیه‌سازی الکترونیکی مغز است. بنابراین برای این‌که بفهمیم شبکه عصبی چگونه کار می‌کند، ابتدا باید بفهمیم ماده خاکستری چگونه کارش را انجام می‌دهد. مغز ما از چیزی حدود 100 بیلیون واحد بسیار ریز به نام نرون ساخته شده است. هر نرون به هزاران نرون دیگر متصل است و از طریق سیگنال‌های الکتروشیمیایی با آنها در ارتباط است. سیگنال‌هایی که به یک نرون می‌رسند از طریق اتصالاتی که سیناپس نام دارند دریافت می‌شود. این اتصالات در انتهای هسته سلول عصبی که منشعب می‌شود دندریت⁷ نام دارد. نرون به‌طور پیوسته از این ورودی‌ها سیگنال می‌گیرد و به همراه یک مقدار آن را ارائه می‌کند. آنچه که نرون انجام می‌دهد، جمع کردن ورودی‌ها در خودش است، چنانچه نتیجه نهایی از یک مقدار آستانه⁸ بیشتر شود نرون برانگیخته⁹ می‌شود و یک ولتاژ ایجاد می‌کند و سیگنالی را در امتداد جسمی که آکسون¹⁰ نام دارد می‌فرستد.

نگران نباشید... لازم نیست تمام این لغت‌های جدید را به‌خاطر بسپارید. در ادامه می‌بینید که ما احتیاج زیادی به استفاده از این لغت‌ها نداریم، حالا فقط به تصویر نگاه کنید و سعی کنید نحوه عملکرد این سلول کوچک را مجسم کنید.

BIOLOGICAL NEURONS



⁷ Dendrites

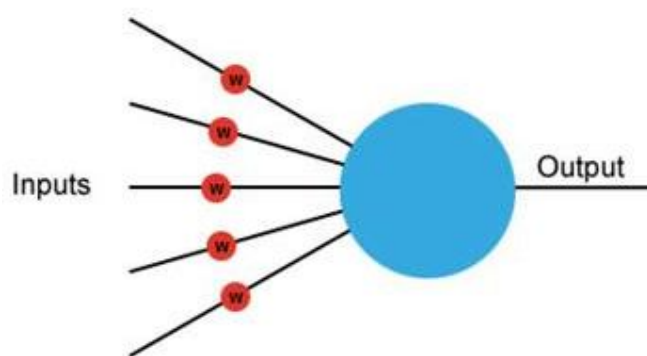
⁸ Threshold

⁹ Fire

¹⁰ Axon

شکل (8-2): نرون و سیناپس‌ها

شبکه عصبی از تعداد زیادی نرون‌های عصبی ساخته شده است. اما نرون عصبی مصنوعی چیست؟ یک نرون مصنوعی، به ساده‌ترین بیان، نرون بیولوژیکی را بطور الکترونیکی مدل می‌کند. تعداد نرون‌هایی که استفاده می‌شود به وظیفه‌ای که در حال اجراست بستگی دارد. روش‌های متعددی جهت اتصال نرون‌های مصنوعی برای ایجاد یک شبکه عصبی وجود دارد.



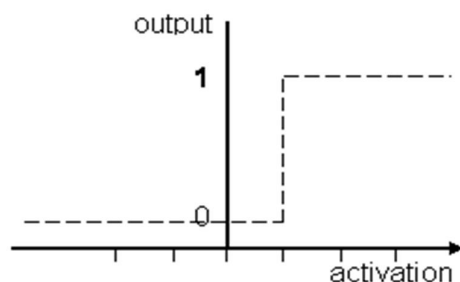
شکل (8-3): نرون مصنوعی

هر ورودی به نرون وزن¹¹ خودش را دارد که مقدار آن توسط دایره‌های قرمز نشان داده شده، داده شده، تعیین می‌شود. یک وزن عددی با ممیز شناور است و این‌ها چیزهایی هستند که هنگام آموزش شبکه عصبی تنظیم می‌شوند. وزن‌ها در شبکه عصبی می‌توانند منفی یا مثبت باشند، بنابراین می‌توانند تاثیر بازدارنده یا تحریکی بر روی ورودی داشته باشند. وقتی هر ورودی به هسته (دایره بزرگ شکل) وارد می‌شود در وزنش ضرب می‌شود، سپس هسته تمام ورودی‌های رسیده را جمع می‌کند و در نهایت به ما تحریک را می‌دهد. (عدد با ممیز شناور نیز می‌تواند مثبت یا منفی باشد).

اگر تحریک بیش از مقدار آستانه باشد، (به عنوان مثال اجازه دهید از عدد 1 استفاده کنیم) نرون یک سیگنال خروجی خواهد داشت. اگر تحریک کمتر از یک باشد خروجی نرون صفر

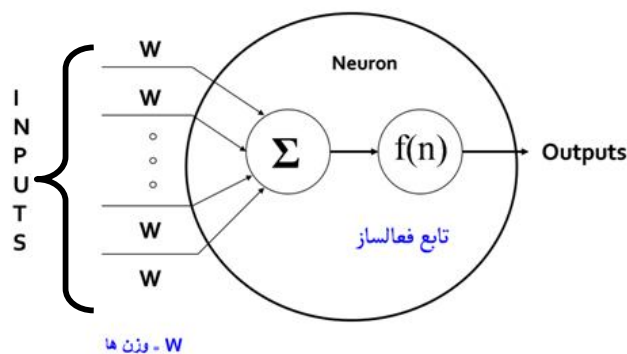
¹¹ Weight

است. این مورد عموماً تابع پله نامیده می‌شود. (یک نگاه زیرچشمی به تصویر زیر بیاندازید).
می‌توانید حدس بزنید چرا...



شکل (4-8): فعال‌سازی و نمود آن در خروجی

نرون مجموع وزن‌دار ورودی‌ها را محاسبه می‌کند و آن را با یک مقدار آستانه مقایسه می‌کند. اگر این مجموع بزرگتر از مقدار آستانه باشد خروجی 1 و اگر کوچکتر از آن باشد خروجی 1- خواهد بود (در صورتی که () تابع پله باشد). این امر در شکل نمود دارد.



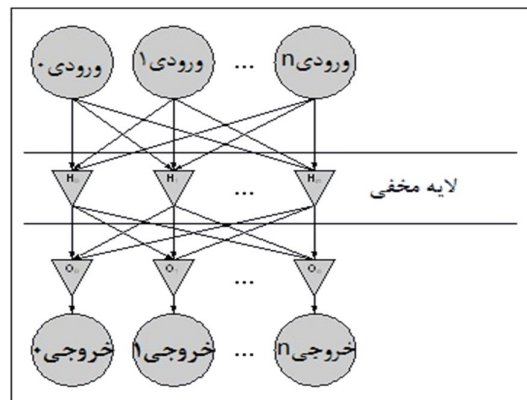
شکل (5-8): یک عصب مصنوعی پایه (تابع فعال‌ساز)

شبکه عصبی روشی برای محاسبه است که بر پایه اتصال به هم پیوسته چندین واحد پردازشی ساخته می‌شود.

شبکه از تعداد دلخواهی سلول یا گره یا واحد یا نرون تشکیل می‌شود که مجموعه ورودی را به خروجی ربط می‌دهند.

شبکه عصبی مصنوعی روشی عملی برای یادگیری توابع گوناگون نظیر توابع با مقادیر حقیقی، توابع با مقادیر گسسته و توابع با مقادیر برداری می‌باشد.

یادگیری شبکه عصبی در برابر خطاهای داده‌های آموزشی مصون بوده و این‌گونه شبکه‌ها با موفقیت به مسائلی نظیر شناسایی گفتار، شناسایی و تعبیر تصاویر و یادگیری روبات اعمال شده است.



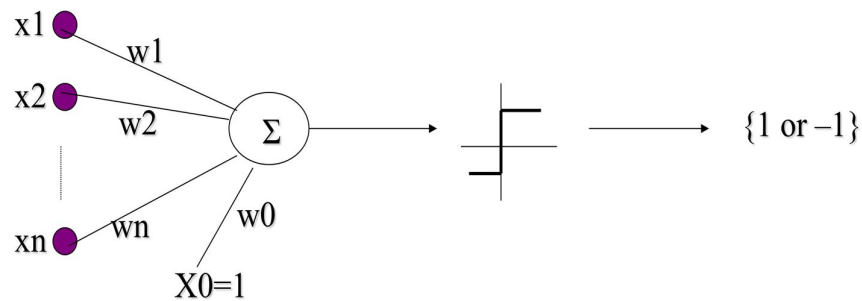
شکل (6-8) : لایه مخفی ورودی را به خروجی می‌برد

شبکه عصبی قابلیت‌هایی زیر را دارد:

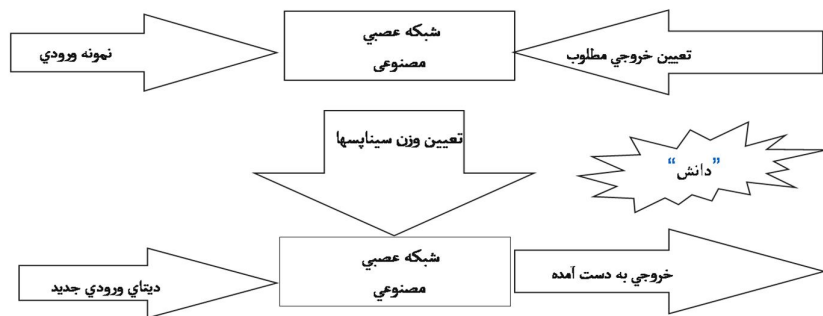
- ✚ محاسبه یک تابع معلوم
- ✚ تقریب یک تابع ناشناخته
- ✚ شناسایی الگو
- ✚ پردازش سیگنال
- ✚ یادگیری

2-8: پرسپترون¹²

نوعی از شبکه عصبی بر مبنای یک واحد محاسباتی به نام پرسپترون ساخته می‌شود. پرسپترون برداری از ورودی‌هایی با مقادیر حقیقی را گرفته و ترکیب خطی از این ورودی‌ها را محاسبه می‌کند. اگر حاصل از یک مقدار آستانه بیشتر باشد خروجی پرسپترون برابر با 1 و در غیر این صورت معادل 1- خواهد بود.



شکل (7-8): عملکرد تابع فعال‌سازی
در شکل چگونگی عملکرد شبکه عصبی در حالت کلی نشان داده شده است.



شکل (8-8): چگونگی عملکرد شبکه عصبی

8-2-1: یادگیری¹³

تعریف: یادگیری پروسه‌ای است که طی آن شبکه عصبی پارامترهای خود را به گونه‌ای تغییر می‌دهد که بهترین شبیه‌سازی محیط را انجام دهد.
در شبکه‌های عصبی با پروسه تعریف شده تغییر اوزان در زمان باعث یادگیری می‌شود.
در یادگیری چند موضوع اساسی وجود دارد:
✚ پارادایم¹⁴ (مثال یا الگو، روش کلی)
✚ مکانیزم‌ها و روش‌ها
✚ معیار

8-2-1-1: پارادایم‌های یادگیری

یادگیری با مربی¹⁵: که در آن مجموعه‌ای از مثال داریم که به صورت زوج‌های مرتب برداری (ورودی-خروجی مطلوب $[X, t]$) هستند.
یادگیری بدون مربی¹⁶ (خودسازمان‌ده¹⁷) که در آن تنها ورودی X وجود دارد و توزیع آن در فضا قابل استخراج است.
یادگیری تشدید¹⁸ که در آن یک سری وجودی و یک معیار مطلوبیت اسکالر¹⁹ (نه خروجی برداری) داریم.

8-2-1-2: مکانیزم‌های یادگیری

✚ یادگیری تصحیح خطا²⁰

¹³ Learning

¹⁴ Paradigm

¹⁵ Supervised learning

¹⁶ Unsupervised learning

¹⁷ Self organizing

¹⁸ Reinforcement learning

¹⁹ Scalar

²⁰ Error correcting learning

یادگیری هب²¹

یادگیری رقابتی²²

یادگیری بولتزمن²³

3-1-2-8: معیارهای یادگیری

پیاپی سازی مکانیزمهای یادگیری مستلزم ارائه الگوریتمها و فرمولهای ریاضی است. در همه مکانیزمها نوعی ایده بهینه سازی وجود دارد که طی آن یک تابع هدف، هزینه یا انرژی، در فضای اوزان، مورد بررسی قرار گرفته و آرایش اوزان شبکه عصبی بطور دفعه ای و یا به تدریج از نقطه اولیه به سمت نقطه بهینه منتقل می شود. چگونگی محاسبه تغییر لازم در بردار اوزان را روش یادگیری تعیین می کند.

2-2-8: آموزش²⁴

در مورد آموزش شبکه عصبی سوالات زیر مطرح می شود:

سوال: هنگام آموزش شبکه عصبی چرا سعی داریم به جواب 100% برسیم و آیا این دقت نشان دهنده دقت نهایی شبکه است؟

پاسخ: از آنجایی که در طی فرآیند آموزش شبکه داده های محدودی در دست داشته و نیز به طور معمول محدودیتی در تعداد تکرار نداریم می توانیم از این فرصت حداکثر استفاده را داشته و سعی کنیم برای داده های آموزش به پاسخ 100% دست بیابیم. اما از آنجایی که مطمئنا تمامی حالت های مورد نظر یا به عبارت بهتر تمامی ورودی و خروجی ها را در مرحله آموزش در اختیار نداشته ایم، بدیهی می باشد که شبکه برای برخی از داده ها در مرحله تست به درستی عمل نکند و پاسخ مورد نظر را تولید نکند. به عبارت ساده تر برخی از داده ها برای شبکه تازگی دارند. یک نتیجه که می توان از این بحث داشت این است که برای آموزش بهتر است از داده های بیشتر و متفاوت استفاده کنیم.

²¹ Hebbian learning

²² Competitive learning

²³ Boltzman learning

²⁴ Train

سوال: چگونه ترتیب اعمال داده‌ها چه تاثیری در روند یادگیری دارد؟

پاسخ: می‌دانیم هر داده‌ای که در مرحله آموزش به شبکه اعمال می‌شود بر روی وزن‌های شبکه تاثیر گذاشته و آنها را به نفع خود تصحیح می‌کند. بنابراین ترتیب اعمال این داده‌ها بر روی شبکه بسیار حائز اهمیت است. فرض کنید دادهایی داریم که شبکه باید آنها را در دو کلاس دسته‌بندی کند. حال اگر در مرحله آموزش، داده‌های مربوط به کلاس اول و کلاس دوم را به صورت یکی در میان به شبکه اعمال کنیم، شبکه در هر تکرار وزن‌ها را به گونه‌ای تغییر می‌دهد که با تکرار قبلی و بعدی خود کاملاً تناقض دارد و این مساله باعث می‌شود آموزش شبکه به تاخیر بیافتد و به تعداد تکرار بیشتری احتیاج داشته باشد.

سوال : چگونه وزن‌های یک پرسپترون واحد را یاد بگیریم به نحوی که پرسپترون برای مثال‌های آموزشی مقادیر صحیح را ایجاد نماید؟

پاسخ: این سوال الگوریتم یادگیری و قانون پرسپترون است.

8-2-3: الگوریتم یادگیری

- 1- مقادیری تصادفی به وزن‌ها نسبت می‌دهیم.
- 2- پرسپترون را به تک‌تک مثال‌های آموزشی اعمال می‌کنیم. اگر مثال غلط ارزیابی شود، مقادیر وزن‌های پرسپترون را تصحیح می‌کنیم.
- 3- آیا تمامی مثال‌های آموزشی درست ارزیابی می‌شوند:
بله ← پایان الگوریتم
خیر ← به مرحله 2 برمی‌گردیم.

8-2-4: قانون پرسپترون

برای یک مثال آموزشی (x_1, x_2, \dots, x_n) در هر مرحله وزن‌ها بر اساس قانون پرسپترون به صورت زیر تغییر می‌کند:

$$w_i + 1 = w_i + \Delta w_i$$

که در آن

$$\Delta w_i = \eta (t - o) x_i$$

خروجی هدف²⁵ t :

خروجی تولید شده به وسیله پرسپترون²⁶ o :

ثابت فراخوانی شده به وسیله نرخ یادگیری²⁷ η :

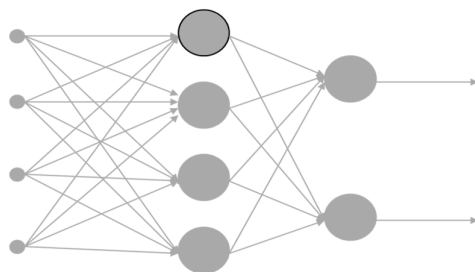
اثبات شده است که برای یک مجموعه مثال جداپذیر خطی، این روش همگرا شده و پرسپترون قادر به جداسازی صحیح مثال‌ها خواهد شد.

3-8: ساختارهای شبکه عصبی

1-3-8: شبکه‌های پیشخور (روبه جلو)²⁸

این نوع شبکه‌ها به دو نوع کلی پرسپترون تک لایه (تنها یک لایه مخفی) و پرسپترون چندلایه (مخفی) تقسیم می‌شوند. پرسپترون‌ها به وسیله اتصالات بین لایه‌ای منظم شده‌اند و نرون (گره)ها در لایه i به نرون‌های لایه $i+1$ متصل هستند و اتصال فرالایه‌ای وجود ندارد.

این نوع شبکه مانند زیر دارای یک یا چند لایه (مخفی) بین نرون‌های ورودی و خروجی هستند.



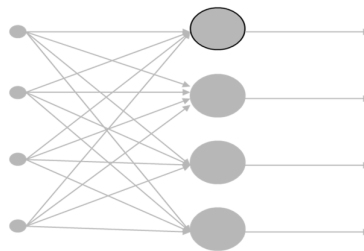
شکل (9-8): شبکه چند ورودی چند لایه

²⁵ Target output

²⁶ Output generated by the perceptron

²⁷ Constant called the learning rate

²⁸ Feed-forward

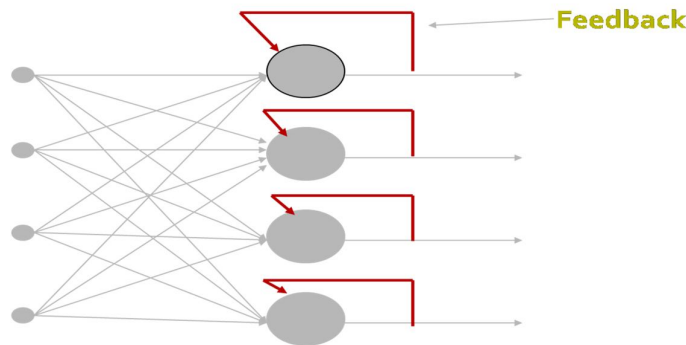


شکل (8-10): شبکه چند ورودی یک لایه

شکل (8-9): شبکه چند ورودی چند لایه و دو نوع متفاوت از شبکه‌های رو به جلو را نشان می‌دهد. شکل یک پرسپترون با ساختار 4-4-2 می‌باشد.

2-3-8: ساختارهای بازگشتی²⁹

این شبکه‌ها می‌توانند بوسیله الگوریتم انتشار رو به عقب³⁰ آموزش ببینند.³¹



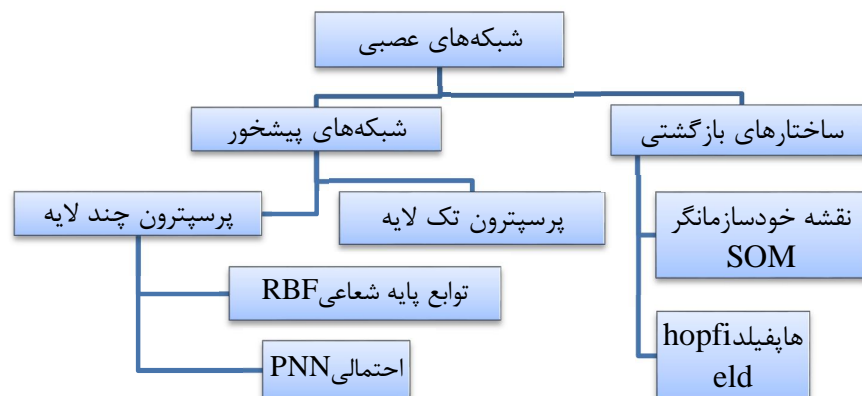
شکل (9-11): شبکه‌های بازگشتی

نگاه کلی به شبکه‌های عصبی دسته بندی شکل زیر را نتیجه می‌دهد:

²⁹ Recurrent or feedback

³⁰ Back propagation

³¹ Train



شکل (8-12): سلسله مراتب شبکه‌های عصبی مصنوعی

8-3-3: معروفترین انواع شبکه‌های عصبی

شبکه‌های عصبی گاهی از روی اجزاء، گاهی ساختار و گاهی روش یادگیری یا ابداع‌کننده آنها نام‌گذاری می‌شوند.

شبکه‌های رو به جلو

شبکه‌های (RBF)³²

شبکه‌های Hopfield

شبکه‌های (SOFM)³³ یا Kohonen

شبکه‌های PNN³⁴

حداقل 30 نوع شبکه عصبی دیگر نیز وجود دارد که در این کتاب به آنها پرداخته نمی‌شود.

تعاریف:

شبکه‌های رو به جلو

³² Radial Basis Function

³³ Self organizing feature map

³⁴ Probability neural network

زمانی است که تمام جهات اتصال نرون به نرون در حرکت شبکه تنها از ورودی به خروجی است. الگوها وارد شبکه می‌شوند و خروجی از شبکه گرفته می‌شود و تا اتمام الگوهای ورودی همین کار تکرار می‌شود.

Recurrent or feedback networks

جهت‌ها عمل پس خوران¹ به لایه‌های قبلی را انجام می‌دهند. به عبارت دیگر نتیجه پردازش ورودی همزمان به خروجی و ورودی الگوی بعدی وارد می‌شود و در واقع ورودی شبکه الگوی جدید به همراه خروجی شبکه از الگوی قبلی است.

Hidden layer

لایه میانی نرون‌ها است که نه لایه ورودی و نه لایه خروجی است.

Hidden units

واحد(نرون) هایی که بطور مستقیم به نرون‌های ورودی و نرون‌های خروجی متصل نیستند.

(Multi) Perceptron

شبکه‌ای با یک لایه از وزن‌هاست و منظور از پرسپترون چندلایه شبکه‌ای، چند لایه از وزن‌ها است.

مثال: به عنوان مثالی از دسته‌بندی الگو²، دسته‌بندی سیگنال‌های الکتریکی را انجام می‌دهیم.

الگوی ورودی: دارای 2 ویژگی³ است و به مقادیر واقعی بین 1- و 1 نرمال شده است.

الگوهای خروجی در 3 دسته⁴ قرار می‌گیرد.

ساختار شبکه به صورت 3-5-2 می‌باشد بدین معنی که 2 نرون ورودی، 5 نرون برای یک لایه مخفی و 3 نرون خروجی وجود دارد.

¹ Feedback

¹Pattern classification

³ Feature

⁴ Class

با استفاده از 332 الگوی برای آموزش شبکه و 20000 بار تکرار عمل پردازش ورودی برای خروجی، حاصل کار به صورت جدول زیر است:

جدول 8-1 دسته بندی الگوها در 3 کلاس مختلف

دسته هایی که شبکه الگوها را در آن قرار می دهد	1	2	3
دسته مطلوب و هدف ¹			
دسته 1	75	5	0
دسته 2	3	88	9
دسته 3	2	19	131


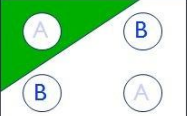



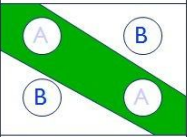
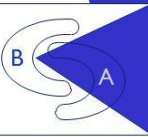
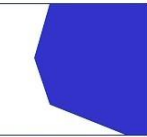

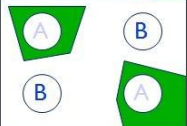

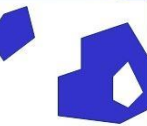
در انتها 38 الگو در هیچ کدام از دسته ها قرار نگرفتند.

خانه های هاشورخورده در جدول تعداد الگوهایی را نشان می دهد که در کلاس مورد نظر خود قرار گرفته اند. ولی بقیه خانه ها تعداد الگوهای به اشتباه دسته بندی شده را نشان می دهد. برای مثال، 19 الگو به جای قرار گرفتن در دسته 2 به علت خطای شبکه در دسته 3 قرار گرفته اند.

قدرت تحلیل مسائل مختلف به وسیله جدول برای پرسپترون های یک لایه، دولایه و سه لایه نشان داده شده است.

جدول 8-2 مسائل تفکیک پذیر غیر خطی متفاوت

¹ Target

ساختار	انواع زمینه های تصمیم	مسئله Exclusive-OR	دسته ها با قسمتهای درهم	شکلهای یا قسمتهای در حالت کلی
تک لایه 	نصف کردن فضای مورد مطالعه			
دو لایه 	Convex Open یا محدوده های بسته			
سه لایه 	دلخواه (پیچیدگی محدود به تعداد نرون (گره) ها ست.			

8-4: شبکه عصبی ها پفیلد¹

8-4-1: حافظه انجمنی²

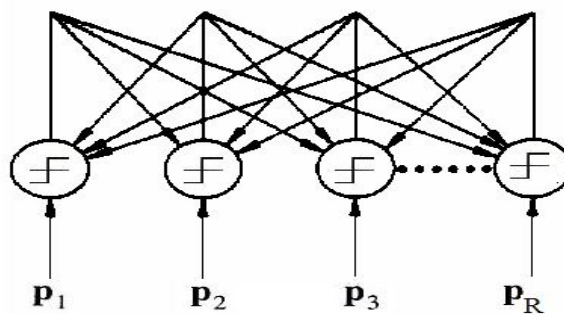
شبکه ها پفیلد از آنجا که رفتار حافظه های انجمنی را از خود نشان می دهد می تواند در مواردی بسیار کاربردی باشد. برای روشن تر شدن موضوع به رفتار حافظه انسان در به خاطر آوردن یک تصویر دقت کنید. انسان با دیدن قسمتی از یک تصویر به سادگی و با سرعت بسیار زیاد می تواند یک خاطره مرتبط با آن تصویر را به خاطر آورد. ورودی ذهن انسان در این پروسه قسمتی از محتوای ذخیره شده در حافظه است و نه آدرس یک سلول از حافظه، به این نوع حافظه، حافظه انجمنی اطلاق می گردد. واضح است که اگر مغز انسان با استفاده از اطلاعات ورودی اقدام به یک جستجوی ترتیبی در میان انبوه اطلاعات خود می نمود به خاطر آوردن یک خاطره امری ناممکن می نمود حال آنکه با استفاده از حافظه انجمنی نه تنها این کار ممکن می باشد بلکه با سرعتی بسیار بالا نیز انجام پذیر گردیده است. شبکه عصبی ها پفیلد اگر چه ساختار بسیار ساده ای دارد ولی تقلیدی از این نوع حافظه می باشد.

¹ Hopfield

² Associative memory

2-4-8: معماری شبکه هاپفیلد

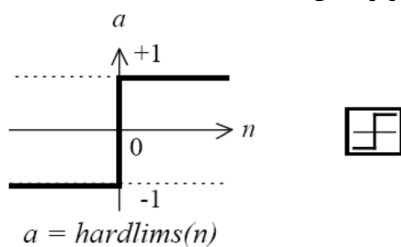
معماری شبکه به صورت شکل می باشد:



شکل (8-13): ساختار شبکه هاپفیلد

این شبکه از نوع بازگشتی تک لایه است.

در این شبکه هر نرون، یک نرون پرسپترون ساده با تابع فعال سازی hardlims می باشد. این تابع فعال سازی در شکل زیر نشان داده شده است:



Symmetric Hard Limit Trans. Funct

شکل (8-14): تابع فعال ساز hardlims

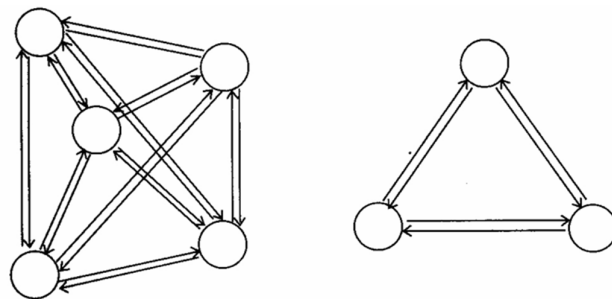
نحوه کار شبکه بدین صورت است که الگوی ورودی در بردار a ذخیره می شود:

$$a(0) = P$$

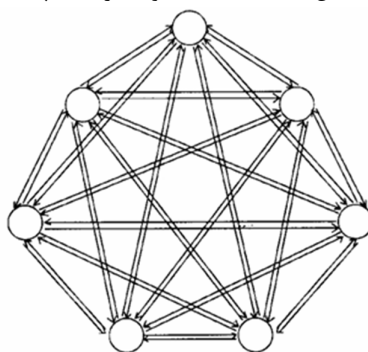
طبق فرمول زیر مراحل بعدی محاسبه بردار a محاسبه می شود و این کار تا زمان معینی ادامه می یابد.

$$a_i(t+1) = \text{hardlims}\left(\sum_j w_{ij} a_j(t)\right)$$

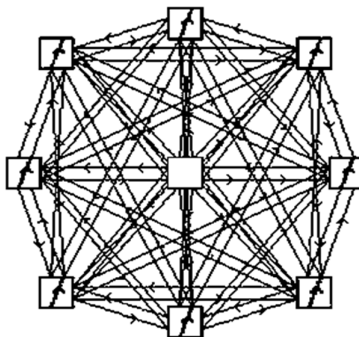
شبکه هاپفیلد شبکه‌ای است که ورودی هر نرون در این لایه در مرحله اول الگوها هستند و در مراحل بعدی خروجی نرون‌های دیگر ورودی نرون را تشکیل می‌دهند. هیچ نرونی در این شبکه خروجی خود را به عنوان ورودی نمی‌گیرد و مانند یک گراف کامل بدون حلقه است که هر جفت نرون به طور متقابل خروجی خود را به یکدیگر می‌دهند. دید گراف گونه از شبکه در تصاویر زیر نمود دارد:



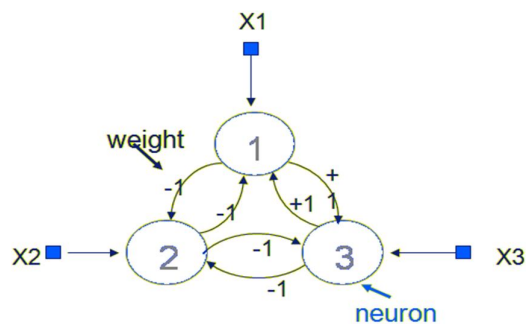
شکل (8-15): شبکه 3 و 5 گره‌ای هاپفیلد



شکل (8-16): شبکه 7 گره‌ای هاپفیلد

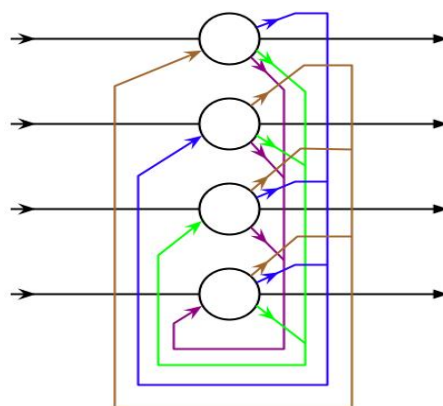


شکل (8-17): شبکه 9 گره‌ای هاپفیلد



شکل (8-18): شبکه 3 گره‌ای هاپفیلد

این چرخه تا رسیدن به ثبات که همان مساوی شدن خروجی مرحله i ام با $i+1$ ام است. شکل نمای خوبی از شبکه هاپفیلد است.



شکل (8-19): ساختار کلی شبکه هاپفیلد

اگر خروجی نرون‌های مرحله قبلی با اندیس z نشان داده شود و محاسبه مقدار نرون با اندیس i در مرحله جدید مطلوب باشد، می‌توان به یکی از دو حالت زیر محاسبه کرد.

$$\begin{array}{cc} \leftarrow 1 & > \\ -1 & h \end{array}$$

$$\begin{array}{cc} \leftarrow 1 & > \\ 0 & h \end{array}$$

8-4-3: آموزش شبکه

آموزش به این شبکه ساده است ولی مراحل تست آن طولانی است. آموزش از نوع بدون ناظر است و در یک مرحله صورت می‌گیرد. نحوه محاسبه وزن‌ها نیز از طریق دو فرمول زیر ممکن است:

$$(1) \quad -1 \leq w_{ij} \leq 1$$

$$(2) \quad w_{ij} = \frac{1}{\sqrt{N_i N_j}}$$

که V^s بردار مقادیر الگوی ورودی است و اندیس i و j شمارنده نرون‌ها است و s اندیس شمارنده الگوها می‌باشد. فرمول شماره 2 همان روش هب است.

8-4-4: بروزرسانی نرون‌ها

می‌توان از فرمول زیر برای بروزرسانی هر نرون در هر مرحله استفاده کرد:

$$w_{ij} = w_{ij} + \eta (V^s_i - w_{ij})$$

در این شبکه ابتدا یک موج سینوسی به عنوان ورودی به شبکه داده می‌شود و به تکه‌های مساوی تقسیم شده و به عنوان patternهای ورودی در نظر گرفته می‌شود. سپس با استفاده از دستور rand و randn به نمودار سینوسی نویز داده می‌شود. سپس با استفاده از فرمول محاسبه بالا مقادیر نرون‌ها در هر مرحله محاسبه می‌شود و با مقدار مورد نظر که همان الگوی اولیه بدون نویز است مقایسه می‌شود و تا زمانی که به مقدار یکسان نرسد ادامه می‌یابد.

8-5: شبکه SOM

SOM مخفف عبارت Self Organizing Map به معنای "نقشه خودسازمان‌گر" می‌باشد. در واقع SOM نیز همانند شبکه‌های Hopfield, Back propagation, Feed forward یک روش یادگیری است. SOM شبکه‌ای با ساختار بسیار ساده ولی با قابلیت‌های بسیار زیاد

می‌باشد. شبکه SOM دولایه است و اتصالات در شبکه به صورت کاملاً متصل¹ می‌باشد. یادگیری در شبکه SOM به صورت بدون سرپرست و رقابتی می‌باشد.

تا به حال با شبکه‌هایی روبه‌رو بودیم که اطلاعات دقیقی در مورد نرون‌های ورودی و خروجی آن در اختیار داشتیم. اما مسائل دیگری نیز وجود دارد که خروجی آنها در دسترس ما نیست و تنها اطلاعات ما به وسیله مجموعه‌ای از الگوهای ورودی فراهم می‌شود. در این گونه مسائل اطلاعات مورد نیاز دیگر خود را از میان الگوهای آموزش پیدا می‌کنیم. روش‌های زیادی برای حل این گونه مسائل وجود دارد. چیزی که در تمام این روش‌ها مشترک می‌باشد این است که آموزش باید بدون حضور سرپرست انجام پذیرد.

انواع مختلفی از شبکه‌های عصبی یادگیری بدون سرپرست² قادر به حل این گونه مسائل هستند. شبکه‌های خود سازمان‌ده (SOM) یا kohonen یکی از انواع شبکه‌های عصبی است که بدون نیاز به سرپرست قادر به آموزش بر روی داده‌ها است.

این شبکه عصبی برای نمایش و سازماندهی داده‌های پیچیده به کار می‌رود و هدف آن یادگیری برای ایجاد نقشه صحیح جانمایی از فضای ورودی یا همان کلاس‌بندی ورودی است و برخلاف روش‌های یادگیری قبلی از روش یادگیری رقابتی³ بدون ناظر⁴ استفاده می‌کند.

یادگیری بدون ناظر: به یادگیری الگوهای ورودی بدون تأمین مقادیر خروجی ویژه و صحیح گفته می‌شود.

یادگیری رقابتی: هر نرون خروجی برای جذب نمونه ورودی به سمت خود یا دیگر نرون‌ها رقابت می‌کند.

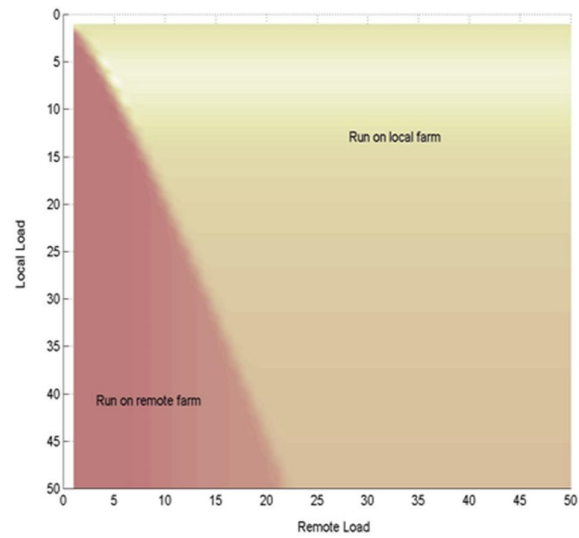
از این روش برای دسته‌بندی داده‌ها استفاده می‌شود. شکل زیر مثالی ساده برای نمایش دسته‌بندی داده‌هاست که داده‌های شکل را در شکل 8-21 به دو دسته مجزا کرده است.

¹ Fully connected

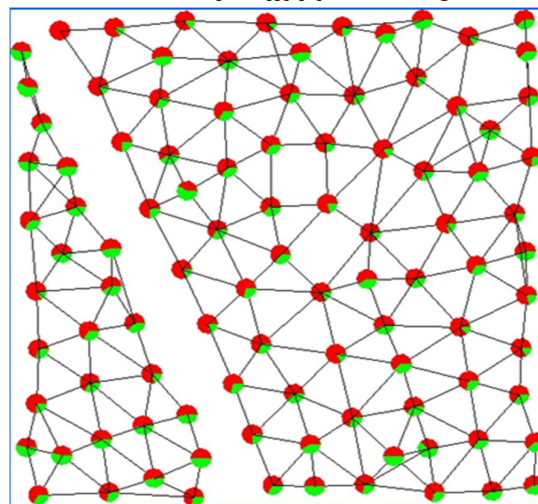
² Unsupervised learning network

³ Competitive

⁴ Unsupervised learning



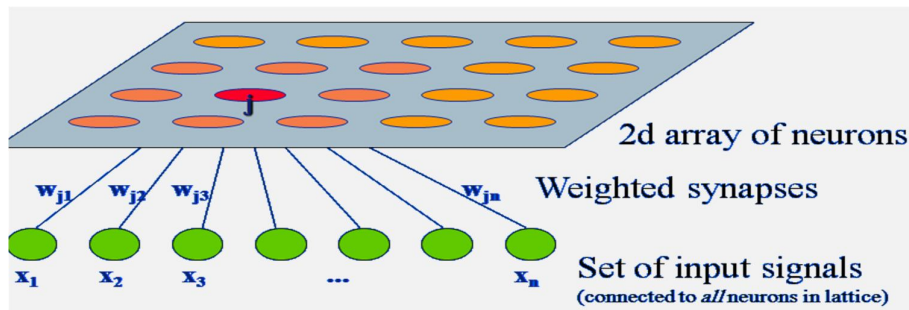
شکل (20-8): تصویر ورودی برای شبکه SOM



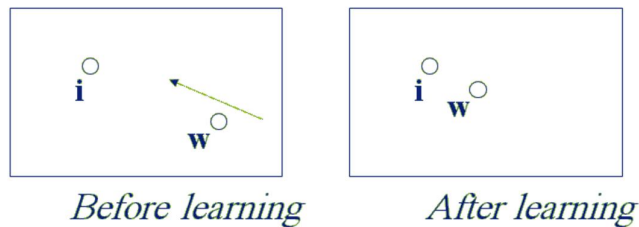
شکل (21-8): خروجی SOM برای تصویر شکل قبل

8-5-1: معماری شبکه SOM

این شبکه لاتیس⁵ نرون‌هاست که مجموعه‌ای از ورودی‌ها را می‌پذیرد و به آن پاسخ می‌دهد و با مقایسه پاسخ‌ها نرونی به عنوان نرون برنده از لاتیس انتخاب می‌شود. نرون منتخب همراه با نرون‌های همسایه‌اش فعال می‌شود. فرایند تطبیقی⁶ (آموزش) وزن‌ها را برای شباهت بیشتر به ورودی تغییر می‌دهد (شکل).



شکل (8-22) بردار x با نرون j کمترین فاصله را دارد پس نرون j برنده است



شکل (8-23): نزدیک شدن نرون برنده به ورودی

ساختار شبکه شامل قسمت‌های زیر است:

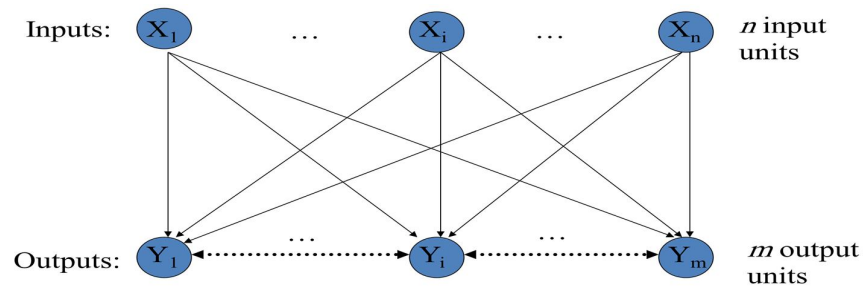
- ✚ دو لایه شامل واحدهای
 - ورودی: n واحد (طول بردارهای آموزش)
 - خروجی: تعداد دسته‌ها
- ✚ وزن‌ها که به صورت کامل ورودی‌ها را به خروجی‌ها متصل کرده‌اند (تمام ورودی‌ها به تمام خروجی‌ها متصل‌اند).

⁵ Lattice

⁶ Adaptive

✚ اتصالات (عرضی)⁷ فرا لایه⁸ (همسایگی بین نرون‌های خروجی)

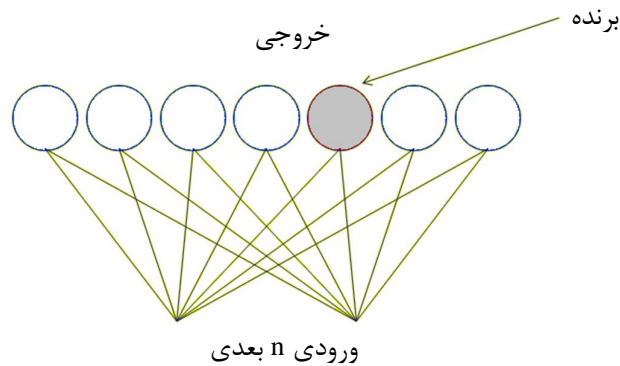
معماری شبکه SOM در شکل 24-8 مشاهده می‌شود.



شکل (24-8): ساختار شبکه SOM

8-5-1: نرون برنده

به نرونی گفته می‌شود که به نمونه⁹ ورودی نزدیک‌تر باشد. (شکل)
نرون برنده و همسایه‌اش در هر مرحله باید به روز¹⁰ شوند.



⁷ Lateral

⁸ Intralayer

⁹ Sample

¹⁰ Update

شکل (8-25): موقعیت نرون برنده

نرون برنده نرونی است که بهترین تطبیق با ورودی را دارد، به عبارت دیگر معمولاً نرونی است که بردار وزنش کوچکترین فاصله از بردار ورودی x یا بیشترین شباهت را دارد و به عبارت ساده به بردار ورودی نزدیکترین باشد.

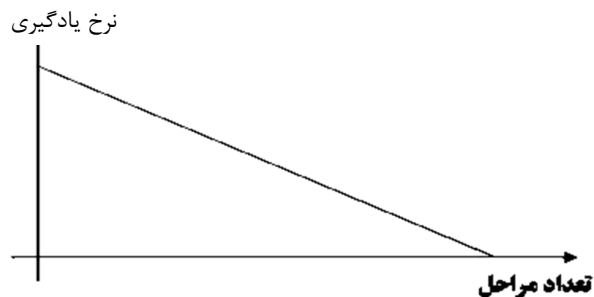
8-5-2: مقداردهی و بروزرسانی وزن‌ها

همانند روشهای قبلی به وزن‌ها مقداردهی اولیه تصادفی داده می‌شود. بر طبق شکل فوق، به ازاء هر واحد خروجی یک بردار وزن بطول n وجود دارد. برای بروز رسانی وزن هر گره در هر مرحله با اضافه کردن "نرخ یادگیری فعلی \times درجه همسایگی به نسبت برنده \times تفاوت بین وزن‌های فعلی و بردار ورودی" به "وزن‌های فعلی" بدست می‌آید:

$$w_j(t+1) = w_j(t) + \mu(t) \lambda_{\omega(x)}(j,t) [x - w_j(t)]$$

8-5-2-1: ضریب یادگیری

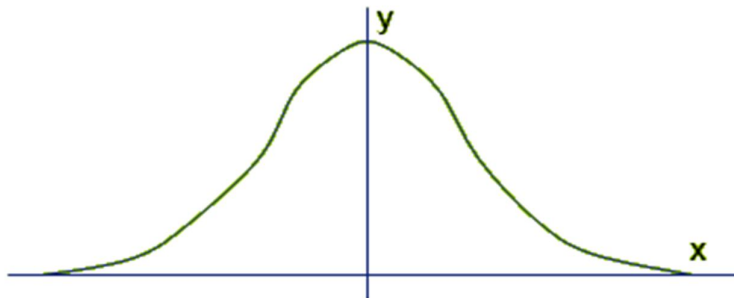
ضریب یادگیری یعنی $\mu(t)$? بر طبق شکل 8-26 با مقادیر بین 0 و 1 محاسبه می‌شود:



شکل (8-26): مقایسه تعداد مراحل با نرخ یادگیری

8-5-2-2: درجه همسایگی

درجه همسایگی به نسبت برنده یعنی $\lambda_{\omega(x)}(j,t)$ بر طبق شکل 8 محاسبه می‌شود:



شکل 8-27 محور x فاصله از نرون برنده را مشخص می‌کند، محور y درجه همسایگی (حداکثر 1) را مشخص می‌کند.

بطوری که محور افقی فاصله از نرون برنده را نشان می‌دهد و محور عمودی درجه همسایگی یعنی (j, t) با حداکثر مقدار یک می‌باشد. نرونی که با نرون برنده همسایگی ندارد درجه همسایگی صفر و خود نرون برنده درجه همسایگی یک و دیگر نرون‌ها به نسبت همسایگی مقادیری بین صفر و یک اختیار می‌کنند. در نتیجه نرون برنده بیشترین مقدار بروز شدن و نرون غریبه بدون بروز شده وزن هاست.

8-5-3: میزان شباهت¹¹ و اندازه‌گیری فاصله¹²

اندازه‌گیری فاصله یکی از معیارهای شباهت است. در این نوع معیار، داده‌ها یک به یک با یکدیگر مقایسه می‌شوند. اندازه فاصله با فرمول‌های مختلفی سنجیده می‌شود که هر کدام بسته به داده‌ها کارایی خاص خود را دارند.

در زیر انواع این نوع اندازه‌گیری مشاهده می‌شود:

1- فاصله اقلیدسی¹³: فاصله خط مستقیم بین نقاط داده است در صورتی که بر روی گراف چند بعدی باشد.

فاصله اقلیدسی بین دو بردار a و b بصورت زیر محاسبه می‌شود.

$$= (\quad , \quad , \dots , \quad) , \quad = (\quad , \quad , \dots , \quad)$$

¹¹ Similarity measure

¹² Distance measure

¹³ Euclidian distance

$$d_{\infty}(x, y) = \max_i |x_i - y_i|$$

Chebychev -2

این نوع فاصله بین دو بردار x, y به صورت زیر محاسبه می‌شود.

$$d_{\infty}(x, y) = \max_i |x_i - y_i|$$

Block (Hamming) -3

$$d_{\text{Block}}(x, y) = \sum_i |x_i - y_i|$$

Minkowski -4

$$d_{\text{Minkowski}}(x, y) = \left(\sum_i |x_i - y_i|^p \right)^{1/p}$$

اطلاع و انتخاب اندازه فاصله بسیار مهم است. این که اندازه فاصله تا چه حدی کم یا زیاد شود به داده‌های ما بستگی دارد.

4-5-8: اندازه مجاورت¹⁴

این معیار شباهت برخلاف قبلی از دید کلی به داده‌ها نگاه می‌کند و شامل انواع زیر است.

Cosine -1

$$d_{\text{Cosine}}(x, y) = \frac{\sum_i (x_i y_i)}{(\sum_i x_i^2)(\sum_i y_i^2)}$$

Correlation -2

$$d_{\text{Correlation}}(x, y) = \frac{\sum_i (x_i - \bar{x})(y_i - \bar{y})}{\sqrt{\sum_i (x_i - \bar{x})^2} \sqrt{\sum_i (y_i - \bar{y})^2}}$$

$$= \frac{1}{\sqrt{\sum_i (x_i - \bar{x})^2}} \quad - = \frac{1}{\sqrt{\sum_i (y_i - \bar{y})^2}}$$

¹⁴ Proximity measures

Chi-Square -3

$$\chi^2 = \sum \frac{(O - E)^2}{E} + \sum \frac{(O - E)^2}{E}$$

Jensen -4

حاصل این فرمول برای دوبردار ورودی p,q مقداری بین صفر و یک است که اگر دو بردار p,q یکسان باشند حاصل این فرمول صفر می‌شود.

اگر بردارهای p,q هر دو ضرایب مختلفی از بردار ones (درایه‌های مقدار یک) باشد، حاصل فرمول صفر می‌شود به عبارت دیگر:

$$J(p, q) = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^n (p_i - q_i)^2 \quad h = 1, 2 \in \mathbb{N}$$

$$(1^*, 2^*) = 0$$

$$J(p, q) =$$

$$\frac{1}{2} \{ \log p + \log q - (p + q) \log \left(\frac{p + q}{2} \right) \} \quad h$$

$$= , =$$

5-5-8: نویزهای نمونه

در جدول مقایسه انواع معیارهای شباهت موجود و توانایی رفع نویزهای مختلف مشاهده می‌شود.

جدول 8-3 بررسی انواع معیارهای شباهت

Measures	Properties				
	Time-shift	Amplitude-shift	Time-scale	Amplitude-scale	Phase-delay
Distance measures	×	×	×	×	×
Normalized Euclidian	×	✓	×	✓	×
Chi-Square	×	×	×	×	✓
Jensen	×	×	×	✓	×
Cosine	×	×	×	✓	×
Correlation	×	✓	×	×	×

جابجایی زمانی

$$h : 1: \quad \bar{h} = \bar{h} + \bar{h}, \quad \bar{h} =$$

جابجایی دامنه

$$h : 2: \quad \bar{h} = \bar{h}, \quad \bar{h} = \bar{h} +$$

مقیاس زمانی

$$: 3: \bar{h} = (1 + \bar{h}), \bar{h} =$$

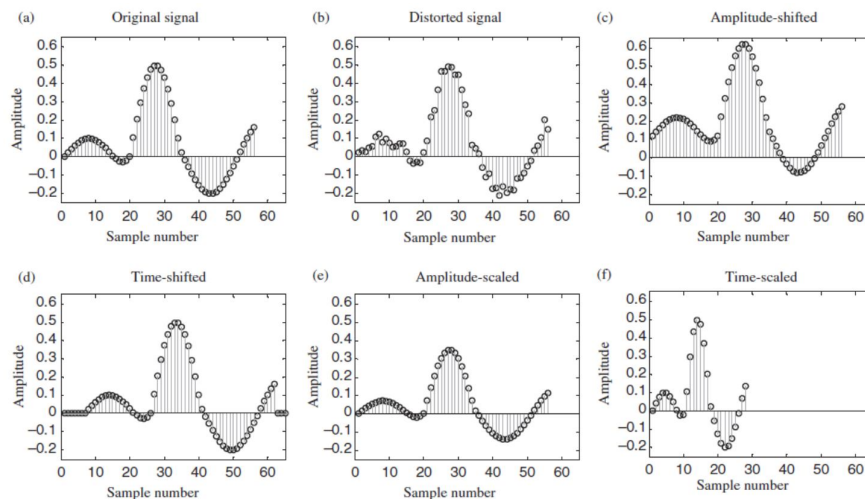
مقیاس دامنه

$$: 4: \bar{h} = \bar{h} = (1 + \bar{h})$$

تأخیر فاز

$$h : 5: \quad \bar{h} = \bar{h} \quad (\bar{h}, \theta)$$

شکل 8-28 انواع نویزهای مختلف را نشان می دهد.



شکل (8-28): انواع نویزهای مختلف

8-5-6: ورودی شبکه SOM

ورودی شبکه که به منظور آموزش بکار می‌رود، شامل p بردار متمایز هر کدام بطول n می‌باشد و هر کدام از داده‌های بردارها اعداد حقیقی هستند.

$$\begin{aligned} &(X_{1,1}, X_{1,2}, \dots, X_{1,i}, \dots, X_{1,n}) \\ &(X_{2,1}, X_{2,2}, \dots, X_{2,i}, \dots, X_{2,n}) \\ &\dots \\ &(X_{j,1}, X_{j,2}, \dots, X_{j,i}, \dots, X_{j,n}) \\ &\dots \\ &(X_{p,1}, X_{p,2}, \dots, X_{p,i}, \dots, X_{p,n}) \end{aligned}$$

8-5-7: خروجی شبکه SOM

یک بردار به طول m به صورت زیر است:

$$(y_1, y_2, \dots, y_i, \dots, y_m)$$

با در نظر گرفتن n از ورودی و m از خروجی، رابطه بین m, n در سه حالت $m=n$ و $m>n$ و $m<n$ ممکن است. هر کدام از p بردار در داده‌های آموزش در یکی از m گروه¹⁵ یا همان m دسته¹⁶ قرار می‌گیرد.

سوالی که شبکه SOM به آن پاسخ می‌دهد این است که بردار ورودی در کدام دسته قرار می‌گیرد. به عبارت دیگر کدام یک از m دسته، پذیرنده بردار لازم ورودی یعنی بردار $(X_{j,1}, X_{j,2}, \dots, X_{j,i}, \dots, X_{j,n})$ می‌باشد.

8-5-8: الگوریتم کلی SOM

1- در ابتدا

(1) انتخاب تعداد ورودی‌ها و خروجی‌ها

(2) انتخاب جانمایی¹⁷ لایه خروجی

(3) مقداردهی اولیه وزن‌ها بطور تصادفی

2- آموزش

(1) آموزش وزن‌های متصل بین ورودی و خروجی.

(2) جانمایی استفاده‌شده در ارتباط با نگاشت فعلی ورودی‌ها به خروجی‌ها برای تشخیص اینکه کدام وزن‌ها باید به‌روز شوند استفاده می‌شود.

(3) اندازه فاصله با استفاده از جانمایی در طول زمان کاهش می‌یابد و همچنین تعداد وزن‌هایی که در هر تکرار باید به‌روز شوند به دلیل کاهش مقدار همسایگی کاهش می‌یابد. نرخ یادگیری نیز در طول زمان کاهش می‌یابد.

3- تست

استفاده از وزن‌های مرحله آموزش

بطور خلاصه الگوریتم SOM به صورت زیر است:

1- مقداردهی اولیه تصادفی به وزن‌ها

¹⁵ Cluster

¹⁶ Category

¹⁷ Topology

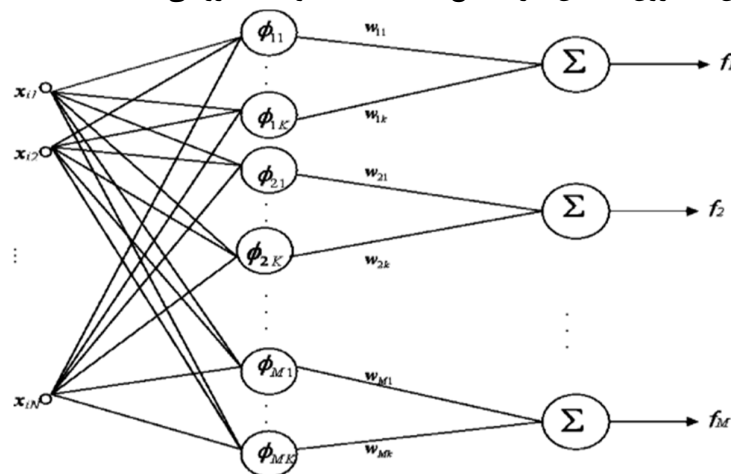
- 2- انتخاب بردار ورودی $x = [x_1, x_2, \dots, x_i, \dots, x_n]$
- 3- مقایسه x با وزن‌های w_j برای هر نرون j برای تعیین نرون برنده.
- 4- به‌روز کردن نرون برنده و همسایگانش برای این‌که به x (ورودی) شبیه‌تر شود.
- 5- تنظیم پارامترها: نرخ یادگیری و تابع همسایگی (بسته به زمان کاهش می‌یابند).
- 6- برو به 2 تا زمانی که نقشه همگرا شود (تغییر قابل توجهی در وزن‌ها نباشد یا تعداد از پیش تعیین شده مراحل آموزش گذشته باشد).

8-5-1: جانمایی¹⁸ لایه خروجی

اغلب مشاهده خروجی بصورت فضایی¹⁹ است مانند چینش یک بعدی و دو بعدی.

8-6: شبکه RBF²⁰

به طور معمول شبکه‌های عصبی RBF از سه لایه تشکیل می‌شوند: لایه ورودی، یک لایه پنهان که نرون‌های آن دارای تابع RBF هستند و لایه خروجی.



شکل (8-29): ساختار کلی شبکه RBF

¹⁸ Topology

¹⁹ Spatial

²⁰ RBF (Radial Basis Function)

شبکه RBF شبیه پرسپترون چندلایه است و یکی از تفاوت‌های موجود با آن پیش‌پردازش ورودی قبل از اعمال در تابع فعال‌ساز است.

$$f(\mathbf{x}) = \sum_{i=1}^m w_i \phi_i(\mathbf{x})$$

مراکز توابع Basis را می‌توان به طور تصادفی از مقادیر ممکن برای ورودی نمونه‌برداری کرد. همچنین می‌توان پس از خوشه‌بندی²¹ نمونه‌ها میانگین هر نمونه را به عنوان مرکز تابع انتخاب کرد.

پارامترهای تابع شعاعی²² به صورت زیر است:

مرکز²³ \mathbf{x}_i

اندازه فاصله²⁴ $r = \|\mathbf{x} - \mathbf{x}_i\|$

تشکیل²⁵ ϕ

روش‌های معمول محاسبه تابع شعاعی در زیر آمده است:

Gaussian

$$\phi(\mathbf{x}) = \frac{1}{\sigma^2} e^{-\frac{r^2}{2\sigma^2}} > 0$$

Hardy Multiquadric

$$\phi(\mathbf{x}) = \frac{1}{(1 + r^2)^{1/2}} > 0$$

²¹ Clustering

²² Radial function

²³ Center

²⁴ Distance measure

²⁵ Shape

Inverse Multiquadratic

$$\phi(x) = \frac{1}{\sqrt{1 + x^2}} \quad > 0$$

اساس کار بدین صورت است که به جای آنکه برای محاسبه نتیجه شبکه از فرمول

$$f(x) = \sum_{i=1}^M w_i \phi_i(x)$$

استفاده کنیم، از فرمول $f(x) = \sum_{i=1}^M w_i x$ استفاده می‌کنیم.

همانطور که می‌دانیم ϕ_i تابع شعاعی، x داده‌های مسئله و w_i بردار وزن شبکه می‌باشند. به عبارت دیگر، به جای آن که خود داده x را به صورت مستقیم به شبکه بدهیم، با اعمال تابع شعاعی ویژگی خاصی را از داده استخراج کرده ($\phi_i(x)$) و آن ویژگی را به شبکه می‌دهیم.

8-6-1: کاربردهای شبکه RBF

از شبکه عصبی RBF برای کلاس‌بندی²⁶ و همچنین درون‌یابی²⁷ استفاده می‌شود. از شبکه عصبی RBF می‌توان جهت پیش‌بینی سری‌های زمانی (درون‌یابی) نیز استفاده کرد. برخی از کاربردهای شبکه RBF عبارتند از:

- 1- استخراج ویژگی²⁸ (با توجه به ویژگی که مدنظر ماست، نوع تابع ϕ را انتخاب نماییم).
- 2- درون‌یابی توابع (البته در این مورد به صورت گسترده از RBFها استفاده نمی‌شود)
- 3- پیش‌بینی سری‌های زمانی²⁹. از شبکه عصبی RBF نیز می‌توان جهت پیش‌بینی سری‌های زمانی استفاده کرد. (در این مورد از شبکه‌های MLP هم استفاده می‌شود اما RBFها نتیجه بهتری دارند)
- 4- حذف نویز³⁰
- 5- فشرده‌سازی و بازیابی داده‌های فشرده شده

¹ clustering

²⁷ Interpolation

²⁸ Feature extraction

²⁹ Time series

³⁰ Noise

8-6-2: انواع توابع شعاعی ϕ

با توجه به ماهیت مسئله و کاربرد شبکه تعیین می‌شود که از آن جمله می‌توان موارد زیر را نام برد:

$$\phi(x) = e^{-\frac{x^2}{2\sigma^2}} \quad \text{توزیع گوسین:}$$

$$\phi_k(x) = e^{(j2k\omega_0 x)} \quad \text{سری فوریه:}$$

$$\phi(x) = \frac{\sqrt{x^2 + c^2}}{c} \quad \text{: Hardy Multiquadratic}$$

8-6-3: الگوریتم شبکه

این شبکه دو لایه است و عملکرد آن بدین صورت است که ابتدا ورودی‌ها به شبکه داده شده و تابع یا توابع شعاعی بر روی آنها عمل می‌کنند، سپس با ضرب هریک از آنها در بردارهای وزن، خروجی شبکه را محاسبه می‌کنیم. نوع توابع شعاعی که در مسئله استفاده می‌شود با توجه به داده‌ها و کاربرد مسئله و تعداد توابع شعاعی با سعی و خطا تعیین می‌شود. در لایه اول آموزش به صورت بدون سرپرست³¹ انجام می‌گیرد. این مرحله برای تثبیت مراکز تابع‌ها به وسیله فقط آگاهی از داده‌های ورودی است. در لایه دوم آموزش به صورت با سرپرست³² انجام می‌گیرد. این برای محاسبه وزن‌های شبکه در لایه دوم به کار برده می‌شود.

8-7: شبکه عصبی احتمالی PNN³³

یک نوع شبکه عصبی است که احتمال عضویت یک نمونه به یک کلاس را تخمین می‌زند. در حقیقت نوعی شبکه است که تابع چگالی احتمال³⁴ را تخمین می‌زند. از این رو به آن PNN می‌گویند. PNN زیر مجموعه شبکه RBF و یکی از انواع RBF است.

³¹ Unsupervised

³² Supervised

³³ Probabilistic neural network

این نوع خاص از شبکه عصبی مصنوعی، یک دسته راه حل کلی برای مسائل دسته‌بندی الگوها با استفاده از احتمالات بدست آمده براساس تئوری تصمیم گیری بیز³⁵ فراهم می‌کند.

شبکه عصبی احتمالی در اصل یک دسته‌کننده³⁶ است.

- نگاشت هر الگوی³⁷ ورودی به تعدادی از دسته‌ها.
- در حالت عمومی‌تر می‌تواند به یک تقریب‌زننده³⁸ تابع تبدیل شود.

یک PNN پیاده سازی یک الگوریتم آماری به نام kernel discriminant analysis است که عملیات آن در یک شبکه چندلایه feedforward با چهار لایه سازمان داده شده است:

- لایه ورودی
- لایه الگو
- لایه تجمیع
- لایه خروجی

8-7-1: مزایا و معایب PNN

مزایای PNN:

- 1- فرآیند آموزش سریع، سریع‌تر از ساختار بازگشتی است.
- 2- ساختار موازی ذاتی
- 3- تضمین به همگراشدن به یک دسته‌کننده بهینه با وجود افزایش اندازه مجموعه آموزش نمونه (مشکل مینیمم محلی³⁹ رخ نمی‌دهد)
- 4- نمونه‌های آموزشی می‌توانند بدون نیاز به آموزش مجدد گسترده کم یا زیاد شوند.

³⁴ Probability density function

³⁵ Bayes decision rule

³⁶ Classifier

³⁷ Pattern

³⁸ Approximator

³⁹ Local minima

معایب PNN :

- 1- عمومی⁴⁰ نبودن به اندازه ساختار بازگشتی
- 2- نیاز به حافظه بزرگ
- 3- اجرای کند شبکه
- 4- نیاز به یک مجموعه آموزش نمونه حتی بیش از دیگر انواع شبکه‌های عصبی

2-7-8: نظریه دسته‌بندی

اگر تابع چگالی احتمال⁴¹ (pdf) از هر جمعیت (داده) معلوم باشد، آنگاه مجهول x متعلق به کلاس i است اگر:

$$f_k(x) > f_j(x), \quad k \neq j$$

f_k یک pdf برای کلاس k می‌باشد.

دیگر پارامترهای ممکن:

- احتمال قبلی⁴² (h)
 - احتمال یک نمونه نامعلوم که از جمعیت (کلاس) خاصی باشد.
 - هزینه دسته‌بندی اشتباه (c)
 - هزینه دسته‌بندی نادرست یک مجهول
 - تصمیم دسته‌بندی به صورت زیر است:
- $$h_i(x) > h_j(x), \quad \text{all } j \neq i$$
- (قاعده تصمیم بهینه بیز⁴³)

1-2-7-8: تخمین PDF

تخمین PDF با استفاده از نمونه‌های جمعیت (مجموعه آموزش) صورت می‌گیرد بطوری که برای یک نمونه ورودی، فاصله گاوسی با هر کدام از دسته‌های موجود را اندازه می‌گیرد. نمونه ورودی با هر دسته که فاصله کمتری داشته باشد در آن دسته قرار می‌گیرد.

⁴⁰ General

⁴¹ Probability density function

⁴² Prior probability

⁴³ Bayes optimal decision rule

اگر ورودی یک نمونه باشد از فرمول (1) و اگر ورودی n نمونه باشد از فرمول (2) استفاده می‌شود. تفاوت فرمول 1 و 2 در میانگین گرفتن از مقادیر ورودی است.

$$(1) \frac{1}{\sigma} \phi\left(\frac{x - x_i}{\sigma}\right)$$

$$(2) \frac{1}{n\sigma} \sum_{i=1}^n \phi\left(\frac{x - x_i}{\sigma}\right)$$

x = مجهول (ورودی)

x_k = نمونه k ام

ϕ = تابع وزن دار (تابع گاوسی)

σ = پارامتر هموارکننده

که به این فرمول Parzen's pdf estimator گفته می‌شود.

حاصل فرمول 1 و 2 مقادیر بزرگ برای فاصله‌های کوچک بین نمونه‌های مجهول و نمونه‌های آموزشی است و با افزایش فاصله حاصل به سرعت به صفر میل می‌کند. دلیل استفاده از تابع گاوسی محاسبه راحت و عدم ارتباط با هر فرضی درباره توزیع نرمال است. Pdf تخمین زده شده به صورت زیر است:

$$(\quad) = \frac{1}{(\quad)}$$

PNN زمانی باید استفاده شود که

1- یک دسته‌بندی کننده⁴⁴ با یک زمان آموزش کوتاه مطلوب باشد.

2- سرعت اجرای کند و نیاز حافظه زیاد قابل تحمل باشد.

مراجع

- 1- روشی جدید برای پردازش اطلاعات در سیستمهای شنود راداری. گودرز سعادتى مقدم ، على ناصرى . دانشگاه امام حسين(ع)
 - 2- به کار گیری مدل‌های ترکیبی میانگین متحرک خودرگرسیون انباشته فازى احتمالى به منظور پیش بینی نرخ ارز. مهدى خاشعی، فریماه مخاطب رفیعی و مهدى بیجارى . دانشکده مهندسی صنایع و سیستمها، دانشگاه صنعتی اصفهان
-
- [1] Mehotra, K., Mohan, C. K., & Ranka, S. (1997). Elements of Artificial Neural Networks. MIT Press
 - [1] Fausett, L. (1994). Fundamentals of Neural Networks. Prentice Hall.
 - [2] Bibliography of SOM papers
 - i. <http://citeseer.ist.psu.edu/104693.html>
 - ii. <http://www.cis.hut.fi/research/som-bibl/>
 - [3] Java applet & tutorial information
 - i. <http://davis.wpi.edu/~matt/courses/soms/>
 - [4] WEBSOM - Self-Organizing Maps for Internet Exploration
 - i. <http://websom.hut.fi/websom/>

- [5] H. Hassanpour and A.Darvishi. A new similarity measure for signal processing applications. Department of Computer and Electrical Engineering Noushirvani Institute of Technology, University of Mazandaran
- [6] Vincent Cheung ,Kevin Cannons . An Introduction to Probabilistic Neural Networks .Signal & Data Compression Laboratory, Electrical & Computer Engineering ,University of Manitoba ,Winnipeg, Manitoba, Canada