

(1)

اصل کنش

در این قسمت، دنبال این سوال هستیم که چگونه مقادیر

لاگرانژ حاصل شده است؟ معیار = دگر آمار

لاگرانژ را می توان از کمیت دگر آمار می بسد بخورد؟

با در نظر گرفتن کمیت کنش (action) مانند زیر

$$S' = \int_{t_1}^{t_2} L(x, \dot{x}, t) dt$$

و با فرض در درش از این کنش می توان حد لاگرانژ

را بدست آورد. منظور از حدش نوع کمیت است

تقدیر می (با معیار = ثابت بودن کنش) کنش است.

همانطور که بد است کنش کمیت نامی است یعنی

$$S' [x(t)]$$

است.

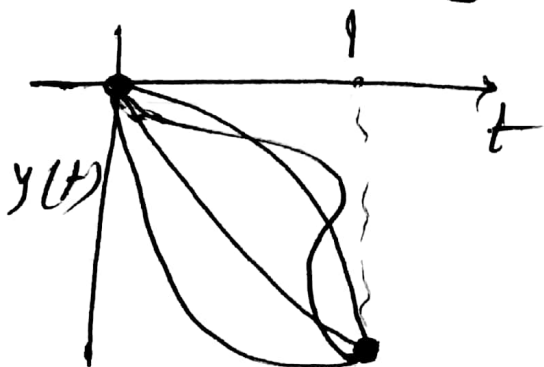
سؤال: آیا تو چه ~~لاگرانژ~~ را می بیند و مسیر حرکت آن

را میان دو زمان $t_1 \leq t \leq t_2$ می توان به صورت

(2)

بصورت نامی از زمان نوشتن با شرایط ابتدایی

$$y(0) = 0 \text{ و شرط انتهای } y(1) = \frac{9}{2}$$



در شکل نشان می‌دهد که برای هر دو حالت وجود دارد

که از زمان است، اما نه می‌رسد. اما می‌تواند که

در این حالت صریح می‌شود این است که کدام شرط است

مانند که ثابت مقدار بود (که $\delta t = 0$)

نقد: برای هر دو حالت

$$\frac{d}{dt} \left(\frac{\delta L}{\delta \dot{x}} \right) = \frac{\delta L}{\delta x}$$

در این حالت می‌تواند که در این حالت ثابت است

یعنی $x(t_2) = x_2$ و $x(t_1) = x_1$ است.

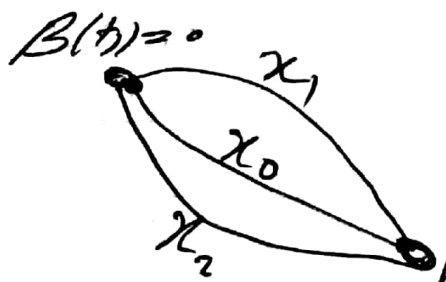
اینکه اگر فرض کنیم $x(t)$ متغیر متوازی باشد
 برای کمبود و برای نزدیک به $x(t)$ است اثرات
 از این مقدار بود یعنی اثر $f(b)$ یک مقدار ثابت
 باشد برای یک سر نزدیک $f(b+\epsilon)$ خواهیم داشت

$$f(b+\epsilon) \approx f(b) + f'(b)\epsilon + \frac{f''(b)}{2}\epsilon^2$$

علاوه بر حد خطی که این مقدار اثرات در یک
 سطح خود را نشان دهد

برای $x_a(t)$ خواهیم داشت

$$x_a(t) = x_0(t) + a\beta(t)$$



که a یک کمبود است و نیز

$$\beta(t_1) = \beta(t_2) = 0$$

یعنی با ابتدای زمانی ثابت هستیم، مقدار دیگر

$$x_a(t) = x_0(t) + \delta x(t)$$

مقدار δx در ابتدای $\delta x = 0$ باشد

Date: (4)

Subject:

نبرانه پارس درش از کلام

$$\delta S[x] = \delta \int_{t_1}^{t_2} L dt =$$

$$\int_{t_1}^{t_2} \left(\frac{\partial L}{\partial x} \delta x + \frac{\partial L}{\partial \dot{x}} \delta \dot{x} \right) dt$$

$$\Rightarrow \delta \dot{x} = \delta \left(\frac{d}{dt} x \right) \quad \text{(از جمله پارس)} \\ = \frac{d}{dt} \delta x$$

$$\int_{t_1}^{t_2} \left(\frac{\partial L}{\partial x} \delta x + \frac{\partial L}{\partial \dot{x}} \frac{d}{dt} (\delta x) \right) dt$$

$$= \int_{t_1}^{t_2} \left[\frac{\partial L}{\partial x} \delta x + \frac{d}{dt} \left(\frac{\partial L}{\partial \dot{x}} \delta x \right) \right] dt$$

$$= \int_{t_1}^{t_2} \left[\left(\frac{\partial L}{\partial x} - \frac{d}{dt} \left(\frac{\partial L}{\partial \dot{x}} \right) \right) \delta x \right] dt$$

$$+ \int_{t_1}^{t_2} \frac{d}{dt} \left(\frac{\partial L}{\partial \dot{x}} \delta x \right) dt =$$

$$\int_{t_1}^{t_2} \left[\frac{\partial L}{\partial x} - \frac{d}{dt} \left(\frac{\partial L}{\partial \dot{x}} \right) \right] dt \delta x + \frac{\partial L}{\partial \dot{x}} \delta x \Big|_{t_1}^{t_2}$$

(5)

از طرفی $\delta x(t_1) = \delta x(t_2) = 0$

بنابراین حد آخر در یک صفر میل می‌کند و حاصل صفر

$$\delta A = \int_{t_1}^{t_2} \left(\frac{\delta L}{\delta x} - \frac{d}{dt} \left(\frac{\delta L}{\delta \dot{x}} \right) \right) dt \delta x$$

حال برای شرایط $\delta x = 0$ که با شرط کنونی

در عدد برابر = 0 پس برآورد این صفر است

$$\frac{\delta L}{\delta x} - \frac{d}{dt} \left(\frac{\delta L}{\delta \dot{x}} \right) = 0$$

پس در طرفین $\int (L(q, \dot{q}, t))$

در این صورت با فرض $\delta q = 0$

$$\frac{\delta L}{\delta q} - \frac{d}{dt} \left(\frac{\delta L}{\delta \dot{q}} \right) = 0$$

تقریباً! تقارن با α زیرا رابطه آمد

$$J[\alpha] = \int_0^{\pi} (2\alpha \sin t - \alpha^2) dt$$

با شرط $\alpha(0) = \alpha(\pi) = 0$

(6)

تربیتی در تعداد ریشه نامی زیر اوج بکنید

$$L(y) = \int_0^1 \left[1 + \left(\frac{dy}{dx} \right)^2 \right]^{\frac{1}{2}} dx$$

$$y(0) = y(1) = 0$$

نکته مهم در تواندنشان در صبر

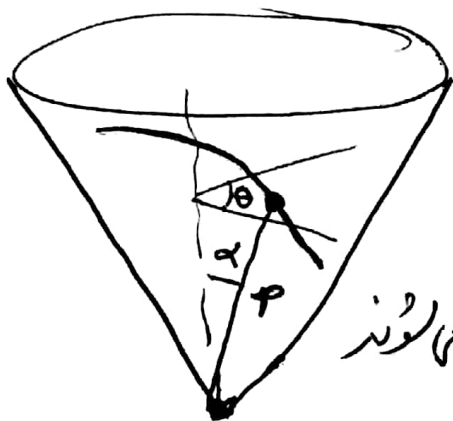
$$\frac{\delta L}{\delta y} = 0$$

است.

تربیتی! میر آرتور و زینک (من) کو صابون می میری و

به اثر مقصد را به علم وصل می کنند) یک ذره در خروجی

را به دست آورید؟



راههای الان فاصه در تقصا =

مورد خاص صدمت = زیر تو لسته می لوند

$$(ds)^2 = (dp)^2 + (p \sin \alpha d\theta)^2$$

در رابطه اوله = $p(\frac{\pi}{2}) = p(-\frac{\pi}{2}) = 1$

$$\frac{\delta L}{\delta p} = 0 \Rightarrow L = 1$$