



دانشکده مهندسی معدن، نفت و ژئوفیزیک پایاننامه کارشناسی ارشد مهندسی معدن گرایش تونل و فضاهای زیرزمینی

بررسی عددی تاثیر پارامترهای خاک بر پاسخ لرزهای قطعات پیشساخته بتنی پوششهای تونل

نگارنده:

عليرضا جنگى

استاد راهنما :

دكتر مجيد نيكخواه

شهريور ماه ۱۳۹۶

... للاتم به: لاتم ب تقديم بابوسه به دستان استوارترين تكيه كالمنم، پدروماد فداكار و عزيزتر از جانم... که سرآن چه آموختم در مکتب عثق ثماآموختم و سرچه بکوشم قطرهای از دریای بی کران مهربانی تان را سپاس نتوانم بکویم ا تقديم به بمسرو بمراه تمثيثي زندكيم إكسى كه وجودش باعث آرامش واطمينانم است.

پروردگارا...

حسن عاقبت، سلامت ومعادت رابرای عزیزانم مقدر بفرما. . .

تقدیر و تشکر:

شکر شایان نثار ایزد منان که توفیق را رفیق راهم ساخت تا این پایان نامه را به پایان برسانم. از استاد فاضل و اندیشمند جناب **آقای دکتر مجید نیکخواه** به عنوان استاد راهنما که همواره نگارنده را مورد لطف و محبت خود قرار داه اند ،کمال تشکر را دارم.

چکیدہ

امروزه با توجه به روند رو به افزایش جمعیت جهان و همچنین نیاز به جابهجایی و حمل و نقـل افـراد در محیطهای شهری استفاده از سازههای زیرزمینی روز به روز افزایش مییابد. به منظـور جابـهجایی افراد در زیر سطح زمین، از قطارهای زیرزمینی استفاده میشود. در ایران نیز در کلانشهرهایی چـون تهران، مشهد، تبریز، شیراز و ... از این تونلها استفاده شده است.

یکی از عواملی که باعث ایجاد نیروهای محوری و برشی و همچنین گشتاور خمشی در پوشش بتنی تونل میشود، زمینلرزه است. با وجود این که تونلها نسبت به سازههای احداث شده روی سطح زمین، از امنیت بالایی برخوردارند، آسیبهای اخیر وارد آمده به دلیل زمینلرزه به برخی از این تونلها ضرورت لحاظ بار دینامیکی در طراحی سازههای زیرزمینی را پررنگ کرده است. با توجه به اینکه ایران از کشورهای لرزهخیز جهان محسوب میشود، بررسی پایداری این تونلها در برابر بار زمینلرزه از اهمیت ویژهای برخوردار است. عوامل مختلفی بر میزان خسارت ناشی از زمین-لرزه مؤثر است که از جمله آنها میتوان به محتوای فرکانسی امواج زمینلرزه، پارامترهای محیط درون گیر و پوشش نگهداری تونل و همچنین ابعاد آن اشاره کرد.

هدف از این پژوهش بررسی پارامترهای مربوط به محیط درون گیر تونل به روش عددی و مقایسه این نتایج با روشهای تحلیلی است. به همین منظور تاثیر پارامترهای محیط دربر گیرنده تونل بر عملکرد و پاسخ قطعات بتنی پوشش تونلها تحت بار گذاری لرزهای مورد بررسی قرار گرفته است. در این راستا تحلیلهای عددی در محیطهای متفاوت خاک و به روش تفاضل محدود و با استفاده از نرمافزار FLAC3D انجام شده است. نرمافزار FLAC3D قابلیت مدل سازی رفت ار سازههای احداث شده در خاک، سنگ و دیگر مواد را دارد.

به منظور بررسی موضوع پژوهش، پاسخ دینامیکی قطعات بتنی بر اساس تغییرات نیروی محوری، نیروی برشی و گشتاور خمشی مورد مطالعه قرار گرفته و مقایسهای بین نتایج حاصل از مدلسازی عددی با روشهای تحلیلی ارائه شده که برای پوشش نگهداری پیوسته توسعه داده شدهاند صورت گرفته است. به طور کلی نتایج حاصل از پژوهش نشان می دهد که با افزایش مدول تغییر شکل پذیری مقدار گشتاور خمشی بیشینه و نیروی محوری بیشینه ایجاد شده در پوشش بتنی تونل کاهش و مقدار نیروی برشی افزایش می یابد. با افزایش ضخامت پوشش نگهداری تونل گشتاور خمشی بهطور چشمگیری افزایش مییابد ولی تغییری در نیروی محوری و برشی بیشینه ایجاد نمیشود. همچنین با افزایش تعداد قطعات بتنی پوشش نگهداری، گشتاور خمشی بیشینه، نیروی محوری و نیروی برشی بیشینه کاهش مییابند.

كلمات كلیدى : تحلیل دینامیكى، روشهاى عددى، تونل، قطعات پیشساخته بتنى، زمینلرزه

|--|

۱	کلیات و تعاریف
۲	۱–۱– مقدمه
۲	۱–۲– عنوان تحقيق
٣	۱-۳- تاریخچهای از موضوع تحقیق
۵	۱-۴- ضرورت تحقيق
۶	۵-۵- هدف کلی و آرمانی تحقیق
۶	٩-٦- روش انجام تحقيق
۷	۷-۷- ساختار پایان نامه
٩	فصل ۲: مروری بر مطالعات پیشین
١٠	۲–۱– مقدمه
١٠	٢-٢- مطالعات اوون و شول
۱۳	۲–۳- مطالعات شارما و جوود
۱۵	۲-۴- مطالعات دودينگ و روزن
18	۲–۵– مطالعات ونگ
18	۲-۶- روشهای تحلیلی
۱۹	۲-۶-۲ روشهای تحلیلی تحت بارهای استاتیکی
۱۹	۲-۶-۲- روش حل بدون لغزش
۲١.	۲-۶-۲-۲ روش حل لغزش کامل
۲۱	۲-۶-۳ روشهای تحلیلی تحت بارگذاری لرزهای

-۶-۳-۲ روش ونگ	- ۲
-۶-۳-۶ روش پیزن و همکاران	- ۲
-۶-۳-۳ روش پیزن	-7
-۶-۳-۴ روش بوبت	- ۲
-۶-۳-۵ روش پارک، تانتایوپین و همکاران۲۷	- ۲
-۶-۳-۶ روش کوریلیانو و همکاران۲۸	- ۲
-۶-۳-۷ روش کورتزیس	- ۲
_۶_۳۹ روش پییرپائولو اورست۳۱	- ۲
شهای عددی۳۱	۲-۷ رون
۱ – مقدمه۱	1-7-7
۲- تحلیلهای شبه دینامیکی۲	ζ-γ-۲
-۷-۲-۲ بلوری بزاز و بشارت۳۲	- 7
-۲-۲-۲ سدارت و همکاران	- 7
-۷-۲-۳ تورکاتو وهمکاران	- ۲
۳– تحلیلهای دینامیکی۳۵	~YY
-۷-۳-۲ پاکباز و یاوریوند۳۵	- 7
-۷-۳-۲ کونتو و همکاران	- 7
-۷-۳-۳ فهمیمیفر و وکیلزاده	- 7
-4-۳-۲ شهرور	- ۲
-۷-۳-۵ اسلیتین و همکاران	- ۲

۴۲	۲-۷-۳-۹- انگوک اندو، دنیل دیاس و همکاران
۴۴	۸-۲- جمعبندی
ه بتنــى	فصل ۳: تاثیر پارامترهای خاک بر پاسـخ لـرزه ای قطعـات پیشسـاخت
۴۵	پوششهای تونل
۴۶	۲–۱– مقدمه
۴۶	۳-۲- پارامترهای خاک
۴۸	۳-۳- نگهداری بتنی سگمنتی
۵.	۳-۴- مشخصات سیستم نگهداری
۵۳	۵–۳– نرمافزار FLAC3D
۵۳	۲–۵–۲ – مقدمه
۵۴	۲-۵-۳ مراحل حل مساله در FLAC3D
۵۵	۳-۵-۳- تحلیل دینامیکی در FLAC3D
۵۵	۳–۵–۳–۱– مقدمه
۵۶	۳-۵-۳-۲- مشکلات عمده برای حل عددی یک تحلیل دینامیکی
۵۶	۳-۵-۳-۳- مراحل تحلیل دینامیکیدر FLAC3D
۵۸	۳-۵-۳-۴ بارگذاری دینامیکی و شرایط مرزی
۶۰	٣–٥–٣–٥- زمينلرزه السنترو
۶۱	۳-۵-۳-۶- تصحيحات مبنا
۶۲	۳–۵–۳–۷ شرایط مرزی
۶۳	۳–۵–۳–۸– میرایی مکانیکی

۶۵	۳-۵-۴ فرکانس طبیعی محیط
<i>99</i>	۳-۶- پاسخ دینامیکی قطعات بتنی
<i>99</i>	۳-۷- بررسی پارامترهای محیط خاک دربرگیرنده تونل
<i>99</i>	۲–۷–۲ – مقدمه
۷۲	۳-۷-۲- گشتاور خمشی
۷۲	۳-۷-۳- نیروی محوری
٧٢	۳-۷-۴ نیروی برشی
٧٣	۳–۸– بررسی پارامترهای پوشش بتنی
٧٣	۱–۸–۳ مقدمه
۷۳	۳-۸-۲ ضخامت سیستم نگهداری
۷۵	۳-۸-۳ تعداد قطعات بتنی سیستم نگهداری
۹۱	۳-۹-جمعبندی
۹۳	فصل ۴: جمعبندی،نتیجهگیری و پیشنهادات
94	۲–۱– مقدمه
94	۴-۲- جمعبندی و نتیجهگیری
۹۵	۳-۴- پیشنهادات
۹۷	منابع
۱۰۱	پيوست

فهرست شكلها

۱۱.	شکل (۲–۱) انواع امواج لرزهای
١٢.	شکل (۲-۲) تغییر شکل سازههای زیرزمینی در اثر بارهای لرزهای
۱۸.	شکل (۲–۳) تونل با مقطع دایرهای
۱۸.	شکل (۲-۴) بارگذاری لرزهای برشی و بارگذاری استاتیکی معادل
-	شکل (۲-۵) نمودار تنش نرمال بر حسب فاصله از منبع زمینلـرزه بـرای مقـادیر مختلـف GSI و
۳١.	بیشینه شتاب برای شدت زمینلرزه ثابت ۶/۵
۳٣.	شکل (۲-۶) مقایسه روش عددی و تحلیلی برای اندر کنش تونل و خاک
(شکل (۲-۲) نیروی محوری کلی با کرنش برشی %0.5 خاک : (a) ضریب اصطکاک f = 1 و (b)
	حالت بدون لغزش؛ جابهجایی با فاکتور بزرگنمایی ۲۰ برابـر، نسـبت انعطـاف.پـذیری F = 143
	ضخامت سیستم نگھ۔داری t = 0.36 m ضریب فشار ج۔انبی زمـین K0 = 1) K0
۳٣.	
(شکل (۲-۸) نیروی محوری و گشتاور خمشی در سیستم نگهداری با کلی با کـرنش برشـی %0.5
	خــاک : (a) ضـريب اصـطکاک f = 0 و (f = 1 (b) ؛ نسـبت انعطافپــذيری F = 143 ، ضـخامت
۳۴.	سیستم نگهداری t = 0.36 m ضریب فشار جانبی زمین K0 = 1
	شکل (۲-۹) افزایش نیروی محوری در مقابـل کـرنش برشـی در خـاک تحـت ضـرایب اصـطکاک
1	t=0,0.5,0.8,1 مختلف $f=0,0.5,0.8,1$ نسبت انعطاف پذیری $F=143$ ، ضخامت سیستم نگهداری
۳۴.	ضريب فشار جانبی زمين $K0=1$
	شکل (۲-۱۰) مقایسه Tmax برای روش عددی (CA2) در حالت بدون لغزش و روش تحلیلی در
۳۵.	حالت لغزش کامل بر حسب انعطافپذیری
۳۶.	شکل (۲–۱۱) تاثیر شتاب بیشینه بر <i>Mmax</i> و Tmax برای روش عددی (CA2)
۳۶.	شکل (۲-۱۲) تاثیر شتاب بیشینه بر <i>Tmax</i> برای روش عددی (CA2)
	شکل (۲-۱۳) مقایسه Mmax برای روش عددی (CA2) در حالت بدون لغزش و روش تحلیلی در
۳۶.	حالت لغزش کامل بر حسب انعطافپذیری
	شکل (۲-۱۴) توزیع (a) نیروی محوری، (b) گشتاور خمشی بیشینه و (c) تنش برشی در اطـراف
۳۸.	سیستم نگهداری تونل در زمان $t=10s$ (تحلیل دینامیکی)
	شکل (۲–۱۵) توزیع (a) نیروی محوری، (b) گشتاور خمشی بیشینه و (c) تنش برشی در اطـراف
٣٩.	سیستم نگهداری تونل در زمان $t=10s$ (تحلیل شبه استاتیک)
۴۰.	شکل (۲-۱۶) مقایسه Tmax برای روش عددی و تحلیلی بر حسب ضریب انعطاف پذیری
۴۰.	شکل (۲-۱۷) مقایسه Mmax برای روش عددی و تحلیلی بر حسب ضریب انعطاف پذیری
۴١.	شکل (۲–۱۸) گشتاور خمشی حاصل از تغییر شکلهای پلاستیک و الاستیک

47	شکل (۲–۱۹) توزیع نیروهای حاصل از بارگذاری لرزهای در سیستم نگهداری تونل
	شکل (۲-۲۰) مقایسه روش Wang و روش عددی (الف: نیروهای عمودی ب:گشتاور خمشی) برای
47	حالت بدون لغزش و لغزش كامل
	شکل (۲-۲۱) مقادیر گشتاور خمشی بیشینه و کمینه بر حسب تعداد درزهای عرضی پوشش بتنی
47	برای فاکتور فشار جانبی ۱/۰، ۱/۰ و ۲/۰
	شکل (۲-۲۲) مقادیر نیروهای بیشینه و کمینه بر حسب تعداد درزهای عرضی پوشش بتنی برای
47	فاکتور فشار جانبی ۵/۰، ۱/۰ و ۲/۰
	شکل (۲-۲۳) نمودار گشتاور خمشی بیشینه و نیروهای عمدی بیشینه بر حسب مدول یانگ خاک
44	در برگیرنده تونل
۴۸	شکل (۳–۱) شماتیک چهار حلقه بتنی
49	شکل (۳-۲) نمای جانبی انواع مختلف حلقههای بتنی
۵١	شکل (۳-۳) سیستم نگهداری با حلقه پیوسته
۵١	شکل (۳-۴) سیستم نگهداری با حلقه شامل ۳ قطعه بتنی پیش ساخته
۵۲	شکل (۳-۵) سیستم نگهداری با حلقه شامل ۵ قطعه بتنی پیش ساخته
۵۲	شکل (۳-۶) سیستم نگهداری با حلقه شامل ۷ قطعه بتنی پیش ساخته
۵۳	شکل (۳-۷) نمونهای از مدل شاخته شده به همراه ابعاد و مرزهای دینامیکی
۵۵	شكل (٣-٨) الگوريتم حل مساله در نرمافزار FLAC3D (Itasca, 2000)
۵٨	شکل (۳-۹) دامنه فوریه بدست آمده از نرمافزار SeismoSignal برای زمینلرزه السنترو
	شکل (۳-۱۰) انواع بارگذاری دینامیکی و شرایط مرزی موجود در FLAC3D - الف)پایه منعطف
۵٩	ب)پايه صلب
۶١	شکل (۳–۱۱) تاریخچه زمانی سرعت زمینلرزه السنترو
۶١	شکل (۳–۱۲) تاریخچه زمانی شتاب زمینلرزه السنترو
۶١	شکل (۳-۱۳) تاریخچه زمانی تنش برشی زمینلرزه السنترو
۶۵	شکل (۳–۱۴) نمودار جابهجایی – زمان محیط با استفاده از تحریک سیستم تحت شتاب جاذبه
	شکل (۳–۱۵) مقایسه گشتاور خمشی بیشینه در محیطهای مختلف دربر گیرنده تونل – مدل-
۶٩	سازی عددی و روشهای تحلیلی (ضخامت سیستم نگهداری ۳۰ سانتیمتر)
	شکل (۳-۱۶) مقایسه نیروی محوری بیشینه در محیطهای مختلف دربر گیرنده تونل – مدلسازی
۶٩	عددی و روشهای تحلیلی (ضخامت سیستم نگهداری ۳۰ سانتیمتر)
	شکل (۳-۱۷) مقایسه نیروی برشی بیشینه در محیطهای مختلف دربرگیرنده تونل (ضخامت
۶٩	سیستم نگهداری ۳۰ سانتیمتر)
	شکل (۳–۱۸) مقایسه گشتاور خمشی بیشینه در محیطهای مختلف دربرگیرنده تونل – مدل-
ν.	سانی عددی و روش های تجلیل (ضخامت سیستم نگوداری ۴۰ سانت متر)

شکل (۳–۳۸) کنتور نیروی برشی پوشش با ۵ قطعه بتنی با ضخامت ۳۰ سـانتیمتـر بـرای خـاک
GW متراکم
شکل (۳۹-۳۹) کنتور گشتاور خمشی پوشش با ۷ قطعه بتنی با ضخامت ۳۰ سانتیمتر برای خـاک
GW متراکم
شکل (۳-۴۰) کنتور نیروی محوری پوشش با ۷ قطعه بتنی با ضخامت ۳۰ سانتیمتر بـرای خـاک
GW متراکم
شکل (۳-۴۱(کنتور نیروی برشی پوشش با ۷ قطعه بتنی با ضخامت ۳۰ سـانتیمتـر بـرای خـاک
GW متراکم
شکل (۳-۴۲) نمودار گشتاور خمشی – تعداد قطعات بتنی برای خاک GW غیرمتراکم
شکل (۳–۴۳) نمودار نیروی محوری – تعداد قطعات بتنی برای خاک GW غیرمتراکم
شکل (۳-۴۴) نمودار تنش برشی – تعداد قطعات بتنی برای خاک GW غیر متراکم
شکل (۳–۴۵) نمودار گشتاور خمشی – تعداد قطعات بتنی برای خاک SP متراکم
شکل (۳-۴۶) نمودار نیروی محوری – تعداد قطعات بتنی برای خاک SP متراکم
شکل (۳-۴۷) نمودار تنش برشی – تعداد قطعات بتنی برای خاک SP متراکم
شکل (۳-۴۸) نمودار گشتاور خمشی – تعداد قطعات بتنی برای خاک SP غیر متراکم
شکل (۳-۴۹) نمودار نیروی محوری – تعداد قطعات بتنی برای خاک SP غیر متراکم
شکل (۳-۵۰) نمودار تنش برشی – تعداد قطعات بتنی برای خاک SP غیر متراکم
شکل (۳–۵۱) نمودار گشتاور خمشی – تعداد قطعات بتنی برای خاک GM متراکم
شکل (۳-۵۲) نمودار نیروی محوری – تعداد قطعات بتنی برای خاک GM متراکم
شکل (۳–۵۳) نمودار تنش برشی – تعداد قطعات بتنی برای خاک GM متراکم
شکل (۳–۵۴) نمودار گشتاور خمشی – تعداد قطعات بتنی برای خاک CH متراکم
شکل (۳-۵۵) نمودار نیروی محوری – تعداد قطعات بتنی برای خاک CH متراکم
شکل (۳–۵۶) نمودار تنش برشی – تعداد قطعات بتنی برای خاک CH متراکم
شکل (۳–۵۷) نمودار گشتاور خمشی – تعداد قطعات بتنی برای خاک CL متراکم
شکل (۳-۵۸) نمودار نیروی محوری – تعداد قطعات بتنی برای خاک CL متراکم
شکل (۳-۵۹) نمودار تنش برشی – تعداد قطعات بتنی برای خاک CL متراکم

فهرست جداول

۱۲	جدول (۲-۱) اطلاعات مربوط به ضخامت روباره و خسارت وارد بر تونل
١۴	جدول (۲-۲) اطلاعات مربوط به ماکزیمم شتاب زمین و خسارت وارد بر تونل
۱۵	جدول (۲-۳) اطلاعات مربوط به فاصله از مرکز زلزله و خسارت وارد بر تونل
۱۵	جدول (۲-۴) اطلاعات مربوط به سیستم نگهداری و خسارت وارد بر تونل
22	جدول (۲-۵) پارامترها و توضیحات مربوط به روابط ارائه شده توسط ونگ
۲۶	جدول (۲-۶) پارامترها و توضیحات مربوط به روابط ارائه شده توسط پینزن
۲۹	جدول (۲-۷) پارامترها و توضیحات مربوط به روابط ارائه شده توسط کوریلیانو و همکاران
41	جدول (۳–۱) پارامترهای انواع خاکهای مورد استفاده در پژوهش
۵۰	جدول (۳-۲) پارامترهای قطعات بتنی پیشساخته مورد استفاده در تحقیق
	جدول (۳-۳) مقادیر نتایج بدست آمده برای گشتاور خمشی، نیروی محوری و نیروی برشی
	بیشینه در محیطهای مختلف دربرگیرنده تونل برای ضخامت قطعات بتنی پوشش نگهداری ۳۰
۶۷	سانتىمتر
	جدول (۳-۴) مقادیر نتایج بدست آمده برای گشتاور خمشی، نیروی محوری و نیروی برشی
	بیشینه در محیطهای مختلف دربرگیرنده تونل برای ضخامت قطعات بتنی پوشش نگهداری ۴۰
۶۷	سانتىمتر
	جدول (۳-۵) مقادیر نتایج بدست آمده برای گشـتاور خمشـی، نیـروی محـوری و نیـروی برشـی
	بیشینه در محیطهای مختلف دربرگیرنده تونل برای ضخامت قطعات بتنی پوشش نگهداری ۵۰
۶۷	سانتىمتر
	جدول (۳-۶) مقادیر نتایج بدست آمده برای گشتاور خمشی، نیروی محوری و نیروی برشی
۲۷	بیشینه در محیطهای مختلف دربرگیرنده تونل برای پوشش بتنی پیوسته (n = 1)
	جدول (۳–۷) مقادیر بیشینه گشتاور خمشی برای تعداد مختلف قطعات بتنی و ضخامتهای
٧۶	متفاوت پوشش بتنی
	جدول (۳–۸) مقادیر بیشینه نیروی محوری برای تعداد مختلف قطعات بتنی و ضخامتهای
۷۶	متفاوت پوشش بتنی
	جدول (۳-۹) مقادیر بیشینه نیروی برشی برای تعداد مختلف قطعات بتنی و ضخامتهای متفاوت
۷۷	, پوشش بتنی

کلیات و تعاریف

۱–۱– مقدمه

ساخت تونلها با کاربریهای مختلف سالهای سال است که توسط انسان انجام میشود.. این مهم نشان میدهد که سازههای زیرزمینی تا چه اندازه در زندگی روزمره بشر رخنه کرده است. طبیعت غیر قابل پیشبینی زمین و همچنین مخاطراتی که همواره طبیعت برای انسانها داشته است، ایجاب می-کند تا این سازههای زیرزمینی را تا آنجا که ممکن است ایمن و محکم احداث کند. این امر مستلزم نگاه دقیقتر و طراحی مهندسی است.

از ابتدا روشهای متفاوتی با دقتهای متفاوت برای بررسی پایداری و رفتار این سازهها در مقابل بارهای استاتیکی و دینامیکی مطرح شده است. از جمله این روشها میتوان به روشهای تحلیلی فرم بسته'، روشهای عددی، روشهای عددی' و آزمایشهای فیزیکی" اشاره کرد. در این تحقیق از روش تفاضل محدود^۴ که جزو روشهای عددی پر کاربرد در مباحث ژئوتکنیکی است، به-منظور بررسی تاثیر پارامترهای محیط درون گیر تونل بر رفتار لرزهای سیستم نگهداری قطعات پوشش بتنی استفاده شده است. در فصل پیش رو به کلیاتی در مورد موضوع پژوهش پرداخته شده است.

۲-۱- عنوان تحقيق

سالهاست که به منظور نگهداری و ایمنی تونلهای حفر شده به صورت تمام مقطع از قطعات بتنی پیش ساخته⁴ استفاده می شود. رفتار این قطعات بتنی پیش ساخته در برابر بارهای استاتیکی ناشی از روباره، توسط محققین بسیاری مورد مطالعه قرار گرفته است. اما رفتار لرزهای این نوع از سیستمهای نگهداری با توجه به اهمیت آنها موضوعی است که نسبتا کمتر مورد مطالعه قرار گرفته است.

موضوعی که در این پایاننامه مطرح و مورد مطالعه قرار گرفته است، بررسی تاثیر پارامترهای خاک بر پاسخ لرزهای قطعات پیش ساخته بتنی پوشش های تونل است.

¹ Closed form solutions

² Numerical methods

³ Physical tests

⁴ Finite difference method

⁵ Precast concrete segments

۱-۳- تاریخچهای از موضوع تحقیق

درک رفتار سازههای زیرزمینی، بهخصوص تونلها در طول زمینلرزهها همواره یکی از مهمترین چالشها در مهندسی ژئوتکنیک^۱ بوده است. با وجود این که تونلها نسبت به سازههای احداث شده روی سطح زمین، در برابر زلزله از امنیت بالاتری برخوردارند، آسیبهای اخیر وارد آمده به برخی از این تونلهای مهم از جمله زمینلرزه کوبه در ژاپن (۱۹۹۵)، زمینلرزه چیچی در تایوان (۱۹۹۹)، زمینلرزه بلو در ترکیه (۱۹۹۹)، زمینلرزه بلده در ایران (۲۰۰۴)، زمینلرزه سیچوان در چین (۲۰۰۸) و زمینلرزه اخیر والپارایزو در شیلی (۲۰۱۴) ضرورت لحاظ بار دینامیکی در طراحی سازههای Pakbaz & Yareevand, 2005; Sedarat, Kozak, Hashash,).

اوون^۲ و شوول^۳، معتقد بودند که رفتار یک سازه زیرزمینی در طول رویداد لرزهای را میتوان با یک تیر الاستیک مرتبط با تغییر شکل اعمالی از زمین درون گیر آن تقریب زد (, Scholl & Scholl (1981). پینزن^۴ (۲۰۰۰) و حشاش^۵ و همکاران (۲۰۰۵) ، نشان دادند که به جز در حالتی که تونال توسط یک گسل قطع شده باشد، مؤلفهای که بیشترین تأثیر را رفتار پوشش نگهداری تونال تحت بارهای لرزهای دارد، تغییر شکل در سطح مقطع تونل است که با انتشار موج برشی ایجاد می گردد بارهای لرزهای دارد، تغییر شکل در سطح مقطع تونل است که با انتشار موج برشی ایجاد می گردد دو بعد و به صورت کرنش صفحه ای و شبه استاتیک ساده سازی شده و همچنین بدون در نظر گرفتن اندر کنش لرزهای مدل سازی میشود. به سبب این ساده سازی ها، راه حل های الاستیک⁹ و فرم بستهی^۷ متعددی به منظور تعیین نیروهای سازهای ایجاد شده تحت بارهای لرزهای در پوشش نگهداری تونال -اندر کنش لرزهای مدل سازی میشود. به سبب این ساده سازی ها، راه حل های الاستیک⁹ و فرم بستهی^۷

- ² Owen
- ³ Scholl
- ⁴ Penzien
- ⁵ Hashash
- ⁶ Elastic Solutions
- ⁷ Closed Form
- 8 _{wu}
- ⁹Bobet

¹ Geotechnical Engineering

کوریلیانو ۲ و همکاران (۲۰۱۱) اشاره کرد.

حشاش و همکاران اختلاف روش های کارشده توسط ونگ و پنزین و Wu را مورد بررسی قرار داده و با همان فرض ها از مدل سازی عددی برای درک بهتر این اختلاف ها و دلایل ایجاد آن ها تلاش کرده است. مقایسه ها بهروشنی نشان میدهد که راه حل ونگ تخمین واقعی تری برای نیروه در پوشش نگهداری و در شرایط بدون لغزش ارائه میدهد. این موضوع نشان میدهد که روش پینزن را نباید در حالت بدون لغزش به کاربرد (Hashash et al., 2005). این اختلاف ها همچنین توسط پارک و همکاران و بزاز و بشارت نیز گزارش شده است (Park, Tantayopin, & Tontavanich, 2006). را است (Bazaz & Besharat, 2008).

ونگ نخستین کسی است که راه حلی فرم بسته تعیین نیروهای ایجاد شده در پوشش نگهداری تونل تحت بارهای لرزهای ارائه کرده است. او روابطی را برای تعیین نیروی نرمال و گشتاور خمشی در شرایط بدون لغزش به دست آورده است (Wang, 1993). اخیراً، کورتزیس^۳ و همکاران، به منظور بهبود روش ارائه شده توسط ونگ رابطه دیگری را برای تعیین بیشینه گشتاور خمشی در شرایط بدون لغزش پیشنهاد کردهاند (Kouretzis, Sloan, & Carter, 2013).

با توجه به پیشرفت روزافزون در عرصه فنّاوری و رایانهها در سالهای اخیر، بهمنظور بررسی رفتار تونلها تحت بارهای لرزهای تمایل به استفاده از روشهای عددی و مدلسازی دوبعدی و سهبعدی بیشتر شده است. لی^۴ و همکاران (۲۰۰۹)، هانگ و همکاران (۲۰۰۹) و رومرو و کائوفیلد (۲۰۱۲) پیشنهاد کردهاند که یک بار استاتیکی معادل نسبت به بار دینامیکی، نیروهای سازهای کمتری را در پوشش نگهداری ایجاد میکند. تورکاتو و همکاران، به منظور بررسی تأثیر لایهیندی محیط درون گیر تونل مدلسازی عددی تحت بارهای لرزهای انجام دادهاند که در آن ابعاد تونل و ضخامت پوشش نگهداری را نیز لحاظ کردهاند (۲۰۱۵). لازم به ذکر است که در تمامی مطالعات ذکر شده در بالا، پوشش نگهداری به صورت پیوسته در نظر گرفته شده است.

همچنین پاکباز و یاریوند (۲۰۰۵)، به منظور بررسی تأثیر بار زلزله بر تونل با مقطع دایـره و در محیط درون گیر با رفتار الاستوپلاستیک، مدلسازی و تحلیل عددی دو بعدی را با استفاده از نرم-افزار CA2 انجام دادهاند. آنها برای نشان دادن تفاوتها و شباهتهای روش عددی و راهحلهای فرم

¹ park

² corigliano

³ Kouretzis

^{4&}lt;sub>Lee</sub>

بسته، نتایج حاصل از مدلسازی را با راهحلهای فرم بسته مقایسه کردند.

در تجزیه و تحلیل بهروش عددی در گذشته، بارهای لرزهای بهصورت شبه استاتیکی در نظر گرفته می شدند. متاسفانه تمامی تحلیل های شبه استاتیک در مطالعات پیشین، با فرض های ساده کنندهای که در روش های فرم بسته نیز در نظر گرفته شده است، انجام گرفته اند و دارای محدودیت-هایی در کاربرد هستند. مهم ترین نقطه ضعف مدل های شبه استاتیک آن است که تغییرات وابسته به زمان رفتار سازه در آن ها در نظر گرفته نمی شود. اما همان طور که اشاره شد، با پیشرفت رایانه ها امروزه می توان تغییرات وابسته به زمان رفتار سازه ها را تحت بارهای لرزهای به صورت دینامیکی بررسی کرد.

۱–۴– ضرورت تحقيق

امروزه با توجه به روند رو به افزایش جمعیت جهان و همچنین نیاز به جابهجایی و حمل و نقـل افـراد در محیطهای شهری استفاده از تونلها روز به روز افزایش مییابد.

سیستم نگهداری مورد استفاده در این تونلها قطعات بتنی پیشساخته میباشد که با نصب در کنار یکدیگر حلقههای بتنی^۱را تشکیل میدهند. حلقهها به یکدیگر در راستای عرضی قطعات پیچ شده و پوشش بتنی تونل را شکل میدهند.

طراحی چنین سیستم پوششی بایستی ملزومات اساسی برای پایداری سازهای، دوام و هزینه را برآورده سازد. برای دستیابی به ملزومات طراحی، ضروری است که بتوان نیروهایی را که پوشش بتنی در طول عمر بهرهبرداری متحمل میشود، تعیین کرد.

. یکی از عواملی که باعث ایجاد نیروهای محوری و برشی و همچنین گشتاور خمشی در پوشش بتنی تونل میشود، زمینلرزه است. با وجود این که تونلها نسبت به سازههای احداثشده روی سطح زمین، از امنیت بالاتری برخوردارند، آسیبهای اخیر وارد آمده به دلیل زمینلرزه به برخی از این تونلهای ضرورت لحاظ بار دینامیکی در طراحی سازههای زیرزمینی را پررنگ کرده است.

¹ Segmental ring

۱-۵- هدف کلی و آرمانی تحقیق

علی رغم مطالعات بسیاری که در طی سالها انجام شده، رفتار پوشش بتنی نگهداری تونلها تحت بار-های لرزهای ناشی از زلزله همچنان ناشناخته مانده است. علاوه براین روشهای تحلیلی صرفا یک دید اولیه و تخمینی از بارهای لرزهای وارد بر پوشش نگهداری ارایه داده و با محدودیتهایی همراه هستند. از این رو ضرورت بهبود روشهای موجود و بررسی دقیقتر این موضوع به روشنی احساس می شود. علاوه بر این توسعه ی مدلهای عددی جدیدتر با در نظر گرفتن پارامترهای محیط درون گیر تونل و برای زلزلههای مختلف می تواند دید روشنی از رفتار سازه و سیستم نگهداری ارایه کرده و به طراحی مهندسی تونل تحت بارهای لرزهای ناشی از زلزله کمک کند.

با توجه به اینکه ایران از کشورهای لرزهخیز جهان محسوب میشود، بررسی پایداری این تونل-ها در برابر بار زلزله از اهمیت ویژهای برخوردار است. عوامل مختلفی بر میزان خسارت ناشی زلزلـه موثر است که از جمله آنها میتوان به محتوای فرکانسی امواج، پارامترهای محیط درونگیر و سیستم نگهداری تونل و همچنین ابعاد آن اشاره نمود. هدف از این تحقیق بررسی تاثیر پارامترهای مربوط بـه محیط درونگیر تونل به روش عددی و مقایسه این نتایج با روشهای تحلیلی بـر روی قطعات بتنـی پوشش تونل است.

۱-۶- روش انجام تحقيق

در این تحقیق تاثیر محیط دربرگیرنده تونل بر عملکرد و پاسخ قطعات بتنی پوشش تونلها تحت بارگذاری لرزهای مورد بررسی قرار خواهد گرفت. در این راستا تحلیلهای عددی در محیطهای متفاوت خاک تحت بارهای ناشی از زمینلرزه به روش تفاضل محدود^۱ و با استفاده از نرمافزار FLAC3D انجام گرفته است.

یکی از نکات اساسی در طراحی سازههای زیرزمینی عدم قطعیت در پارامترهای زلزله و نیز خصوصیات فیزیکی و مکانیکی خاکها میباشد. در این پژوهش یک تونل مشخص با روشهای مختلف تحلیلی و فرم بسته برای گروههای مختلف خاک تحلیل شده است.

¹ Finite Difference Method

به منظور بررسی موضوع تحقیق، پاسخ دینامیکی قطعات بتنی بر اساس تغییرات نیروی محوری، نیروی برشی و گشتاور خمشی با مطالعه یتاثیر پارامترهایی چون مدول تغییر شکل پذیری، ضریب چسبندگی، زاویه اصطکاک داخلی، ضخامت پوشش نگهداری و تعداد قطعات بتنی مورد مطالعه قرار گرفته و مقایسه ای بین نتایج حاصل از مدل سازی عددی با روشهای تحلیلی^۱ ارایه شده که برای پوششهایی به صورت یک حلقه کامل و بدون اتصال توسعه داده شده اند صورت گرفته است.

۲-۷- ساختار پایان نامه

پژوهش پیش رو در قالب پنج فصل و به صورتی که در زیر آمده، ارائه شده است:

- در فصل آغازین این پایاننامه در مورد کلیات پژوهش انجام شده سخن به میان آمده است.
 مواردی که در این فصل بیان شدهاند شامل : عنوان تحقیق، تاریخچهای از موضوع تحقیق،
 تعریف موضوع تحقیق، هدف یا هدفهای کلی و آرمانی تحقیق و روش انجام تحقیق هستند.
- در دومین فصل از پایاننامه، مروری بر پژوهشهای پیشین انجام شده، به منظور بررسی جوانب مختلف پژوهشهای پیشین و همچنین نقاط ضعف و قوت آنها، آورده شده است. در این فصل پس از بیان مقدمه کوتاهی به روشهای تحلیل رفتار سازههای زیرزمینی پرداخته شده است.
- در فصل سوم، روش انتخاب شده برای این پژوهش معرفی و مورد بحث قرار می گیرد. دلایـل
 انتخاب این روش بیان شده و ابزار مورد استفاده برای پژوهش کـه نـرمافـزار Flac3D اسـت
 معرفی می شود.
- فصل چهارم این پایاننامه به تجزیه و تحلیل نتایج حاصل از تحقیق و همچنین بررسی روند
 تغییرات گشتاور خمشی و نیروهای محوری پرداخته می شود.

¹ Analytical methods

 در فصل پنجم نتایج نهایی تحقیق و همچنین پیشنهادهایی برای تحقیقهای آینده ارایه می-شود.

فصل ۲: مروری بر مطالعات پیشین

۲–۱– مقدمه

داشتن درک روشنی از رفتار یک سازه زیرزمینی در مقابل بارهای لرزهای ناشی از پدیدههای مختلف، همواره یکی از مهمترین چالشهای مهندسی ژئوتکنیک بوده است. با وجود این که سازههای زیرزمینی نسبت به سازههای سطحی در مقابل بارهای دینامیکی ناشی از زمین لرزه از مقاومت و ایمنی بالاتری برخوردار هستند، اما خسارتهایی که برخی زمین لرزهها به سازههای زیرمینی وارد آوردهاند، موجب شده است تا پژوهشگران بارهای لرزهای را نیز در طراحی سازههای زیرزمینی در نظر بگیرند.

بهطور کلی تاثیر زمینلرزه بر سازههای زیرزمینی را میتوان در دو دسته کلی لرزش زمین و گسیختگی زمین دستهبندی کرد(Bazaz & Besharat, 2008). لرزش زمین در اثر انتشار موج لرزهای در پوسته زمین ایجاد میشود. این لرزشها ممکن است حتی ناحیهای به مساحت صدها مایل مربع از ناحیه شکست گسل را شامل شود.

در این فصل به بررسی چند مورد از مطالعات آماری انجام شده در این زمینه پرداخته می شود. همچنین مطالعاات انجام شده که در آنها از روشهای فرم بسته و روشهای عددی استفاده شده است، بررسی می شوند.

۲-۲- مطالعات اوون و شول

اوون و شول تعداد ۱۲۷ مطالعه موردی شامل گزارش خسارات در تونلها و آبگذرهای احداث شده به روش کند و پوش در خاک و نیز معادن زیرزمینی و شفتها انجام دادند. بر اساس مطالعات آنها خسارات وارد شده به سازههای احداثی به روش کند و پوش قابل ملاحظه است. این سازهها در زمین-های با پوشش خاک کم و شرایط زمینی سست احداث شدهاند.

آنها معتقد بودند که رفتار یک سازه زیرزمینی در طول رویداد لرزهای تحت انواع مختلف امواج لرزهای که در شکل (۲–۱) مشاهده میشود، را میتوان با یک تیر الاستیک مرتبط با تغییر شکل اعمالی از زمین درون گیر آن تقریب زد. چهار نوع از تغییر شکل برای پاسخ سازههای زیرزمینی به بار-های لرزهای در شکل (۲–۲) بیان گردیده است (Owen & Scholl, 1981).

√ محوری

✓ خمش طولی
 ✓ کج شدگی
 ✓ بیضی شدن سطح مقطع یا تغییرشکل دندانهای







شکل (۲-۲) تغییر شکل سازههای زیرزمینی در اثر بارهای لرزهای (Owen & Scholl, 1981)

نتایج حاصل از پژوهشهای آنها را میتوان به این صورت بیان کرد که خسارات وارد شده به سازه-های احداثی به روش کند و پوش بیشتر به علت فشار جانبی خاکریزی در محیط پیرامون بوده است. مدت زمان وقوع لرزشهای شدید فاکتور مهمی در تعیین شدت خسارت وارده به سازه است. بدین ترتیب که خرابیهایی که منشا ابتدای وقوع آنها حرکت زمین بوده است مانند پدیده گسلش و ریزش شیروانیها در اثر وقوع پدیده واژگونی تنش چند برابر شده است (1981, 1981).

۲-۳- مطالعات شارما و جوود

شارما و جوود مطالعات اوون و شول را گسترش دادند و ۱۹۲ گزارش بین المللی را از وقوع خسارت در اثر زلزله مورد بررسی قرار دادند. آنها آسیبپذیری سازههای زیرزمینی را بر اساس ۶ فاکتور مهم و تاثیر گذار معرفی کردند.

- خامت روباره
 نوع سنگ خاک
 بیشترین شتاب زمین
 بزرگای زلزله
 فاصله کانونی زلزله
 - ✓ نوع پوشش تونل

همان طور که در جدول (۲-۱) مشاهده می شود، با افزایش روباره خسارات وارده به سازه کاهش می یابد. نوع مصالح پیرامونی تاثیر مهمی در خسارات وارده به سازه دارد. چنانچه خسارات وارده به تونل در محیط سنگی کمتر از محیط خاک است.

بب دیدہ	وسعت خرابي				1	
درصدی از مجموع	درصدی از گروه	ھيچ	زياد	متوسط	کم	صحامت روباره –
۳۵	۵۸	۲۴	١٠	٩	۱۴	• - \Delta •
۵	۲۹	١٢	٢	١	٢	۵۰ – ۱۰۰
۴	۴۰	۶	١	•	٣	11
٧	٣٢	١٣	١	٢	٣	۲۰۰ –۳۰۰
٨	84	۴	•	٣	۴	۳۰۰ –۵۰۰
١١	٨٣	٢	•	١	٩	۵۰۰ – ۱۰۰۰
١	۲۰	۴	•	١	•	110
۲۹	-	٣٣	γ	۶	۱۴	نامشخص
۱۰۰	_	٩٨	۲۲	۲۳	۴۹	مجموع

جدول (۲-۱) اطلاعات مربوط به ضخامت روباره و خسارت وارد بر تونل (Sharma & Judd, 1991)

¹ Sharma and Judd

با توجه به جدول (۲-۲) رابطه ماکزیمم شتاب زمین^۱ با خسارات حادثه به این صورت است که، برای شتاب کمتر از g ۰/۱۵ ، فقط ۲۰ مورد از ۸۰ مورد گزارش وقوع خسارت داشتهاند. از بین ۹۴ مورد بررسی شده برای شتاب بیشتر از g ۰/۱۵ ، ۶۵ مورد گزارش خسارت ارائه شده است.

ىيب ديدە	وسعت خرابي				شتاب حداكثر	
درصدی از مجموع	درصدی از گروه	ھيچ	زياد	متوسط	کم	(%)
۷	١٧	۲۹	•	٢	۵	• - \D
١۴	٢٩	۳۱	٢	۵	۶	۵ – ۱۵
۲۸	۶.	١٢	11	١	14	10-20
١١	۶۲	۵	٢	۴	۴	۲۵ – ۳۵
۶	۵۵	۵	٢	٢	٢	۳۵ – ۴۵
٢٣	۱۰۰	•	١	٨	۱۳	۵۵–۵۴
١	۵۰	١	•	•	١	۵۵ -۶۵
۱۰۰	-	٩٨	77	۲۳	49	مجموع

جدول (۲-۲) اطلاعات مربوط به ماکزیمم شتاب زمین و خسارت وارد بر تونل (Sharma & Judd, 1991)

بیش از نیمی از گزارشهای وقوع خسارت مربوط به زلزله با بزرگای بیش از ۲ بوده است. با توجه به اطلاعات موجود در جدول (۲–۳) با کاهش فاصله کانونی زلزله، خسارت افزایش یافته و اگر فاصله مذکور بین ۵۰km– ۲۵ باشد تونل در برابر وقوع زلزله بسیار آسیب پذیر است.

از بین ۳۳ مورد تونل با پوشش بتنی، ۲۴ مورد دارای بتن غیر مسلح و ۹ مورد دارای بتن مسلح بودند. در این بین، ۷ مورد بدون خسارت، ۱۶ مورد دارای خسارت جزئی، ۳۰ مورد خسارت متوسط و ۱۱ مورد به طور کلی خسارت دیده بودند (جدول (۲-۴))). نتایج بررسی نشان دهنده آسیب زیاد زلزله به تونلهای دارای پوشش بود که به علت تعیین دقیق نواحی ترک خوردگی و تشخیص آسان میزان آسیب های وارد شده است (Sharma & Judd, 1991).

¹ Peak Ground Acceleration

موارد آسیب دیده				ت خرابی		
درصدی از مجموع	درصدی از گروه	ھيچ	زياد	متوسط	کم	فاصله از مر در (۱۱۱۸) –
۵۳	Y١	۲۰	۷	١٣	٣٠	۰ -۲۵
۱۸	۴۲	۲۵	٨	٧	۲	۲۵ -۵۰
14	٣٣	79	۲	١	١٠	۵. – ۱
۴	۳۱	٩	١	١	۲	۱۰۰ –۱۵۰
١	14	۶	•	•	١	۲۰۰ – ۱۵۰
•	•	٣	•	•	•	۲۰۰ -۳۰۰
١.	-	٩	۴	١	۴	نامشخص
۱۰۰	-	٩٨	۲۲	۲۳	۴٩	مجموع

جدول (۲-۳) اطلاعات مربوط به فاصله از مركز زلزله و خسارت وارد بر تونل (Sharma & Judd, 1991)

جدول (۲-۴) اطلاعات مربوط به سیستم نگهداری و خسارت وارد بر تونل (Sharma & Judd, 1991)

موارد آسیب دیده		وسعت خرابى				. I
درصدی از مجموع	درصدی از گروه	ھيچ	زياد	متوسط	کم	سیستم کنهداری –
۴۲	۳۸	<i>۶۶</i>	γ	١٢	۲۱	بدون پوشش
٣	۱۰۰	•	١	١	١	چوب بست
١۴	٧۶	۴	٢	٣	٨	مصالح بنایی
١٩	۲۹	۶	٨	٢	٨	بتن
٩	٨٩	١	٣	١	۴	بتن مسلح
١٣	-	۲۱	١	۴	٧	نامشخص
١	_	٩٨	۲۲	۲۳	49	مجموع

۲-۴- مطالعات دودینگ و روزن

داودینگ و روزن، ۷۱ مورد پاسخ تونل به زلزله را گزارش کردهاند. خلاصه آمار آنها به قرار زیر است(Dowding and Rozen, 2005):

- تونلهای مورد بررسی شامل تونلهای حمل و نقل ریلی و آب بر با قطرهای ۱۰ تا ۲۰ فـوت بودهاند.
 - اکثر تونلها در سنگهای با چگالیهای متفاوت بنا شده بود.

¹ Dowding and Rozen

- روش اجرایی تونلها و نصب پوشش گستردگی زیادی داشت. پوشش تونلها شامل نواحی
 بدون پوشش، پوشش چوب، آجرهای بنایی و بتن بوده است.
 - تونلها در مقایسه با سازههای رو زمینی در برابر بارگذاری لرزهای به مراتب ایمنتر هستند.
 - تونلهای عمیق حفر شده در سنگ، ایمن تر از تونلها در نواحی کمعمق میباشند.
 - در نواحی با شتاب لرزهای کمتر از ۱۹g/۰۰ هیچ خسارتی مشاهده نمی شود.
- در بازه تغییرات شتاب g (۰/۴ ۰/۲۵) عمده خسارات شامل ترکخوردگی آجریابتن پوشش تونل و ریزش سنگهای شل میباشد.
 - برای شتابهای کمتر از ۵g ۰۰/۵۶ در اثر لرزش زمین هیچ خرابی ملاحظه نمی شود.
- در نواحی که تونل از گسل عبور میکند یا در نواحی دارای تغییر مکان زیاد، خسارات مشاهده شده شدید ولی محلی است و شامل خرابی کلی مقطع میباشد.

۲-۵- مطالعات ونگ

با بررسی عملکرد سازههای زیرزمینی در زلزله به بزرگای ۷/۸ در Tang-Shan و در سال ۱۹۷۶، نتایج زیر گزارش شده است(Wang , 1993).

- تونلی شیب دار که با گذر از محیط پیرامونی خاک به ضخامت ۱۳ فوت وارد محیط سنگ
 آهکی می شد تر ک هایی به پهنای ۲ سانتی متر در دیواره جانبی داشت.
- خسارت وارده به سازههای زیرزمینی تا عمق ۵۰۰ متر، رابطهای لگاریتمی با عمق زمین
 دارند.

۲-۶- روشهای تحلیلی

پینزن و حشاش و همکاران، نشان دادند که بهجز در حالتی که تونل توسط یک گسل قطعشده باشد، مؤلفهای که بیش ترین تأثیر را بر رفتار پوشش نگهداری تونل تحت بارهای لرزهای دارد، تغییر شکل در سطح مقطع تونل است که با انتشار موجبرشی ایجاد می گردد (Hashash et al., 2005). تغییر شکل در سطح مقطع عموماً در دو بعد و به صورت کرنش صفحهای و شبه استاتیک ساده سازی شده و

¹ Hashash

همچنین بدون در نظر گرفتن اندر کنش لرزهای مدلسازی می شود. به سبب این سادهسازی ها، راه-حلهای الاستیک و فرم بستهی متعددی به منظور تعیین نیروهای سازهای ایجادشده تحت بارهای لرزهای در پوشش نگهداری تونلهای با مقطع دایره توسعهیافته است. به عنوان مثال می توان به کارهای انجام شده توسط ونگ'، پینزن و همکاران'، پینزن، بوبت''، پارک و همکاران⁺ و کوریلیانو و همکاران⁴ اشاره کرد.

حشاش و همکاران در سال ۲۰۰۵، اختلاف روشهای کارشده توسط ونگ و پنزین و همکاران را مورد بررسی قرار داده و تحت همان فرضها از مدلسازی عددی برای درک بهتر این اختلافها و دلایل ایجاد آنها تلاش کرده است.

بهطورکلی راهحلهای فرم بسته با محدودیتهای زیر مواجه هستند (Sedarat et al., 2009): پوشش نگهداری تونل و همچنین خاک درون گیر آن همگن و با رفتار الاستیک خطی است.
پوشش نگهداری با مقطع دایره و با ضخامت ثابت است.
تأثیر مراحل حفاری تونل در نظر گرفته نشده است.
مدلهای رفتاری مختلف محیط را نمیتوان در آنها در نظر گرفت.

همان گونه که در شکلهای شکل (۲–۳) و شکل (۲–۴) مشاهده می شود، با در نظر گرفتن تونلی به شعاع R که به اندازه کافی زیر سطح زمین است و تحت بار دینامیکی ناشی از زمین لرزه قرار دارد، تنشهای حاصل از این بار دینامیکی را می تواند از نوع تنش برشی در نظر گرفت. این تنش را می توان معادل تنش فشاری و کششی اصلی در زاویه ⁶۵[°] و در جهت تنش برشی خالص در نظر گرفت (Park et al., 2006).

- 1 Wang
- ² Penzein
- ³ Bobet
- ⁴ Park et al
- ⁵ Corigliano et al



شکل (۲-۲) تونل با مقطع دایرهای(Park et al., 2006)



شکل (۲-۴) بارگذاری لرزهای برشی و بارگذاری استاتیکی معادل(Park et al., 2006)

Park et al.,) تنش برشی را میتوان با استفاده از کرنش برشی میدان آزاد γ_c به صورت زیر تخمین زد (γ_c 2006; Penzien & Wu, 1998).

$$\tau = \frac{E\gamma_c}{2(1+\upsilon)} \tag{1-T}$$

که در این رابطه γ_c را می توان از رابطه ی زیر محاسبه کرد:

$$\gamma_c = \frac{u(-R,t_c) - u(R,t_c)}{2R} \tag{(7-7)}$$

$$\gamma_c = \frac{V_{max}}{V_s} \tag{(T-T)}$$

در روابط بالا (y, t_c) جابهجایی افقی میدان آزاد زمین در عمق y و زمان t_c است که موجب بیشترین جابهجایی برشی برشی خاک در عمق 2R از تونل مورد نظر می شود. V_{max} بیشینه سرعت موج برشی، موج برشی مرعت حرکت موج برشی در خاک، E مدول تغییر کل پذیری خاک و v ضریب پواسون آن است (Park et al. 2009).

۲-۶-۲ روشهای تحلیلی تحت بارهای استاتیکی

اینشتین و شواترز^۱ در سال ۱۹۹۷ راه حلی را بر اساس روش سختی نسبی^۲ برای محاسبه نیروهای سازهای و در دو حالت بدون لغزش^۳ و لغزش کامل^۴ پیشنهاد دادند (Einstein & Schwartz, 1979).

در این حالت در شرایط مرزی بین خاک و سیستم نگهداری هیچ گونه جابهجائی برشی نسبی وجود ندارد. این راهحل بهصورت زیر است:

$$\frac{N}{\sigma_{\nu}R} = \frac{1}{2}(1+K_0)(1-a_0^*) + \frac{1}{2}(1-K_0)(1+2a_2^*)\cos 2\theta$$
 (f-r)

¹ Einstein and Schwartz

² Relative Stiffness

³ No-Slip

⁴ Full-Slip

$$\frac{M}{\sigma_{\nu}R^2} = \frac{1}{4}(1 - K_0)(1 - 2a_2^* + 2b_2^*)\cos 2\theta \tag{(a-r)}$$

که در این روابط heta موقعیت زاویهای (پاد ساعت گرد)، R شعاع تونل، σ_v تنش قائم، K_0 ضریب جانبی تنش، E مدول یانگ توده خاک، v ضریب پواسون توده خاک و a_2^* ، a_0^* و b_2^* ضرایب بدون بعد هستند.

$$a_0^* = \frac{C^* F^*(1-v)}{C^* + F^* + C^* F^*(1-v)}$$
(9-7)

$$a_2^* = \beta b_2^* \tag{(Y-Y)}$$

$$b_2^* = \frac{C^*(1-v)}{2[C^*(1-v)+4v-6\beta-3\beta C^*(1-v)]} \tag{A-7}$$

$$\beta = \frac{(6+F^*)C^*(1-v)+2F^*v}{3F^*+3C^*+2C^*F^*(1-v)} \tag{9-7}$$

که در این روابط
$$C^*$$
 و F^* به ترتیب نسبت فشردگی و انعطاف پذیری هستند:

$$C^* = \frac{ER(1-v_s^2)}{E_s A_s(1-v^2)}$$
(1.-7)

$$F^* = \frac{ER^3(1-v_s^2)}{E_s J_s(1-v^2)}$$
(11-7)

همچنین E_s مدول یانگ سیستم نگهداری، v_s ضریب پواسون سیستم نگهـداری، E_s میـانگین سطح مقطع سیستم نگهداری در واحد طول تونل (برای سیستم نگهداری با ضخامت ثابت $A_s = t$ ، tسطح مقطع سیستم نگهداری در واحد طول تونل (برای سیستم نگهداری با ضخامت ثابت t

¹ Compressibility ratio

² Fexibility ratio
.(Einstein & Schwartz, 1979) است ($J_s = \frac{t^3}{12}$

در این حالت بین خاک و سیستم نگهداری هیچ گونه انتقال تنش برشی وجود ندارد. این راه حل به -صورت زیر است:

که a_0^* و a_0^* ضرایب بدون بعد هستند:

$$a_0^* = \frac{C^* F^*(1-v)}{C^* + F^* + C^* F^*(1-v)}$$
(14-7)

$$a_2^* = \frac{(F^*+6)(1-v)}{2F^*(1-v)+6(5-6v)} \tag{12-1}$$

۲-۶-۳ روشهای تحلیلی تحت بارگذاری لرزهای

ونگ نخستین کسی است که راه حلی فرمبسته برای تعیین نیروهای ایجاد شده در سیستم نگهداری تحت بارهای لرزهای ارائه کرده است. او روابطی را برای تعیین نیروی محوری و گشتاور خمشی^۲ در پوشش تونل به دست آورده است. علاوه بر ونگ، پینزن و همکاران، پینزن، بوبت، پارک و همکاران، کوریلیانو و همکاران و کورتزیس نیز روابطی جهت تعیین این نیروها ارائه کردهاند.

¹ Normal Force

² Bending Moment

۲-۲-۳-۱- روش ونگ

برای شرایط لغزش کامل روابط زیر را برای محاسبه نیروهای نرمال (T_w) و گشتاور خمشی (M_w) ارائه کرده است (Wang, 1993). این روابط سپس توسط حشاش و همکاران در سال ۲۰۰۵ تکمیل و جمعبندی گردید (Hashash et al., 2005).

$$T_{w} = \frac{1}{6} K_{1} \frac{E}{(1+\nu)} R \gamma_{max} cos\left[2(\theta + \frac{\pi}{4})\right]$$
(19-7)

$$M_{w} = \frac{1}{6} K_{1} \frac{E}{(1+v)} R^{2} \gamma_{max} cos\left[2(\theta + \frac{\pi}{4})\right]$$
(1Y-Y)

در این روابط :

$$K_1 = \frac{12(1-v)}{2F+5-6v}$$
(1A-Y)

برای شرایط بدون لغزش نیز روابط زیر ارائه گردیده است (Wang, 1993):

$$T_w = K_2 \frac{E}{2(1+\nu)} R \gamma_{max} cos\left[2(\theta + \frac{\pi}{4})\right]$$
(19-T)

$$M_{w} = \frac{1}{6} K_{1} \frac{E}{(1+v)} R^{2} \gamma_{max} cos\left[2(\theta + \frac{\pi}{4})\right]$$

$$(\Upsilon \cdot -\Upsilon)$$

در این رابطه :

$$K_2 = 1 + \frac{F[(1-2v)-(1-2v)C] - \frac{1}{2}(1-2v)^2 + 2}{F[(3-2v)+(1-2v)C] + C[\frac{5}{2} - 8v + 6v^2] + 6 - 8v}$$
(7)-7)

1 Wang

$$C = \frac{E(1-v_s^2)R}{E_s t(1+v)(1-2v)}$$
(YY-Y)

$$F = \frac{E(1 - v_s^2)R^3}{6E_s J_s(1 + v)}$$
(YY-Y)

واحد	توضيحات	پارامتر
_	ضريب پاسخ سيستم نگهداري لغزش كامل	<i>K</i> ₁
_	ضریب پاسخ سیستم نگهداری بدون لغزش	K ₂
_	نسبت انعطاف پذیری سیستم نگهداری	F
_	نسبت فشردگی سیستم نگهداری	С
N/m^2	مدول یانگ سیستم نگهداری	Es
-	نسبت پواسون سیستم نگهداری	v _s
m	شعاع تونل	R
m	ضخامت سیستم نگهداری	t
m^4/m	گشتاور اینرسی سیستم نگهداری در واحد طول تونل	Js
N/m^2	مدول یانگ توده خاک	E
_	نسبت پواسون توده خاک	υ
_	بیشینه کرنش برشی میدان آزاد	Υmax
rad	زاویه پاد ساعتگرد اندازه گیری شده از دیواره راست تونل	θ

جدول (۲-۵) پارامترها و توضیحات مربوط به روابط ارائه شده توسط ونگ (Wang, 1993)

۲-۲-۳-۲ روش پینزن و همکاران

بر اساس پژوهشهای پینزن و همکاران، تنش برشی را میتوان با استفاده از کرنش برشی میدان آزاد γ_c به صورت زیر تخمین زد (Penzien & Wu, 1998):

$$\tau = \frac{E\gamma_c}{2(1+\nu)} \tag{(YF-Y)}$$

که در این رابطه
$$\gamma_c$$
 را می توان از رابطه ی زیر محاسبه کرد:

$$\gamma_c = \frac{u(-R,t_c) - u(R,t_c)}{2R} \tag{Ya-Y}$$

$$\gamma_c = \frac{V_{max}}{V_s} \tag{17-7}$$

در روابط بالا (y, t_c) جابهجایی افقی میدان آزاد زمین در عمق y و زمان t_c است که موجب بیشترین جابهجایی برشی برشی خاک در عمق 2R از تونل مورد نظر می شود. V_{max} بیشینه سرعت موج برشی، V_s سرعت حرکت موج برشی در خاک، E مدول تغییر کل پذیری خاک و v ضریب پواسون آن است (Penzien & Wu, 1998).

۲-۳-۳- روش پینزن

پینزن بر اساس تحقیقات گذشته در سال ۲۰۰۰، و در جهت تکمیل پژوهشهای انجام شده در نهایت روشی تحلیلی برای بهدست آوردن نیروهای سازهای ایجاد شده در سیستم نگهداری ارائه کرده است. او نیز این روابط را برای دو حالت لغزش کامل و بدون لغزش توسعه داده است. بر اساس این روش نیروی محوری (T_{max})، نیروی برشی (W_{max}) و گشتاور خمشی (M_{max}) به صورت زیر قابل محاسبه است (است (Penzien, 2000):

$$T_{max} = \frac{24E_l I \Delta d_{lining}^{no-slip}}{d^3 (1-v_l^2)} \cos^2\left(\theta + \frac{\pi}{4}\right), (\theta = 45^\circ)$$
(YY-Y)

$$M_{max} = \frac{6E_l I \Delta d_{lining}^{no-slip}}{d^2 (1-v_l^2)} \cos^2\left(\theta + \frac{\pi}{4}\right), (\theta = 45^\circ)$$
(YA-Y)

$$V_{max} = \frac{24E_l I \Delta d_{lining}^{no-slip}}{d^3 (1-v_l^2)} sin2\left(\theta + \frac{\pi}{4}\right), (\theta = 45^\circ)$$
(19-1)

$$T_{max} = \frac{12E_l I \Delta d_{lining}^{full-slip}}{d^3 (1-v_l^2)} \cos^2\left(\theta + \frac{\pi}{4}\right), (\theta = 45^\circ)$$
(7.-7)

$$M_{max} = \frac{6E_l I \Delta d_{lining}^{full-slip}}{d^2 (1-\nu_l^2)} \cos^2\left(\theta + \frac{\pi}{4}\right), (\theta = 45^\circ)$$
(^(Y)-Y)

$$V_{max} = \frac{24E_l I\Delta d_{lining}^{full-slip}}{d^3(1-v_l^2)} sin^2\left(\theta + \frac{\pi}{4}\right), (\theta = 45^\circ)$$
(^(YY-Y))

برای بهدست آوردن هر کدام از دو دسته روابط بالا نیاز است تا
$$\Delta d_{lining}^{full-slip}$$
 و $\Delta d_{lining}^{no-slip}$ از پیش
محاسبه شوند (Penzien, 2000):

$$\alpha^{no-slip} = = \frac{24E_l I(3-4\nu_{soil})}{d^3 G_{soil}(1-\nu_l^2)} \tag{(TT-T)}$$

$$R^{no-slip} = \frac{4(1-\nu_{soil})}{\alpha^{no-slip}+1} \tag{(TF-T)}$$

$$\Delta d_{lining}^{no-slip} = \pm R^{no-slip} \cdot \frac{\gamma_{max}}{2} \tag{(3.17)}$$

$$\alpha^{full-slip} = = \frac{24E_l(5-6\nu_{soil})}{d^3G_{soil}(1-\nu_l^2)} \tag{(79-7)}$$

$$R^{full-slip} = \frac{4(1-\nu_{soil})}{\alpha^{full-slip}+1} \tag{(Y-Y)}$$

$$\Delta d_{lining}^{full-slip} = \pm R^{full-slip} \cdot \frac{\gamma_{max}}{2} \tag{(7.4-7)}$$

همچنین در روابط بالا داریم :

$$G_{soil} = \rho_{soil} C_s^2 \tag{(19-7)}$$

$$E_{soil} = 2G_{soil}(1 + v_{soil}) \tag{(f.-r)}$$

$$\gamma_{max} = \frac{V_s}{C_s} \tag{(f)-T}$$

توضیحات مربوط به هر کدام از پارامترهای روابط ارائـه شـده توسـط پینـزن در جـدول (۲-۶) آورده شده است.

واحد	توضيحات	پارامتر
N/m^2	مدول یانگ سیستم نگهداری	E _l
m^4/m	گشتاور اینرسی سطح مقطع تونل در واحد طول آن	Ι
m	قطر تونل	d
-	نسبت پواسون توده خاک	v _{soil}
N/m^2	مدول برشی توده خاک	G _{soil}
-	نسبت پواسون پوشش نگهداری تونل	υ _l
-	بیشینه کرنش برشی میدان آزاد	Υ _{max}
Kg/m ³	دانسیته خاک	ρ
m/s	بیشینه سرعت موج برشی زمینلرزه	V _s
m/s	سرعت حرکت موج برشی در خاک	C _s
rad	زاویه پاد ساعتگرد اندازه گیری شده از دیواره راست تونل	θ

جدول (۲-۶) پارامترها و توضیحات مربوط به روابط ارائه شده توسط پینزن (Penzien, 2000)

۲-۲-۳-٤- روش بوبت (۲۰۰۳)

بوبت نیز روابط ریاضی به منظور محاسبه نیروی محوری و لنگر خمشی در تحلیل لرزهای تونلها با در نظر گرفتن اندر کنش زمین – سازه و در شرایط بدون لغزش ارائه کرده است (Bobet, 2003).

$$T_w = -\frac{4(1-\nu_{soil})}{\Delta'} \left\{ F + \left(\frac{1}{2} - \nu_{soil}\right)C + 2 \right\} R\tau \cos 2(\theta + \frac{\pi}{4}) \tag{(fT-T)}$$

$$M_w = -\frac{4(1-\nu_{soil})}{\Delta'} \left\{ 1 + \left(\frac{1}{2} - \nu_{soil}\right) C \right\} R^2 \tau \cos 2(\theta + \frac{\pi}{4}) \tag{FT-T}$$

که در این روابط ⁄ از رابطه زیر حاصل میشود.

$$\Delta' = F[(3 - 2\nu_{soil}) + (1 - 2\nu_{soil})C] + C\left[\frac{5}{2} - 8\nu_{soil} + 6\nu_{soil}^2\right] + 6 - 8\nu_{soil}$$
(ff-7)

$$T_w = -\frac{4(1-\nu_{soil})}{\Delta'} \left\{ F + \left(\frac{1}{2} - \nu_{soil}\right)C + 2 \right\} G_S \gamma_S R \cos 2(\theta + \frac{\pi}{4}) \tag{fart}$$

$$M_w = -\frac{4(1-\nu_{soil})}{\Delta'} \left\{ 1 + \left(\frac{1}{2} - \nu_{soil}\right)C + 2 \right\} G_s \gamma_s R^2 \cos 2(\theta + \frac{\pi}{4}) \tag{(FF-T)}$$

✓ راه حل لغزش كامل

$$T_{w} = -\frac{4(1-\nu_{soil})}{(2F+5-6\nu_{soil})} \left\{ F + \left(\frac{1}{2} - \nu_{soil}\right)C + 2 \right\} G_{s}\gamma_{s}R\cos 2(\theta + \frac{\pi}{4})$$
 (fy-r)

¹ Tantayopin

$$M_{w} = -\frac{4(1-\nu_{soil})}{(2F+5-6\nu_{soil})} \left\{ 1 + \left(\frac{1}{2} - \nu_{soil}\right)C + 2 \right\} G_{s} \gamma_{s} R^{2} \cos 2(\theta + \frac{\pi}{4}) \quad (\% \Lambda - \%)$$

۲-۲-۳-۲ روش کوریلیانو و همکاران

کوریلیانو و همکاران نیز در سال ۲۰۱۱ روابطی را برای محاسبه نیروی محوری و گشتاور خمشی در دو حالت بدون لغزش و لغزش کامل به صورت زیر ارائه کردهاند (& Corigliano, Scandella, Lai,): Paolucci, 2011):

✓ راه حل بدون لغزش

$$N_{\vartheta} = \frac{E_g}{2(1+v_s)} \gamma_{ffmax} R\left(1 - \frac{\delta}{3}\right) \cos\left[2\left(\vartheta + \frac{\pi}{4}\right)\right] \tag{f9-T}$$

$$M_{\vartheta} = \frac{E_g}{2(1+v_s)} \gamma_{ffmax} \frac{R^2}{2} \left(1 + \frac{\delta}{3} + \varepsilon\right) \cos\left[2\left(\vartheta + \frac{\pi}{4}\right)\right] \tag{(\Delta - Y)}$$

$$N_{\vartheta} = \frac{E_g}{2(1+v_s)} \gamma_{ffmax} R(1-2\eta) \cos\left[2\left(\vartheta + \frac{\pi}{4}\right)\right]$$
 (Δ1-Y)

$$M_{\vartheta} = \frac{E_g}{2(1+v_s)} \gamma_{ffmax} R^2 (1-2\eta) \cos\left[2\left(\vartheta + \frac{\pi}{4}\right)\right]$$
 ($\delta \Upsilon - \Upsilon$)

که در این روابط δ ، η و \mathfrak{s} به ترتیب به صورت زیر تعریف می شوند:

$$\eta = \frac{\left[F^*(1-v_s) + 6(\frac{1}{2}-v_s)\right]}{\left[2F^*(1-v_s) + 6(5-6v_s)\right]} \tag{27-7}$$

$$\delta = \frac{a - 2 - [4v_s + a]\varepsilon}{2 + a} \tag{24}$$

$$\varepsilon = \frac{\left\{2a[1+C^*(1+v_s)]-6\frac{C^*}{F^*}[a+4]\right\}}{a[4v_s-4-a]+3\frac{C^*}{F^*}[4v_s+a-6(1-v_s)[2+a]\}+(1-2v_s)a}$$
($\Delta\Delta-\Upsilon$)

$$a = C^* (1 - v_s) \tag{(\Delta P-T)}$$

و در این روابط C^* و F^* به صورت زیر قابل محاسبه هستند:

$$C^* = \frac{E_g R (1 - v_s^2)}{E_s A_s (1 - v_g^2)}$$
(2Y-Y)

$$F^* = \frac{E_g R^3 (1 - v_s^2)}{E_s I_s (1 - v_g^2)}$$
($\Delta \lambda - \gamma$)

واحد	توضيحات	پارامتر
m	شعاع تونل	R
m ²	مساحت سطح سیستم نگهداری	A _s
m^4/m	گشتاور اینرسی سطح مقطع تونل در واحد طول آن	Is
N/m^2	مدول یانگ توده خاک	Eg
N/m^2	مدول یانگ پوشش بتنی	Es
-	نسبت پواسون توده خاک	v_g
-	نسبت پواسون پوشش بتنی	vs
-	نسبت فشردگی	С*
-	نسبت انعطاف پذیری	F *
-	اندازه بیشینه کرنش برشی اندازه گیری شده در شرایط میدان آزاد	Yffmax
rad	زاویه پاد ساعت گرد اندازه گیری شده از دیواره راست تونل	θ

جدول (۲-۷) پارامترها و توضیحات مربوط به روابط ارائه شده توسط کوریلیانو و همکاران (Corigliano et al., 2011)

۲-۳-۳-۷ روش کور تزیس

کورتزیس و همکاران رابطهای را برای بیشینه گشتاور خمشی در حالت بدون لغزش و به جهت بهبود روش ارائه شده توسط ونگ (Wang, 1993) به صورت زیر رائه کردهاند (Kouretzis et al., 2013):

$$M_{k} = \pm (2 - K' - 2K'')\tau_{max}\frac{R^{2}}{2}$$
 (29-7)

که دراین رابطه au_{max} بیشینه تنش برشی لرزهای میدان آزاد است که با استفاده از رابطه زیر بدست میآید (Kouretzis et al., 2013):

$$\tau_{max} = \pm V_{max} \sqrt{\rho_{max} G_{max}} \tag{(F-T)}$$

که در رابطه بالا ho_{max} دانسیته خاک و G_{max} بیشینه مدول برشی خاک و V_{max} بیشینه سرعت موج برشی حین انتشار موج است (Kouretzis et al., 2013).

$$K' = 1 + \frac{(1-2\nu)(1-C)F - 0.5(1-2\nu)C + 2}{[(3-2\nu)+(1-2\nu)C]F + [0.5(5-6\nu)](1-2\nu)C + (6-8\nu)}$$
(51-7)

$$K'' = \frac{[1+(1-2v)C]F - [0.5(1-2v)C] - 2}{[(3-2v)+(1-2v)C]F + [0.5(5-6v)](1-2v)C + (6-8v)}$$
(57-7)

$$C = \frac{E(1-v_s^2)R}{E_s t(1+v)(1-2v)}$$
(57-7)

$$F = \frac{E(1 - v_s^2)R^3}{6E_s J_s(1 + v)}$$
(54-7)

۲-۲-۳-۸- روش پييِر پائولو اورست

استفاده از روشهای عددی جهت تحلیل تحلیل و بررسی پاسخ لرزهای تونل، میتواند روش مفیدی باشد، اما بسیار زمانبر است. در عوض روشهای تحلیلی جهت بدست آوردن نتایج معقول و در زمان مناسب، روشهای مناسبتری هستند (Oreste, 2015). اورست تحلیلهای پارامتری را با استفاده از روش تحلیلی که اساس آن روش اینشتین و شوارتز^۲ است، انجام داد.



شکل (۲-۵) نمودار تنش نرمال بر حسب فاصله از منبع زمین لرزه برای مقادیر مختلف GSI و بیشینه شتاب برای شدت زمینلرزه ثابت ۶/۵ (Oreste, 2015)

نتایج آنها نشان میدهد که با افزایش کیفیت توده سنگ و متعاقبا سختی آن، میزان نیروهای وارد بر پوشش بتنی تونل نیز افزایش مییابد. آنها همچنین این نمودارها را برای شدت زمین لرزه ۷، ۷/۵، ۸ و ۸/۵ نیز بدست آوردهاند که نتایج مشابهی را در بر داشته است.

۲-۷- روشهای عددی

۲–۷–۲– مقدمه

با توجه به پیشرفت روزافزون در عرصه فنآوری و رایانهها در سالهای اخیر، بهمنظور بررسی رفتار تونلها تحت بارهای لرزهای تمایل به استفاده از روشهای عددی و مدلسازی دوبعدی، بهعنوانمثال

¹ Pierpaolo Oreste

² Einstein and Schwartz

پاکباز و یاریوند^۱ (۲۰۰۵)، حشاش و همکاران (۲۰۰۵)، پارک و همکاران (۲۰۰۶)، بلوریبزاز و بشارت (۲۰۰۸)، سدارت و همکاران^۲ (۲۰۰۹)، فهیمیفر و وکیلزاده (۲۰۰۹)، چو و همکاران^۳ (۲۰۰۹)، تورکاتو^۴ (۲۰۱۰)و شهرور و همکاران^۵ (۲۰۱۰) و سهبعدی، بهعنوان مثال کرامر و همکاران^۶ (۲۰۰۷) و اسلیتین^۷ (۲۰۱۳) بیشتر شده است.

۲-۷-۲ تحلیلهای شبه دینامیکی

۲-۲-۲-۱ بلوریبزاز و بشارت

بلوری بزاز و بشارت، مطالعات عددی المان محدودی را در حالت شبه دینامیکی و کرنش صفحهای^{*} و با استفاده از نرمافزار PLAXIS انجام دادهاند. همچنین روش های تحلیلی پنزن و ونگ را نیز به منظور بررسی و مقایسه نتایج حاصل از مدل سازی عددی مورد استفاده قرار دادهاند (Bazaz & Besharat, 2008).

به این منظور، در این تحلیلها پارامترهای $^{\vee}$ نوع خاک از خاک بسیار نرم تا ماسه بسیار سخت

استفاده شده است. نتایج حاصل از این مطالعات برای یکی از انواع خاکهای مورد تحلیل در شکل (۲-۶) آمده است. با توجه به مقایسه نتایج حاصل از روشهای فرم بسته و عددی، تفاوت چشمگیری برای نیروهای محوری محاسبه شده توسط روش ونگ و روش عددی ، دیده نمی شود. همچنین مشاهده شده است که تغییرات گشتاور خمشی و نیروهای محوری به ضریب انعطاف پذیری وابسته است(Bazaz & Besharat, 2008).

⁴ Torcato

¹ Pakbaz and Yareevand

² Sedarat et al

³ Chow et al

⁵ Shahrour

⁶ Kramer et al

⁷ Sliteen

⁸ Plain Strain



شکل (۲-۶) مقایسه روش عددی و تحلیلی برای اندرکنش تونل و خاک (Bazaz & Besharat, 2008)

-Y - Y - Y - Y - Y - Yسدارت و همکاران

سدارت و همکاران ، تحلیل عددی شبه استاتیکی را جهت تحقیق تاثیر سطح تماس تونل دایرهای شکل با سیستم نگهداری یک پارچه، انجام دادند. نتایج آنها تاکیدی بر تاثیر خصوصیات سطح تماس بر نیروهای سازهای ایجاد شده در سیستم نگهداری است. نتایج نشان می دهد که در حالت بدون لغزش شرایط بدتری از نیروهای محوری را در سیستم نگهداری ایجاد می کند(شکل (۲-۷)). نتایج آنها همچنان نشان می دهند که ضریب اصطکاک^۱، کرنش برشی خاک^۲ و ضخامت پوشش بتنی بر پاسخ لرزهای تونل اثرات قابل ملاحظهای دارد (2009 , Sedarat et al., 2009) (شکل های شکل (۲–۷) شکل (۲–۸) و شکل (۲–۹)).



¹ Friction coefficien

² Soil shear strain



(a) : شکل (۸–۸) نیروی محوری و گشتاور خمشی در سیستم نگهداری با کلی با کرنش برشی 0.5% خاک (a) شکل (f = 1) نیروی محوری و گشتاور خمشی در سیستم نگهداری f = 1 (b) ضریب اصطکاک f = 1 و (b) f = 1؛ نسبت انعطاف پذیری F = 143، ضخامت سیستم نگهداری Gedarat et al., 2009) ضریب فشار جانبی زمین f = 1



f =شکل (۲–۹) افزایش نیروی محوری در مقابل کرنش برشی در خاک تحت ضرایب اصطکاک مختلف f = f شکل (۲–۹) افزایش نیروی محوری در مقابل کرنش برشی در خاک تحت ضرایب اصطکاک مختلف f = 143 ، ضخامت سیستم نگهداری t = 0.36 m نهبار جانبی زمین (Sedarat et al., 2009) $K_0 = 1$

۲-۷-۲ تورکاتو و همکاران

تورکاتو و همکاران (۲۰۱۰)، به منظور بررسی تأثیر لایهیندی محیط درون گیر تونل مدلسازی عددی تحت بارهای لرزهای انجام دادهاند که در آن ابعاد تونل و ضخامت پوشش نگهداری را نیز لحاظ کرده-اند. لازم به ذکر است که در تمامی مطالعات ذکر شده در بالا پوشش نگهداری به صورت پیوسته در نظر گرفته شده است (Torcato, 2010).

۲-۷-۲ تحلیلهای دینامیکی

۲-۷-۳-۱ پاکباز و یاریوند

پاکباز و یاریوند (۲۰۰۵)، تحلیل عددی دو بعدی را با استفاده از نرمافزار CA2، به منظور تخمین تاثیر بار زلزله بر روی تونل با سطح مقطع دایره در محیط دارای رفتار الاستوپلاستیک انجام دادند. آنها تونل را بصورت یک تیر الاستیک مدلسازی کردند. در این تحلیلها از رکورد زلزله ناغان فارس استفاده شده بود که شتاب بیشینه این زلزله 0.7*g* و با شدت ۲ ریشتر است (& Pakbaz 2005). (Vareevand, 2005).

دو دسته تحلیل پارامتری به منظور نشان دادن تغییر تنش بیشینه با شتاب بیشینه زمین و ضریب Pakbaz & انجام شده است. برخی از نتایج حاصل از مطالعه آنها عبارت است از (Pakbaz & 2005):

- ✓ تاثیر زمین لرزه بر اندرکنش زمین-سیستم نگهداری به پارامترهای متعددی از جمله شدت،
 شتاب بیشینه ، مدت زمان زمین لرزه و سختی نسبی بین تونل و زمین است.
- ✓ افزایش اندازه پارامترهای سازهای سیستم نگهداری در حالت استاتیکی لزوما روش مناسبی برای مقابله با زمین لرزه نمیباشد. این موضوع بهدلیل افزایش سختی سیستم نگهداری با افزایش اندازه سیستم نگهداری است.
- ✓ با افزایش شتاب بیشینه مقادیر نیروی محوری، نیروی برشی و گشتاور خمشی برای روش
 عددی (CA2) افزایش مییابد.



شکل (۲-۱۰) مقایسه T_{max} برای روش عددی (CA2) در حالت بدون لغزش و روش تحلیلی در حالت لغزش

كامل بر حسب انعطاف پذيرى (Pakbaz & Yareevand, 2005)



(Pakbaz & Yareevand, 2005) (CA2) شکل (۲–۱۱) تاثیر شتاب بیشینه بر M_{max} و M_{max} برای روش عددی (۲–۱۱) تاثیر شتاب بیشینه بر



شکل (۲–۱۲) تاثیر شتاب بیشینه بر T_{max} برای روش عددی (CA2) (CA2) تاثیر شتاب بیشینه بر



شکل (۲–۱۳) مقایسه *M_{max}* برای روش عددی (CA2) در حالت بدون لغزش و روش تحلیلی در حالت لغزش کامل بر حسب انعطافپذیری (Pakbaz & Yareevand, 2005)

۲-۷-۳-۲ کونتو و همکاران

کونتو و همکاران (۲۰۰۸)، مطالعه موردی تونل دوقلوی بولو^۱ که در اثر زمین لرزه دوزجه^۲ ترکیه آسیب شدیدی دیده بود را ارائه کردند. تحلیل عددی المان محدود در حالت استاتیک و دینامیک در حالت کرنش صفحهای به منظور بررسی پاسخ لرزهای تونل و همچنین مقایسه نتایج حاصل شده با حالت تونل قبل از بار دینامیکی انجام گردید. همچنین نتایج حاصل از تحلیل دینامیکی و نتایج حاصل از تحلیل شبه دینامیکی الاستوپلاستیک نیز مقایسه شدهاند (Kontoe, Zdravkovic, Potts,). Menkiti, 2008

برخی از نتایج حاصل از این تحقیق عبارتند از : ✓ نشان داده شده است که تعامل دو تونل و هر بازتاب موجی در دیواره بین آنهاتاثیر جزئی بر عملکرد لرزهای آنها دارد.

- ✓ نتایج نشان میدهد که مقادیر بدست آمده از روش پینزن برای نیروی محوری و برشی و در حالت بدون لغزش، بسیار کمتر از مقادیر مورد انتظار و بدست آمده از روش عددی است
 (Kontoe et al., 2008). بنابراین استفاده از این روش در حالت بدون لغزش پیشنهاد نمی- شود (Hashash et al., 2005; Kontoe et al., 2008).
- ✓ مقایسه بین مقادیر بدست آمده برای نیروی محوری و گشتاور خمشی از تحلیل شبهاستاتیک
 و تحلیل دینامیکی اختلاف بسیار زیادی را نشان میدهد. این در حالی است که برای نیروی
 برشی در هر دو حالت توافق منطقی وجود دارد.

¹ Bolu

² Duzce



شکل (۲–۱۴) توزیع (a) نیروی محوری، (b) گشتاور خمشی بیشینه و (c) تنش برشی در اطراف سیستم نگهداری تونل در زمان t = 10s (Kontoe et al., 2008)



شکل (۲–۱۵) توزیع (a) نیروی محوری، (b) گشتاور خمشی بیشینه و (c) تنش برشی در اطراف سیستم نگهداری تونل در زمان t = 10s (Kontoe et al., 2008) نگهداری تونل در زمان

۲-۷-۳-۳ فهیمیفر و وکیلزاده

فهیمی فر و و کیل زاده (۲۰۰۹)، دو روش تحلیلی ارائه شده توسط ونگ و پینزن را مورد مطالعه قرار دادهاند. آنها همچنین با استفاده از نرمافزار المان محدود ABAQUS، مطالعه عددی را نیز انجام داده و نتایج حاصل از روشهای تحلیلی و عددی را با یکدیگر مقایسه نمودهاند (; Penzien & Wu, 1998) (Wang, 1993). نتایج حاصل از این مطالعات در شکل (۲–۱۶) و شکل (۲–۱۷) آمده است. این نتایج نشان میدهد که مقادیر حاصل از روشهای تحلیلی تفاوت چشمگیری با نتایج مدلسازی عددی ندارد (Fahimifar & Vakilzadeh, 2009).

برخی از نتایج حاصل از مطالعات فهیمیفر و وکیلزاده عبارتند از (Fahimifar & Vakilzadeh,) 2009):

- ✓ با افزایش مقادیر ضریب انعطاف پذیری، نیروی محوری برای حالت بدون لغزش روش فرم بسته ونگ و برای حالت بدون لغزش روش عددی (آباکوس^۱) افزایش یافته و برای حالت لغزش کامل روش ونگ و بدون لغزش پینزن کاهش یافته است.
- ✓ با افزایش مقادیر ضریب انعطاف پذیری، مقادیر گشتاور خمشی برای حالت لغزش کامل کاهش
 یافته است.



Fahimifar & شکل (۲–۱۶) مقایسه T_{max} برای روش عددی و تحلیلی بر حسب ضریب انعطاف پذیری (T_{max} (Vakilzadeh, 2009)



Fahimifar & شکل (۲–۱۷) مقایسه M_{max} برای روش عددی و تحلیلی بر حسب ضریب انعطاف پذیری (M_{max} Max) (Vakilzadeh, 2009)

۲-۷-۳ شهرور

شهرور و همکاران در سال ۲۰۱۰ تحلیل عددی المان محدود الاستوپلاستیکی به منظور بررسی پاسخ لرزهای تونلهای احداث شده در خاکهای نرم انجام دادهاند. آنها رفتار ماده خاک با استفاده از رابطه بنیادی الاستوپلاستیک چرخهای که هردو سخت شوندگی ایزوتروپیک و سینماتیک را در برمی گیرد، مدلسازی کردهاند. نتایج حاصل از این مطالعات نشان میدهد که تغییر شکلهای پلاستیک حاصل از بار دینامیکی موجب کاهش چشمگیر گشتاور خمشی در تونل میشود (, Sadek, & Mroueh, 2010)



شکل (۲-۱۸) گشتاور خمشی حاصل از تغییر شکلهای پلاستیک و الاستیک (Shahrour et al., 2010)

۲–۷–۳–0– اسلیتین^۲ و همکاران (۲۰۱۱)

اسلیتین و همکاران (۲۰۱۱) به بررسی عددی پاسخ لرزهای تونل با استفاده از مدل سه بعدی و غیر خطی پرداختهاند. این مطالعات با استفاده از نرمافزار سه بعدی تفاضل محدود FLAC3D انجام شده

¹ Shahrour

² Sliteen

است. آنها در این مطالعات به بررسی نیروهای داخلی ایجاد شده در تونل (نیروهای محوری، گشتاور خمشی و نیروهای برشی) پرداختهاند. نتایج حاصل از این مطالعات به نتایج حاصل از مطالعات عددی انجام شده توسط آنها نزدیک است (SLITEEN, MROUEH, & SADEK, 2011). نتایج بدست آمده نشان میدهد که تحلیل الاستیک برای تعیین پاسخ لرزهای پوشش بتنی کافی نیست. تأثیر مراحل حفاری و نصب پوشش بتنی در تونل نیز باید در مدل لحاظ شود تا منجر به تخمین واقع گرایانه از نیروی ناشی از بار لرزهای در پوشش تونل شود (SLITEEN et al., 2011). نتایج بهدست آمده از این مطالعه برای نیروهای محوری، گشتاور خمشی و نیروهای برشی در شکل (۲-۱۹) شکل (۲–۱۹) آمده است.



شکل (۲–۱۹) توزیع نیروهای حاصل از بارگذاری لرزهای در سیستم نگهداری تونل (SLITEEN et al., 2011)

۲-۲-۳-۲ انگوک اندو٬، دنیل دیاس٬ و همکاران(۲۰۱۵)

مطالعات دیگری توسط انگوک اندو و همکاران نیز بر روی تاثیر تعداد قطعات پوشش بتنی با استفاده از روش تفاضل محدود و در محیط نرمافزار FLAC3D انجام گرفته است. نتایج حاصل از این مطالعات نشان میدهد که پوشش بتنی قطعهای تحت بار لرزهای عملکرد بسیار بهتری نسبت به پوشش بتنی پیوسته دارد(Do, Dias, Oreste, & Djeran-Maigre, 2015). این نتایج همچنان نشان میدهد که تاثیر توزیع درزهای قطعات بتنی، مدول یانگ خاک دربرگیرنده تونل، فاکتور فشار جانبی زمین و بیشینه کرنش برشی نباید چشمپوشی کرد (Do et al., 2015). برخی از نتایج حاصل از این مطالعات در شکلهای شکل (۲-۲۰) شکل (۲–۲۱) شکل (۲–۲۲) و شکل (۲–۳۲) آمده است.

¹ Ngoc-Anh Do

² Daniel Dias



شکل (۲-۲۰) مقایسه روش Wang و روش عددی (الف: نیروهای عمودی ب:گشتاور خمشی) برای حالت بدون لغزش و لغزش کامل (Do et al., 2015)

نتایج نشان میدهد که مقادیر گشتاور خمشی برای دو روش تحلیلی و عددی به یک دیگر نزدیکی قابل قبولی دارند اما برای نیروهای نرمال مقادیر مربوط به روش عددی و در حالت بدون لغزش مقدار قابل توجهی با حالتهای دیگر اختلاف دارد.



شکل (۲–۲۱) مقادیر گشتاور خمشی بیشینه و کمینه بر حسب تعداد درزهای عرضی پوشش بتنی برای فاکتور فشار جانبی ۱/۰، ۰/۵ و ۲/۰ (Do et al., 2015)



شکل (۲-۲۲) مقادیر نیروهای بیشینه و کمینه بر حسب تعداد درزهای عرضی پوشش بتنی برای فاکتور فشار جانبی ۰/۵ (Do et al., 2015) را ۱/۰ (۱/۵)



شکل (۲-۲۳) نمودار گشتاور خمشی بیشینه و نیروهای عمدی بیشینه بر حسب مدول یانگ خاک در برگیرنده تونل (Do et al., 2015)

نتایج به روشنی نشان میدهد که با افزایش تعداد درزهای عرضی پوشش بتنی و در واقع با افزایش تعداد قطعات بتنی در پوشش نگهداری مقادیر گشتاور خمشی و نیروهای عمودی بیشینه کاهش و گشتاور خمشی و نیروهای عمودی کمینه افزایش مییابد. همچنین با افزایش فاکتور فشار جانبی بهطور کلی مقادیر پارامترهای مطالعه شده کاهش مییابندو همچنین با افزایش مدول یانگ خاک دربرگیرنده تونل، نیروهای عمودی و گشتاور خمشی بیشینه افزایش مییابد(2015).

۲–۸– جمع بندی

همانطور که گفته شد، به منظور بررسی پاسخ لرزهای پوشش نگهداری تونلها تحت بارهای لرزهای میتوان از روشهای تحلیلی، عددی و آماری استفاده کرد. روشهای تحلیلی و فرم بسته برای استفاده در این راستا، روشهای مناسبی هستند ولی همواره با محدودیتهایی همراه بودهاند. روشهای تحلیلی مورد استفاده در این پژوهش به منظور اعتبار سنجی نتایج عددی، روش ونگ، روش ببوبت و روش پیزن هستند. در این روشها پارامترهایی چون مدول الاستیسته خاک وروش نگهداری، نسبت پواسون خاک و سیستم نگهداری و پارامترهای موج برشی موثر هستند.

فصل 3: تاثیر پارامترهای خاک بر پاسخ لرزه ای

قطعات پیشساخته بتنی پوششهای تونل

۲–۱– مقدمه

به منظور بررسی موضوع پژوهش، پاسخ دینامیکی قطعات بتنی براساس تغییرات نیروی محوری، نیروی برشی و گشتاور خمشی با مطالعه تاثیر پارامترهایی چون مدول تغییر شکل پذیری، ضریب چسبندگی، زاویه اصطکاک داخلی و ضخامت پوشش نگهداری و تعداد قطعات بتنی مورد مطالعه قرار گرفته است. در نهایت مقایسهای بین نتایج حاصل از مدلسازی عددی با روشهای تحلیلی ارائه شده که برای پوششهای بصورت حلقه کامل و بدون اتصال توسعه داده شدهاند صورت گرفته است، که در فصل آینده به آن پرداخته شده است.

در پژوهشی که انجام شده، تاثیر پارامترهای محیط درون گیر تونل بر عملکرد پاسخ قطعات بتنی پوشش تونلها مورد بررسی قرار گرفته است. به این منظور تحلیلهای عددی در محیطهای مختلف خاک، به روش تفاضل محدود و با استفاده از نرمافزار FLAC3D انجام شد.

در فصل پیش رو ابتدا مروری بر انواع خاکهای مختلف مورد استفاده در تحلیلهای عددی و همچنین پارامترهای سیستم نگهداری مورد استفاده، انجام شده است. سپس به طرح مدلهای عددی و همچنین مراحل مدلسازی و اجرا پرداخته شده است. همچنین پیش از شروع اجرای مدلهای عددی نیاز است تا پارامترهای موج لرزهای مورد استفاده، بررسی شده و تصحیحات مورد نیاز انجام گیرد.

۳-۲- پارامترهای خاک

با توجه به موضوع پژوهش، نیاز است تا انواع مختلفی از خاکها مورد بررسی قرار گرفته و در مدلسازیهای عددی مورد استفاده قرار گیرند. بنابراین از انواع خاکهای دانهای و چسبنده استفاده شده است.

برای نمایش انواع خاکهای مورد استفاده در این تحقیق از روش طبقه بندی متحد^۳ استفاده شــده اســت. شکل اولیه این سیستم در سال ۱۹۴۲ توسط کاساگرانده^۴ برای ساخت فرودگاه های

¹ Granular Soils

² Cohesive

³ Unified Soil Classification System

⁴ Casagrande

نظامی توســـط گروه مهندسان ارتش در اثنای جنگ جهانی دوم ارائه شد. این طبقهبندی در سال ۱۹۵۲ با همکاری اداره عمران ایالت متحده، مورد تجدید نظر قرار گرفت. در Beference ایالت متحده، مورد تجدید نظر قرار گرفت. در Sobhan, 2013 انواع خاکها در سیستم طبقه بزرگ تقسیم مینماید: Sobhan, 2013). این سیستم خاک ها را به دو طبقه بزرگ تقسیم مینماید:

- ۱. خاک های درشت دانه با طبیعت شنی و یا ماسهای و درصد عبوری کوچکتر از ۵۰ درصد از الک نمره ۲۰۰. علامت گروههای این طبقه با حرف G یا S شروع می شود. علامت G برای شن یا خاک های شندار و علامت S برای ماسه یا خاکهای ماسهدار به عنوان حرف اول به کار می روند.
- ۲. خاک های ریزدانه با درصد عبوری بزرگتر از ۵۰ درصد از الک نمره ۲۰۰. علامت گروههای این طبقه با حرف M لای غیر آلی و یا C برای رس غیر آلی و O برای لایها و رسهای آلی شروع می شود. علامت Pt برای پیت و ماک^۱ (خاک برگ) و یا سایر خاکها با درجه آلی بالا به کار می رود.

انواع خاکها و پارامترهای مورد استفاده در این تحقیق، در جدول (۳–۱) ارائه شده است. به منظور برسی تاثیر مدول الاستیسیته خاک، در خاکهای GW، GW و GM از دو نوع خاک با چگالی زیاد و کم استفاده شده است. همچنین از هر سه نوع خاک درشتدانه شنی، دانهای ماسهای و ریزدانه موجود در این طبقهبندی استفاده شده است.

چسبندگی (KPa)	زاویه اصطکاک داخلی(°)	ضريب پواسون	مدول الاستيسيته (MPa)	چگالی	نوع خاک	نام خاک	
•	۴.	۰/٣	۳۲۰	زياد	درشتدانه شنی	GW	
•	۳۳	۰/۳۵	٣٠	کم	درشتدانه شنی	GW	
•	٣٩	۰/۳۵	٨٠	زياد	دانەاى ماسەاى	SP	
•	٣٠	۰/۳۵	۱.	کم	دانەاى ماسەاى	SP	
۵۰	۴۰	۰/۴	٣٠	زياد	درشتدانه شنی	GM	
۲۰	٣٠	٠/۴	۷	کم	درشتدانه شنی	GM	
۱۰۳	۳۱	٠/۴	٣٢	زياد	ريزدانه	СН	
۵۰	۳۵	۰/۴۹	٧٠	زياد	ريزدانه	CL	

Rinkgreve & Vermeer, 2002; Das & Sobhan,) جدول (۳–۱) پارامترهای انواع خاکهای مورد استفاده در پژوهش (۱–۳) پارامترهای انواع خاکهای مورد استفاده در پژوهش (۱–۳) (2013; Geo Tech Data, 2017; Kézdi, 1980; Memarian, 1998; Obrzud & Truty, 2012

¹ Peat and Muck

۳-۳- نگهداری بتنی سگمنتی

پوشش بتنی پیش ساخته مجموعه قطعاتی است که در انتهای جکهای هیدرولیکی^۱ پیشران در ماشین حفر تونل^۲ تعبیه شده و قبل از پیشروی دستگاه، نصب می شود. این قطعات در کنار یک دیگر قرار گرفته و با استفاده از اتصالات طولی و عرضی به یکدیگر متصل شده و حلقه های بتنی را تشکیل می دهند شکل (۳–۱) (Wittke et al., 2006).

از نقطه نظر هندسی، نمای جانبی حلقههای بتنی بخشهائی از یک استوانه هستند که میتوانند دارای سطوح موازی (حلقه مستقیم) و یا غیر موازی (حلقه ذوزنقهای) باشند که در شکل (۳-۲) نشان داده شده است(2008 Guglielmetti et al., 2008). طول متوسط حلقهها بین ۶/۰ تا ۲ متر است. هر چند که مقادیر شاخص در نواحی شهری برای تونلهای راه معمولاً بدلیل وجود منحنیهای با شعاع کم، بین ۱/۲ تا ۱/۷ متر است. همچنین تعداد قطعات بتنی میتواند بطور مستقیم به سیستم فشار MBT، و بهویژه تعداد جکهای فشاری مربوط شود. یک قانون کلی مفید این است که از قرارگیری کفشکهای فشار⁷ روی درز بین قطعات بتنی اجتناب شود و اطمینان حاصل شود که حداقل تعداد کفشکهای فشار برابر با تعداد اتصالات بین قطعات محیطی باشد (یعنی تناسبی بین قطعات هر حلقه بتنی و تعداد کفشکها وجود داشته باشد) (2008).



شكل (۳-۱) شماتيك چهار حلقه بتني (Wittke et al., 2006)

¹ hydraulic Jacks

² TBM

³ Pressure Shoes



شکل (۳-۲) نمای جانبی انواع مختلف حلقههای بتنی (Guglielmetti et al., 2008)

پوششهای نگهداری قطعهای بایستی بگونهای طراحی شود که تمامی بارهای وارده را با فاکتور ایمنی مناسب تحمل کنند. این بارها عموماً شامل موارد زیر هستند (2005, 2005): ب بارهای ناشی از جابجائی قطعات؛
نیروی فشاری جکهای سپر ناشی از پیشروی آن؛
ب بارهای وارده در حین عملیات نصب به همراه بارهای ناشی از عملیات تزریق؛
ب بار ناشی از خاک و سنگ بر اساس شرائط آنها؛
فشار هیدروستاتیک؛

- ✓ بارگذاری خارج از مرکز، ناشی از امکان نصب نادرست قطعات بتنی پوشش نگهداری؛
 - ✓ بارهای اضافی ناشی از وجود سازههای مجاور.

۳-۴- مشخصات سیستم نگهداری

در این تحقیق بهمنظور انجام مدلسازی عددی حلقههای بتنی در نرمافزار FLAC3D و همچنین روشهای تحلیلی مورد استفاده، یعنی روشهای ونگ^۱، پنزین^۲ و بوبت^۳ از پارامترهای ذکر شده در جدول (۳–۲) استفاده شده است. ضخامت قطعات بتنی و همچنین تعداد آنها در حلقههای بتنی متغیر در نظر گرفته شده است تا تاثیر آنها در پاسخ لرزهای تونل در نظر گرفته شود. در شکل (۳–۳) ، (۳–۹)، (۳–۵) و (۳–۶) نمایی از حلقههای بتنی با تعداد قطعات ۳، ۵ و ۷ قطعه و حلقه بتنی پیوسته که در نرمافزار FLAC3D مدلسازی و اجرا شدهاند، آمده است.

واحد	مقدار	نام پارامتر
Pa	۲۵×۱۰۹	مدول الاستيسيته
-	٠/١۵	ضريب پواسون
т	۰/۴،۰/۳ و ۵/۰	ضخامت
т	۱/۴	عرض
Kg/m ³	۲۲۰۰	چگالی
	۱ (پیوسته) ، ۳ ، ۵ و ۷	تعداد قطعات بتنى
т	٣	شعاع حلقه

جدول (۳-۲) پارامترهای قطعات بتنی پیش ساخته مورد استفاده در تحقیق

¹ Wang

² Penzein

³Bobet



شکل (۳-۳) سیستم نگهداری با حلقه پیوسته



شکل (۳-۴) سیستم نگهداری با حلقه شامل ۳ قطعه بتنی پیشساخته



شکل (۳-۵) سیستم نگهداری با حلقه شامل ۵ قطعه بتنی پیشساخته



شکل (۳-۶) سیستم نگهداری با حلقه شامل ۷ قطعه بتنی پیشساخته



شکل (۲-۳) نمونهای از مدل ساخته شده به همراه ابعاد و مرزهای دینامیکی

۳-۵- نرمافزار FLAC3D

۳–۵–۱– مقدمه

نرمافزار FLAC3D یک برنامه تفاضل محدود از مجموعه نرمافزارهای آیتسکا^۱ است که برای محیطهای پیوسته به کار می رود. این نرمافزار بر پایه تحلیل محاسباتی لاگرانژی استوار است که برای مدل سازی تغییر شکلهای بزرگ نیز مناسب است. با این نرمافزار می توان مدل رفتاری سازههای خاکی، سنگی و یا سایر مواد را که دارای جریان پلاستیک در هنگام رسیدن به حد تسلیم هستند، شبیه سازی کرد. در این نرمافزار برای آنالیز تنشها و تغییر مکانها، مواد را به صورت شبکههایی سه-بعدی که از المانهای چند وجهی تشکیل شده اند تعریف می کنند (2008, 2008).

¹ ITASCA

این برنامه از قابلیت های زیادی برای تحلیل مسائل برخوردار است که عمدهترین کاربرد آن در مسائل ژئوتکنیکی است. با استفاده از این نرمافزار میتوان مسائل مربوط به سازههای زیرزمینی و مسائل ژئوتکنیکی است. با استفاده از این نرمافزار میتوان مسائل مربوط به سازههای زیرزمینی و سطحی مانند طراحی تونلها، پیها و شمعها، شیروانیهای معدنی و عمرانی و نیروگاههایی که در اعماق زمین قرار دارند را مدلسازی نمود. علاوه بر این میتوان اندرکنشهای سازهای مانند سیستم نگهداری بتنی، پیچسنگها، قطعات تسلیمپذیر و شمعهای صفحهای صفحهای با سنگ یا خاک درون گیر را نگهداری بتنی، پیچسنگها، قطعات تسلیمپذیر و شمعهای صفحهای با سنگ یا خاک درون گیر را بررسی کرد. این نرمافزار همچنین قابلیت انجام تحلیلهای دینامیکی، گرمایی و جریان سیال را نیز دارد(در(2000) دارد). با توجه با مشخصاتی که برای این نرمافزار ذکر شد، مناسبترین گزینه برای انجام بخش عددی تحقیق استفاده از این نرمافزار است.

FLAC3D -۲-۵-۳ مراحل حل مساله در-۲-۵-۳

به طور کلی مراحل حل یک مساله با استفاده از نرمافزار FLAC3d به صورت زیر است (, ITASCA). 2000).



شكل (۳-۸) الگوريتم حل مساله در نرمافزار ITASCA, 2000) FLAC3D)

FLAC3D -۳-۵-۳ تحلیل دینامیکی در

۳_0_۳_۱ مقدمه

بخش دینامیکی نرمافزار FLAC3D، بسیار گسترده است و مسائل مربوط به بار لرزهای (زمینلرزه)، بارگذاری ضربهای یا انفجاری و انفجار سنگ را میتوان با آن مدلسازی کرد. تقریبا در تمامی مسائل

¹ Rock Burst

ذکر شده زمان لازم برای اعمال بار، کمتر از یک دقیقه است. این زمان برای انفجار و یا بار گذاری ضربهایی کمتر از یک ثانیه است (Cundall, 2008).

۳-۵-۳-۲ مشکلات عمده برای حل عددی یک تحلیل دینامیکی

علاوه بر مشکلات عمومی موجود در مدلسازی عددی، تحلیلهای عددی لرزهای مشکلات خاص خود را دارد. از جمله این مشکلات می توان به موارد زیر اشاره کرد(Guglielmetti et al., 2008):

زمان زیاد برای حل مساله
 مشکلات مربوط به مرزهای مدل و اعمال شرایط مرزی
 عدم استفاده مدل رفتاری دینامیکی
 عدم استفاده از خواص دینامیکی محیط درون گیر و پوشش بتنی

زمان انجام تحلیل علاوه بر مشخصات زمینلرزه به اندازه مش بندی مدل به طور چشمگیری وابسته است. به عنوان مثال خاص، اجرای مدل های این پژوهش بسته به شرایط محیط، و با استفاده از یک سیستم کامپیوتری با ۳۲ گیگ حافظه RAM و پردازنده ۸ هستهای بین ۳ تا ۱۰ روز و با سیستم کامپیوتری با ۴ گیگ حافظه RAM و پردازنده ۳ هستهای بین ۸ تا ۲۶ روز طول خواهد کشید.

FLAC3D -۳-۳- مراحل تحلیل دینامیکی در

بطور کلی مراحل تحلیل دینامیکی در این نرمافزار بصورت زیر است:

گذر امواج از داخل محیط
 تعیین شرایط میرایی مدل
 بارگذاری دینامیکی و شرایط مرزی
 گذر امواج از داخل محیط

موضوع بسیار مهمی که در مورد شبکه بندی تحلیلهای دینامیکی مطرح می شود، تعیین ابعاد مناسب المانها جهت کنترل گذردهی امواج است. ابعاد مشها نقش بسیار مهمی در تحلیلهای دینامیکی ایفا می کند، چرا که ابعاد بزرگ المانها باعث کاهش تعداد گرهها و کاهش دقت تحلیل و ابعاد بسیار
$$\Delta l \le \frac{\lambda}{10} \tag{1-7}$$

که در این رابطه Λ طول موج ایجاد شده توسط بزرگترین مؤلفه فرکانس امواج ورودی به سیستم است که قادر به تولید انرژی است. به عبارتی دیگر، اگر موج ورودی به سیستم دارای یک مؤلفه فرکانس بالا باشد، باید با در نظر گرفتن معیار بیان شده یک شبکه مش با ابعاد المانهای بسیار ریز و در نتیجه گامهای زمانی محاسبات به شدت کوچک و مدت زمان اجرای بسیار زمانبری داشته باشیم. برای هر محیط شبکه بندی شده، یک حد بالایی فرکانس وجود دارد که سیستم قادر به انتقال آن است. این حد برای منطقی بودن پاسخهای مدل، باید مورد توجه قرار گیرد (2008, 2008).

$$l_{max} = \sqrt{\frac{G}{\rho}} \tag{(T-T)}$$

که در این رابطه G مدول برشی و ρ نیز چکالی محیط درون گیر است. بنابراین بیشینه ابعاد مـش بـا استفاده از رابطه زیر بدست میآید.

$$l_{max} = \frac{C_s}{10 f_{max}} \tag{(7-7)}$$

¹ Kuhlemeyer

² Lysmer

با تفسیر دادههای شتاب نگاشت، میتوان بزرگترین فرکانسی که موج در آن دارای توان باشد را بـر اساس بسط فوریه و با استفاده از نرمافزار SeismoSignal بدست آورد.

نمودار دامنه فوریه مربوط به زمینلرزه السنترو، که در این تحقیق از آن به عنوان منبع بار دینامیکی استفاده شده است، در شکل (۳–۹) آمده است.



شکل (۳-۹) دامنه فوریه بدست آمده از نرمافزار SeismoSignal برای زمین لرزه السنترو

۳-0-۳-٤- بارگذاری دینامیکی و شرایط مرزی

بارگذاری دینامیکی پیچیده تر از بارگذاری استاتیکی بوده و نیازمند توجه بیشتری است. بار دینامیکی باید بصورت یک تاریخچه زمانی بارگذاری اعمال شود. بدین صورت که بار اعمالی، به عنوان تابع زمانی مشخص شده و این تابع در یک بازه مشخص از زمان اعمال شود. بطور کلی چهار روش برای اعمال بارگذاری دینامیکی وجود دارد:

¹ El-Centro

نرمافزار FLAC3D با اعمال شرایط مرزی ورودی در مرزهای مدل و همچنین گرههای داخلی در صورت لزوم، ناحیهای از مواد را که در معرض بارهای خارجی یا داخلی هستند را مدل میکند. انعکاس امواج در مرزهای مدل را باید با تعیین شرایط مرزی آرام (ویسکوز^۱) و یا مرز میدان آزاد^۲ حذف نمود. انواع بارهای دینامیکی و شرایط مرزی در شکل) ۳-۱۰ (نشان داده شده است.



شکل (۳–۱۰) انواع بارگذاری دینامیکی و شرایط مرزی موجود در FLAC3D – الف)پایه منعطف ب)پایه صلب (2008)

اعمال بارهای دینامیکی مبتنی بر استفاده از میراگرهای عمودی و برشی در مرزهای مدل است که انرژی امواج برخوردی را جذب و از بازگشت آنها به داخل مدل جلوگیری میکنند. بدین منظ ور در طرفین مدل از مرزهای آزاد و در پایه مدل از مرزهای ویسکوز استفاده میشود. وجود مرز ویسکوز در پایه باعث میشود که اعمال بار در زلزله به صورت تاریخچه شتاب یا سرعت امکان پذیر نباشد. به همین علت لازم است با استفاده از روابط (۳–۴) و (۳–۵) دادههای شتاب زلزله به صورت موج برشی که راستای حرکت آن به سمت سطح زمین است به مدل اعمال شود (2008).

$$\sigma_n = -2(\rho C_p) v_n \tag{(f-r)}$$

$$\sigma_s = -2(\rho C_s) v_s \tag{a-r}$$

: تنش نرمال اعمالی σ_n

¹ Quite (Viscous) Boundary

² Free Field Boundary

$$\sigma_s$$
 : تنش برشی اعمالی
 v_n : سرعت نرمال موج ورودی در مرز
 v_s : سرعت برشی موج ورودی در مرز
 C_p : سرعت موج P در محیط
 C_p : سرعت موج S در محیط
 ρ : تنش نرمال اعمالی
که در روابط بالا مقادیر C_p و C_s با استفاده از روابط (۳–۶) و (۳–۷) محاسبه می شوند.

$$C_p = \sqrt{\frac{K + \frac{4}{3}G}{\rho}} \tag{(9-7)}$$

$$C_s = \sqrt{\frac{G}{\rho}} \tag{V-T}$$

۳-0-۳-0 زمينلرزه السنترو

در تحلیلهای دینامیکی انجام شده در این تحقیق، از دادههای زمینلرزه السنترو که در سال ۱۹۴۰ در مکزیکوسیتی^۱ ایالات متحده امریکا و در عمق ۱۶ کیلومتری از سطح زمین اتفاق افتاد، استفاده شده است. از دادههای این زمینلرزه در پژوهشهای بسیاری استفاده شده است. تاریخچه زمانی سرعت، شتاب و تنش برشی زمینلرزه السنترو به ترتیب در شکلهای شکل (۳–۱۱) تا شکل (۳–۱۳) آمده است (Udwadia & Trifunac, 1973).

¹ Mexico city







شكل (۳-۱۲) تاريخچه زماني شتاب زمين لرزه السنترو



شكل (۳-۱۳) تاريخچه زماني تنش برشي زمين لرزه السنترو

۳-0-۳-۲- تصحیحات مبنا

اگر یک رکورد سرعت یا شتاب خام به عنوان تاریخچه زمانی اعمال شود، رفتار مدل مورد نظر ممکن است بعد از اتمام حرکت به صورت سرعت مداوم یا تغییر مکان پسماند باشد. در صورتی که سرعت و جابهجایی صفر نباشد، فرآیند تصحیحات مبنا باید بر روی تاریخچه زمانی انجام شود.

۳-0-۳-۷ شرایط مرزی

همانطوریکه قبلا اشاره گردید، در مسائل دینامیکی در مرزهای مدل، علاوه بر مواردی که در حالت استاتیکی باید به آنها توجه شود، بازتاب امواج در اثر برخورد با مرزها نیز مطرح است. در طبیعت، محیط انتشار موج در اطراف فضای زیرزمینی، محیطی نامحدود است و موج در یک محیط بینهایت انتشار پیدا میکند. در مدل سازیهای عددی، مدل ایجاد شده محدود بوده و باید مرزهای مدل را محدود در نظر گرفت. استفاده از یک مدل بزرگتر میتواند مشکلات ناشی از این بازتاب را کاهش دهد، زیرا بخش عمدهای از انرژی موج انعکاسی از مرزها، توسط میرایی مصالح مورد استفاده جذب میشود، اما افزایش ابعاد منجر به افزایش عملیات محاسباتی حل مساله شده و زمان حل مساله را بطور چشمگیری افزایش میدهد. روش دیگری برای حل این مشکل، استفاده از مرزهای آرام^۱ یا میدان آزاد^۲ است (Cundall, 2008).

✓ شرایط مرزی آرام

(9-37)

استفاده از شرایط مرزی آرام توسط لایمز و کولیمر (۱۹۶۹) پیشنهاد شد که در نزمافزار FLAC3D نیز مورد استفاده قرار می گیرد. این روش مبتنی بر استفاده از میراگرهایی مستقل در جهات عمودی و برشی مرزهای مدل است. جذب مؤثرتر انرژی (بهویژه در امواج رایلی) نیازمند استفاده از عناصر وابسته به فرکانس است که تنها در تحلیلهای دامنه – فرکانس استفاده می شود. این عناصر معمولا مرزهای سازگار نامیده می شوند و شامل محاسبات ماتریس سختی دینامیک، با تمام درجات آزادی مرتبط یا مرزهای ساز است (ITASCA, 2000).

مرزهای آرام از میراگرهای مستقلی تشکیل شدهاند که در جهتهای برشی و نرمال بهطور مستقل به مرز متصل میشوند. این روش تقریبا در جذب امواج رسیده به مرز مدل در زاویههای بیشتر از ۳۰ درجه مؤثر است. این میراگرها، نیروهای عمودی و برشی را مطابق با رابطههای (۳–۸) و (۳–۹) بر گرههای مرزی اعمال میکنند.

$$t_n = -\rho C_p v_n \tag{A-T}$$

$$t_s = -\rho C_s v_s$$

¹ Quiet Boundries

² Free Field Boundries

 t_n : کشش عمودی t_s t_s : کشش برشی v_s : سرعت عمودی موج ورودی در مرز v_s : سرعت برشی موج ورودی در مرز v_s : سرعت موج P در محیط C_p : سرعت موج S در محیط σ : تنش عمودی اعمالی

✓ شرایط مرزی میدان آزاد
تحلیلهای عددی از پاسخهای لرزهای و اغلب در سازههای سطحی نظیر سدها نیازمند مجزا کردن
ناحیهای از مصالح مجاور فونداسیون است. امواج ورودی زلزله بهطور معمول بصورت امواج صفحهای
که در مصالح زیرین به سمت بالا منتشر میشوند، ارائه میشود. شرایط مرزی در اطراف مدل برای
حرکت میدان آزاد، در شرایط عدم حضور سازه، باید به حساب آورده شوند.

۳-۵-۳-۸- میرایی مکانیکی

از آنجایی که موج در طبیعت، با پیشروی در محیط میرا شده و انرژی آن کاهش مییابد، بنابراین بایستی این پدیده نیز جهت تحلیل دینامیکی مورد توجه قرار گیرد. اگر میرایی وجود نداشته باشد، سیستم در رویارویی با یک بار دینامیکی، تا ابد ارتعاش میکند و هیچگاه آثار لرزشی از سیستم محو نمی شود. نرمافزار FLAC3D برای حل مسائل دینامیکی از چند نوع میرایی استفاده میکند، مانند: میرایی محلی^۲، میرایی متناسب با جرم^۳ و میرایی متناسب با سختی^۴ که میتوان هر یک را به صورت جداگانه یا ترکیبی به کار برد (Cundall, 2008).

¹ Attraction

² Local Damping

³ Mass-proportional

⁴ Stiffness-proportional

$$C = \alpha M + \beta K \tag{1.-r)}$$

معمولا میرایی رایلی برای توده سنگهای بسیار خرد شده و خـاک بـه کـار مـیرود و بـرای استفاده در تحلیلهای دینامیکی بسیار زمانبر هستند ولی برای مدلهایی کـه شکسـت در آنهـا در امتداد درزههای خاصی اتفاق میافتد میتوان از میرایی محلی با صرف زمان کمتری استفاده کرد.

در FLAC3D جهت مشخص شدن میرایی محیط از میرایی رایلی استفاده می شود که مدل ریاضی آن چنان انتخاب می شود که انرژی مستهلک شده در محاسبات عددی، مشابه انرژی مستهلک شده در سیستم فیزیکی باشد. بدین منظور لازم است که ابتدا با تعیین مقدار فرکانس طبیعی مدل تعیین شده، مقدار میرایی رایلی را در محدوده فرکانس طبیعی تعریف نمود. تعیین میرایی محیط به راحتی امکان پذیر نیست، ولی بر اساس تجربه مقدار میرایی مصالح ژئوتکنیکی، ۲ تا ۵ درصد میرایی بحرانی در نظر گرفته می شود. ولی باید دقت داشت، در صورت استفاده از مدل های پلاستیک (ماننـد مدل موهر -کولمب)، به دلیل جریان پلاستیک ذرات، پراکنش انرژی ایجاب می کنـد کـه میرایی، در مطالعات عددی مذکور (که دارای کرنشهای بزرگی هستند) در حـدود ۵/۰ درصـد کـافی باشـد. در فرکانس های حساس مربوط به فرکانس های طبیعی سیستم است. بنابراین محاسبه فرکـانس طبیعی، یکی از مسائل مهم روش های عددی حل یک مساله دینامیکی است (2008).

۳-۵-۴ فرکانس طبیعی محیط

برای یافتن فرکانس طبیعی محیط در نرمافزارهای عددی باید به این صورت عمل کرد که ابتدا مدلی با فرض الاستیک بودن و میرایی صفر ساخته شود. سپس مرزهای اطراف آزاد و فقط کف مدل ثابت شود. آنگاه برای یک نقطه در داخل مدل، تحت یک تحریک دینامیکی، تابع سرعت یا جابهجایی نسبت به زمان رسم و تعداد نوسان در یک ثانیه محاسبه شود. تحریک دینامیکی میتواند به سه صورت باشد(ITASCA, 2000).

پالس ضربه به مرز تحتانی مدل
تحریک سیستم تحت یک شتاب سینوسی به مدت مشخص
تحریک سیستم تحت شتاب جاذبه

در این پژوهش نیز با استفاده از تحریک سیستم تحت شتاب جاذبه، نمودار جابهجایی – زمان محیط شکل (۳–۱۴) بدست آمده است. با توجه به این نمودار میتوان فرکانس طبیعی محیط را تعیین کرد. این مقدار برای مدلهای مربوط به این پژوهش برابر ۳/۵ هرتز بدست آمده است.



شکل (۳-۱۴) نمودار جابهجایی – زمان محیط با استفاده از تحریک سیستم تحت شتاب جاذبه

۳-۶- پاسخ دینامیکی قطعات بتنی

پاسخ دینامیکی قطعات بتنی بر اساس تغییرات نیروهای محوری، نیروی برشی و گشتاور خمشی با مطالعه تاثیر پارامترهایی چون مدول تغییرشکل پذیری، ضریب چسبندگی، زاویه اصطکاک داخلی و ضخامت پوشش نگهداری تعداد قطعات بتنی پوشش نگهداری مورد مطالعه قرار گرفته است. همچنین مقایسهای بین نتایج حاصل از مدلسازی عددی با روشهای تحلیلی ارائه شده است، که برای پوشش-هایی به صورت یک حلقه کامل و بدون اتصال توسعه داده شده اند، صورت گرفته است. نتایج پژوهش به طور کلی به سه دسته تقسیم می شود.

✓ نتایج مربوط به تحلیل پارامترهای خاک
✓ نتایج مربوط به تحلیل پارامترهای سیستم نگهداری
✓ نتایج حاصل از مقایسه روش عددی و روشهای تحلیلی

۳-۷- بررسی پارامترهای محیط خاک دربرگیرنده تونل ۲-۷-۳- مقدمه

به منظور بررسی تاثیر پارامترهای خاک، بدون در نظر گرفتن تاثیر تعداد قطعات بتنی ولی با در نظر گرفتن تاثیر ضخامت آنها، تحلیل دینامیکی عددی در حالت پوشش نگهداری پیوسته و با انواع مختلف خاکهای درون گیر با مقادیر مختلف مدول الاستیسیته و زاویه اصطکاک داخلی انجام شد. همچنین به منظور مقایسه نتایج حاصل تحلیل عددی، از روشهای تحلیلی ونگ، بوبت و پینزن استفاده شده است.

نتایج نموداری حاصل از تحلیل عددی و روشهای تحلیلی در شکل (۳–۱۵) تا شکل (۳–۲۳) نشان داده شده است. در این نمودارها، انواع خاکها بر اساس افزایش مدول الاستیسیته و همچنین افزایش کلی زاویه اصطکاک داخلی مرتب شدهاند.

مقادیر نتایج بدست آمده برای گشتاور خمشی بیشینه و نیروی محوری بیشینه در محیطهای مختلف دربرگیرنده تونل و همچنین برای مدلسازی عددی و روشهای تحلیلی و برای نیروی برشی بیشینه در محیطهای مختلف دربرگیرنده تونل و برای مدلسازی عددی در جدول (۳–۳) ،جدول (۳– ۴) و جدول (۳–۵) (۳–۵) آمده است.

	پارامتر	GW-Dense	SP-Dense	GM-Dense	GW-Loose	SP-Loose	M-Loose
	مدول الاستيسيته	٣/٢×١٠ ^٧	۸×۱۰ ^۷	۳×۱۰۲	۳×۱۰ ^۷	۱×۱۰ ^۷	۷×۱۰۶
7	گشتاور خمشی (Nm/m)	٣/•٢×١• [*]	۱/۲۲×۱۰ ^۵	۱/۷۳×۱۰ ^۵	۱/۶٩×۱۰ ^۵	۴/•۵×۱۰ ^۵	۵ • ۱×۳۳×۱۰
FLAC	نیروی محوری (N)	۶/۹۳×۱۰ ^۵	۴/۴۴×۱۰ ^۵	۲/۵۶×۱۰ ^۵	۲/۳۸×۱۰ ^۵	۴/۸۵×۱۰۵	/97×1• ⁰
³ D	نیروی برشی (N)	۱/۱۵×۱۰ ^۴	۸/۲۵×۱۰ ^۴	۱/۹۲×۱۰ ^۴	۱/۸۵×۱۰ ^۴	۸/۴۴×۱۰ ^۳	۲/۸۷×۱۰ ^۳
Bc	گشتاور خمشی (Nm/m)	۱/۱۶×۱۰ ^۴	۸/۹۴×۱۰ ^۴	۱/۲۱×۱۰ ^۵	۱/۲۳×۱۰ ^۵	۳/۶۵×۱۰ ^۵	۲/۹۹×۱۰ ^۵
bet	نیروی محوری (N)	۷/۱۸×۱۰ ^۵	۴/۷۴×۱۰۵	۲/۵٩×۱۰ ^۵	۲/۵۸×۱۰ ^۵	$\Delta/\cdot\cdot \cdot \times 1 \cdot \Delta$	/1٣×1• ^۵
Pen	گشتاور خمشی (Nm/m)	4/17×1•*	۱/۳۱×۱۰ ^۵	۱/۸۱×۱۰ ^۵	۱/ ۸۶ ×۱۰ ^۵	4/24×1 • ۵	$/\Delta \cdot \times 1 \cdot \Delta$
zien	نیروی محوری (N)	۵/•۶×۱۰ ^۵	۲/۲•×۱۰ ^۵	۷/۴۶×۱۰ ^۴	۷/۶۵×۱۰ ^۴	۲/۳۶×۱۰ ^۵	/۵۶×۱۰ ^۵
W	گشتاور خمشی (Nm/m)	$\Delta/\gamma \cdot \times 1 \cdot \xi$	۱/۴۲×۱۰ ^۵	۱/۹۳×۱۰ ^۵	۱/۹٩×۱۰ ^۵	۴/۳۶×۱۰ ^۵	۶/۶۰×۱۰ ^۵
ang	نیروی محوری (N)	۷/۴۹×۱۰ ^۵	۴/۹۳×۱۰۵	۲/۶٩×۱۰ ^۵	۲/۷۲×۱۰ ^۵	۵/۲۱×۱۰ ^۵	/۳۰×۱۰ ^۵

جدول (۳-۳) مقادیر نتایج بدست آمده برای گشتاور خمشی، نیروی محوری و نیروی برشی بیشینه در محیطهای مختلف دربرگیرنده تونل برای ضخامت قطعات بتنی پوشش نگهداری ۳۰ سانتیمتر

جدول (۳-۴) مقادیر نتایج بدست آمده برای گشتاور خمشی، نیروی محوری و نیروی برشی بیشینه در محیطهای مختلف دربر گیرنده تونل برای ضخامت قطعات بتنی پوشش نگهداری ۴۰ سانتیمتر

	پارامتر	GW-Dense	SP-Dense	GM-Dense	GW-Loose	SP-Loose	GM-Loose
	مدول الاستيسيته	٣/٢×١٠ ^٧	۸×۱۰ ^۷	۳×۱۰ ^۷	۳×۱۰	۱×۱۰ ^۷	۲×۱۰۶
F	گشتاور خمشی (Nm/m)	$\Delta/9F \times 1 \cdot \Delta$	۲/۳۸×۱۰ ^۵	۲/۸۴×۱۰ ^۵	۲/۸۶×۱۰ ^۵	$\Delta/\cdot 1 \times 1 \cdot \Delta$	$\Delta/$ fl×l· ^{Δ}
LAC	نیروی محوری (N)	۷/۲۲×۱۰ ^۵	۴/۸۴×۱۰۵	۲/۶۲×۱۰ ^۵	۲/۶۲×۱۰ ^۵	۵/۱۲×۱۰ ^۵	۵/۳۱×۱۰ ^۵
ΰ	نیروی برشی (N)	۹/۸۶×۱۰ ^۴	۶/۴۹×۱۰ ^۴	۲/• ۸× ۱ • ۴	۲/•٩×۱• ^۴	۱/۳۵×۱۰۴	۱/۱۱×۱۰ ^۴
В	گشتاور خمشی (Nm/m)	۳/۳۴×۱۰۴	۱/۹•×۱۰ ^۵	۲/۴۲×۱۰ ^۵	$r/\Delta \cdot \times 1 \cdot \Delta$	۴/۶۳×۱۰ ^۵	$\Delta/\cdot \Upsilon \times I \cdot \Delta$
obet	نیروی محوری (N)	۷/۷۹×۱۰ ^۵	۵/۳۲×۱۰۵	۳/• ۴×۱۰ ^۵	۳/۱۰×۱۰ ^۵	۵/۶۱×۱۰ ^۵	$\Delta/91.$
Pe	گشتاور خمشی (Nm/m)	۸/۱۹×۱۰ ^۵	۲/۶۰×۱۰ ^۵	$(1 \cdot \times 1 \cdot \Delta)$	۳/۱۱×۱۰ ^۵	۵/۲۴×۱۰۵	۵/۶۳×۱۰ ^۵
nzien	نیروی محوری (N)	۵/۳۳×۱۰۵	٣/•٧×١• ^۵	۱/• ۱×۱• ^۵	۱/•۳×۱۰ ^۵	۲/۷۲×۱۰ ^۵	۳/• ۲×۱• ^۵
ч	گشتاور خمشی (Nm/m)	۱/••×۱• ^۵	۲/۸۴×۱۰ ^۵	۳/۳۳×۱۰ ^۵	۳/۳۵×۱۰ ^۵	$\Delta/\Delta \cdot \times 1 \cdot \Delta$	۵/۸۶×۱۰ ^۵
'ang	نیروی محوری (N)	۷/۹۷×۱۰ ^۵	۵/۵۶×۱۰ ^۵	۳/۱۳×۱۰ ^۵	۳/۲۲×۱۰ ^۵	۵/۷۹×۱۰ ^۵	۶/۱۳×۱۰ ^۵

جدول (۳–۵) مقادیر نتایج بدست آمده برای گشتاور خمشی، نیروی محوری و نیروی برشی بیشینه در محیطهای مختلف دربرگیرنده تونل برای ضخامت قطعات بتنی پوشش نگهداری ۵۰ سانتیمتر

GM-Loose	SP-Loose	GW-Loose	GM-Dense	SP-Dense	GW-Dense	پارامتر
۲×۱۰۶	۱×۱۰ ^۷	۳×۱۰ ^۷	۳×۱۰۲	۸×۱۰ ^۷	٣/٢×١• ^٧	مدول الاستيسيته
$\Delta/YY \times 1 \cdot \Delta$	$\Delta/\Upsilon Y \times 1 \cdot \Delta$	۳/۶۱×۱۰ ^۵	۳/۶۴×۱۰۵	۳/۶۱×۱۰ ^۵	۹/•۳×۱۰ ^۴	

	نیروی محوری (N)	۷/۳۵×۱۰ ^۵	$\Delta / \cdot \Lambda \times 1 \cdot \Delta$	۲/ λ ٩×۱۰ ^۵	۲/۸۸×۱۰ ^۵	۵/•۳×۱۰ ^۵	۵/۴·×۱۰ ^۵
-	نیروی برشی (N)	۵/۳۶×۱۰۴	٣/٧٩×١٠ ^۴	۲/۱۴×۱۰۴	۲/۱۲×۱۰۴	۱/۶۸×۱۰ ^۴	۱/۳۷×۱۰ ^۴
В	گشتاور خمشی (Nm/m)	۶/۶۵۷×۱۰ ^۴	۲/۶۷×۱۰۵	۲/۸۷×۱۰ ^۵	$\gamma \cdot \gamma \cdot \gamma \cdot \gamma$	۴/۶۶×۱۰ ^۵	۵/۲۶×۱۰۵
obet	نیروی محوری (N)	۷/۷۵×۱۰ ^۴	۵/۴·×۱۰ ^۵	۳/۱۳×۱۰ ^۵	۳/۲ • × ۱ • ۵	$\Delta/\Upsilon Y \times 1 \cdot \Delta$	۵/۵٩×۱۰ ^۵
Pe	گشتاور خمشی (Nm/m)	۱/۱۶×۱۰ ^۵	۳/۷۷×۱۰ ^۵	$r/9 \cdot \times 1 \cdot ^{\Delta}$	۴/•۳×۱۰ ^۵	۶/۱۴×۱۰ ^۵	۶/۳۵×۱۰ ^۵
nzien	نیروی محوری (N)	۵/۴۷×۱۰۵	۳/۲•×۱•۵	۱/۱۴×۱۰ ^۵	۱/۱۴×۱۰ ^۵	۲/۸۴×۱۰۵	۳/۱۰×۱۰ ^۵
W	گشتاور خمشی (Nm/m)	۱/۳۶×۱۰ ^۵	$r/98 \times 1 \cdot ^{\Delta}$	$(\cdot, \cdot, \cdot, \cdot, \cdot)$	۴/۲۷×۱۰ ^۵	۶/۳۴×۱۰ ^۵	۶/۵۲×۱۰ ^۵
ang	نیروی محوری (N)	۷/ <i>۸۶</i> ×۱۰ ^۵	۵/۵۶×۱۰۵	۳/۲ • × ۱ • ۵	۳/۲۷×۱۰ ^۵	۵/۴۴×۱۰ ^۵	۵/۶۸×۱۰ ^۵

بهطور کلی نتایج حاصل نشان میدهد که با افزایش مدول تغییر شکل پذیری و زاویه اصطکاک داخلی، مقدار گشتاور خمشی بیشینه کاهش، مقدار نیروی محوری بیشینه ابتدا کاهش و سپس افزایش و مقدار تنش برشی افزایش مییابد. علاوه بر این نتایج حاصل از تحلیلهای عددی نشان میدهد که تفاوت زیادی بین مقادیر حاصل از روش عددی و روش تحلیلی وجود ندارد.

برای نیروی محوری روش پینزن مقادیر بسیار کمتری نسبت به دو روش دیگر و همچنین تحلیل عددی داشته ولی دو روش تحلیلی بوبت و ونگ مقادیر بسیار نزدیکتر ولی کمی بیشتری نسبت به روش عددی داشته است. برای گشتاور خمشی روش بوبت مقادیر نسبتا پایین تری نسبت به دو روش پینزن و ونگ دارد. دلیل کاهش مقدار گشتاور خمشی بیشینه وارد بر پوشش نگهداری بتن با افزایش مدول تغییر شکل پذیری خاک میزان کمتری از تنش برشی حاصل از بار دینامیکی زمین-لرزه به پوشش نگهداری وارد می شود و میزان کرنش برشی بیشینه کاهش می یابد. این نتایج همچنین توسط فهیمی فر و وکیل زاده نیز گزارش شده است (2009, Fahimifar & Vakilzadeh).



شکل (۳–۱۵) مقایسه گشتاور خمشی بیشینه در محیطهای مختلف دربر گیرنده تونل – مدلسازی عددی و روشهای تحلیلی (ضخامت سیستم نگهداری ۳۰ سانتیمتر)



شکل (۳–۱۶) مقایسه نیروی محوری بیشینه در محیطهای مختلف دربرگیرنده تونل – مدلسازی عددی و روشهای تحلیلی (ضخامت سیستم نگهداری ۳۰ سانتیمتر)



شکل (۳–۱۷) مقایسه نیروی برشی بیشینه در محیطهای مختلف دربرگیرنده تونل (ضخامت سیستم نگهداری ۳۰ سانتیمتر)



شکل (۳–۱۸) مقایسه گشتاور خمشی بیشینه در محیطهای مختلف دربرگیرنده تونل – مدلسازی عددی و روشهای تحلیلی (ضخامت سیستم نگهداری ۴۰ سانتیمتر)



شکل (۳–۱۹) مقایسه نیروی محوری بیشینه در محیطهای مختلف دربرگیرنده تونل – مدلسازی عددی و روشهای تحلیلی (ضخامت سیستم نگهداری ۴۰ سانتیمتر)



۴۰ شکل (۳–۲۰) مقایسه نیروی برشی بیشینه در محیطهای مختلف دربرگیرنده تونل (ضخامت سیستم نگهداری ۴۰ سانتیمتر)



شکل (۳–۲۱) مقایسه گشتاور خمشی بیشینه در محیطهای مختلف دربر گیرنده تونل – مدلسازی عددی و روشهای تحلیلی (ضخامت سیستم نگهداری ۵۰ سانتیمتر)



شکل (۳-۲۲) مقایسه نیروی محوری بیشینه در محیطهای مختلف دربرگیرنده تونل – مدلسازی عددی و روشهای تحلیلی (ضخامت سیستم نگهداری ۵۰ سانتیمتر)



شکل (۳-۲۳) نمودار تنش برشی - ضخامت سیستم نگهداری ۵۰ سانتی متر

نمودارهای ارائه شده در شکلهای (۳–۱۵) تا (۳–۲۳) را میتوان در ۳ بخش زیر مورد مطالعه قـرار داد:

۳-۷-۲- گشتاور خمشی

بطور کلی با افزایش مدول الاستیسیته خاک، میزان گشتاور خمشی بیشینه کاهش پیدا می کند. دلیل این موضوع می تواند کاهش مقدار کرنش برشی بیشینه در خاک و همچنین کاهش میزان تنش برشی حاصل از بار دینامیکی منتقل شده از خاک به پوشش بتنی باشد. دلیل افزایش جزئی از SP-Dmse به GN-Dmse می تواند، تغییر اندازه دانههای خاک و همچنین کاهش سرعت موج برشی به دلیل افزایش فضای خالی باشد، زیرا GW-Dmse از نوع درشت دانه شنی و SP-Dmse از نوع ماسهای دانهای است.

۳-۷-۳ نیروی محوری

در مورد نیروی مورد برسی، اگر خاکهای مورد بررسی را به دو نوع دانه ای ماسهای و درشت دانه شنی تقسیم کنیم، متوجه می شویم که برای نیروی محوری و برای خاک نوع درشت دانه شنی روند کاهشی قابل توجهی داشته است. این روند کاهشی می تواند دقیقا به دلیل کاهش میزان کرنش برشی بیشینه و همچنین کاهش نیروی برشی نتقل شده از خاک به پوشش بتنی باشد. ولی در بررسی دانه-ای ماسهای (sp) تاثیر قابل توجهی مشاهده نمی شود که البته برای حصول اطمینان نیاز به مدل سازی تعداد بیشتری از انواع این نوع خاک است که به دلیل مدت زمان بالای اجرای مدل های دینامیکی فعلا این موضوع بطور قطعی قابل استنباط نیست.

۳-۷-۴ نیروی برشی

بطور مشابه اگر خاکها را به دو دسته درشت دانه شنی و دانهای ماسهای تقسیم کنیم، برای درشت دانه شنی بخش زیادی از نیروی برشی وارد شده به خاک، قبل از انتقال به پوشش بتنی صرف متراکم کردن خاک شده ولی برای خاکهای دانهای ماسهای به دلیل کم بودن این فضای خالی نیروی برشی بیشتری به پوشش بتنی منتقل شده و این موضوع در نمودار به روشنی مشاهده می شود.

۳–۸–۱– مقدمه

در این پژوهش علاوه بررسی تاثیر پارامترهای خاک درون گیر بر پاسخ لرزهای پوشش بتنی، پارامترهای مربوط به پوشش بتنی مانند ضخامت و تعداد قطعات بتنی تشکیل دهنده آنها نیز مورد بررسی قرار گرفته است.

۲-۸-۳ ضخامت سیستم نگهداری

در مدلهای اجرا شده در پژوهش ضخامت سیستم نگهداری ۲/۳، ۴/۰ و ۵/۰ متر تغییر یافته و نتایج حاصل استخراج گردیده است. در شکل (۳–۲۹) ، شکل (۳–۲۵) و شکل (۳–۲۶) مقادیر گشتاور خمشی، نیروی محوری و تنش برشی به ترتیب افزایش ضخامت سیستم نگهداری و برای انواع خاکهای مختلف در حالت سیستم نگهداری پیوسته آمده است. مقادیر نتایج بدست آمده برای گشتاور خمشی بیشینه، نیروی محوری بیشینه و نیروی برشی بیشینه در محیطهای مختلف دربرگیرنده تونل برای مدلسازی عددی و برای ضخامتهای مختلف پوشش بتنی نیز در جدول (۳– ۶) آمده است.

جدول (۳-۶) مقادیر نتایج بدست آمده برای گشتاور خمشی، نیروی محوری و نیروی برشی بیشینه در محیطهای مختلف دربرگیرنده تونل برای پوشش بتنی پیوسته (n = 1)

GM-Loose	SP-Loose	GW-Loose	GM-Dense	SP-Dense	GW-Dense	پارامتر	
۲×۱۰۶	۱×۱۰ ^۷	۳×۱۰ ^۷	۳×۱۰ ^۷	۸×۱۰ ^۷	$\tau/\tau \times 1 \cdot \tau$	مدول الاستيسيته	
٣٠	٣٠	٣٣	۴.	۳۹	۴.	زاویه اصطکاک داخلی (°)	
۴/۳۳×۱۰۵	۴/•۵×۱۰ ^۵	۱/۶٩×۱۰ ^۵	۱/۷۳×۱۰ ^۵	۱/۲۲×۱۰ ^۵	۳/•۲×۱۰ ^۴	گشتاور خمشی (Nm/m)	L.
4/97×10	۴/۸۵×۱۰۵	۲/۸۳×۱۰ ^۵	۲/۵۶×۱۰ ^۵	4/44×10°	۶/۹۳×۱۰ ^۵	نیروی محوری (N)	یانتی متر بانتی
۷/۸۷×۱۰ ^۳	۸/۴۴×۱۰ ^۳	۱/۸۵×۱۰ ^۴	۱/۹۲×۱۰ ^۴	۱/۹۶×۱۰ ^۴	۱/۹۸×۱۰ ^۵	نیروی برشی (N)	
۵/۴۱×۱۰ ^۵	$\Delta/\cdot 1 \times 1 \cdot \Delta$	۲/۸۶×۱۰۵	۲/۸۴×۱۰۵	۲/ ۸ ۳×۱۰ ^۵	۵/۹۶×۱۰۴	گشتاور خمشی (Nm/m)	ų
۵/۳۱×۱۰ ^۵	۵/۱۲×۱۰ ^۵	۲/۶۲×۱۰۵	۲/۶۲×۱۰۵	۴/۸۴×۱۰۵	۷/۲۲×۱۰ ^۵	نیروی محوری (N)	مت سانتی مت
1/11×1•*	۱/۳۵×۱۰ ^۴	۲/•٩×١• ^۴	۲/•۸×۱۰ ^۴	۲/۲۰×۱۰ ^۴	۲/۳•×۱۰ ^۴	نیروی برشی (N)	
$\Delta/YY \times 1 \cdot \Delta$	Δ/Ψ_{X} · · · ·	۳/۶۱×۱۰ ^۵	۳/۶۴×۱۰۵	۳/۶۱×۱۰ ^۵	۹/• ٣×۱ • ^۴	گشتاور خمشی (Nm/m)	L.
۵/۴۰×۱۰ ^۵	۵/•۳×۱۰ ^۵	۲/۸۸×۱۰ ^۵	۲/۸۹×۱۰ ^۵	$\Delta/\cdot A \times 1 \cdot \Delta$	۷/۳۵×۱۰ ^۵	نیروی محوری (N)	م: سانتی
۱/۳۷×۱۰ ^۴	۱/۸۶×۱۰ ^۴	۲/۱۲×۱۰۴	۲/۱۴×۱۰۴	۲/۲۳×۱۰ ^۴	۲/۴۵×۱۰ ^۴	نیروی برشی (N)	Δ.

نتایج نشان میدهد که با افزایش ضخامت سیستم نگهداری گشتاور خمشی بهطور چشمگیری افزایش مییابد. همچنین به نظر میرسد که افزایش ضخامت سیستم نگهداری تغییری در نیروی محوری و نیروی برشی ایجاد نمی کند.





شکل (۳–۲۴) نمودار گشتاور خمشی- ضخامت سیستم نگهداری (سیستم نگهداری پیوسته)

شکل (۳-۲۵) نمودار نیروی محوری- ضخامت سیستم نگهداری (سیستم نگهداری پیوسته)



شکل (۳-۲۶) نمودار نیروی برشی- ضخامت سیستم نگهداری (سیستم نگهداری پیوسته)

۳-۸-۳ تعداد قطعات بتنی سیستم نگهداری

به منظور بررسی تاثیر تعداد قطعات بتنی پیش ساخته بر پاسخ لرزهای سیستم نگهداری، گشتاور خمشی، نیروی محوری و تنش برشی برای حالت های مختلف سیستم نگهداری پیوسته، سیستم نگهداری با تعداد ۳، ۵ و ۷ قطعه بتنی پیش ساخته بدست آمده است. این تحلیل ها همچنین برای انواع مختلفی از خاکهای دانه ای و چسبنده انجام و نتایج حاصل از آن استخراج شده است.

بهطور کلی با افزایش تعداد قطعات بتنی در انواع مختلف خاک، مقادیر گشتاور خمشی، نیروی محوری و تنش برشی در سیستم نگهداری کاهش مییابد. مقادیر بیشینه گشتاور خمشی، نیروی محوری و نیروی برشی برای تعداد مختلف قطعات بتنی و ضخامتهای متفاوت پوشش بتنی به ترتیب در جدول (۳–۷) جدول (۳–۸) وجدول (۳–۹) نشان داده شده است. همچنین نمودارهای مربوط به این نتایج در شکل (۳–۲۷) شکل (۳–۵۹) آمده است.

CL-Dense	CH-Dense	SP-Loose	GW-Loose	GM-Dense	SP-Dense	GW-Dense	**n	$^{*}t$
۱/۱۵×۱۰ ^۵	۱/۹V×۱۰ ^۵	$f/\cdot \Delta \times 1 \cdot \Delta$	۱/۶٩×۱۰ ^۵	۱/۷۳×۱۰ ^۵	۱/۲۲×۱۰ ^۵	۳/•۲×۱۰ ^۴	١	
۱/۴۹×۱۰ ^۵	۱/۵۱×۱۰ ^۵	۱/۹۲×۱۰ ^۵	۱/۸۶×۱۰ ^۵	۱/۸۵×۱۰ ^۵	۱/۲۶×۱۰ ^۵	۱/۲۳×۱۰ ^۵	٣	
۱/۴ ۸×۱۰ ۵	9/46×1 • 4	۱/•۶×۱۰ ^۵	۱/•٩×١٠ ^۵	۱/۱۳×۱۰ ^۵	۱/۲۲×۱۰ ^۵	۱/۱۶×۱۰ ^۵	۵	
۴/۲۸×۱۰۴	۵/۲۳×۱۰۴	۵/۶۵×۱۰۴	٣/٧۶×١٠ ^۴	٣/٩٢×١٠ ^۴	۴/۳۲×۱۰ ^۴	۴/•۵×۱۰ ^۴	۷	
۲/۳۳×۱۰ ^۵	۳/۲۷×۱۰ ^۵	$\Delta/\cdot 1 \times 1 \cdot \Delta$	۲/۸۶×۱۰ ^۵	۲/۸۴×۱۰ ^۵	۲/۳۸×۱۰ ^۵	۵/۹۶×۱۰ ^۴	١	
۲/۹۳×۱۰ ^۵	۲/۳۲×۱۰ ^۵	۲/۴۱×۱۰ ^۵	۳/۳۶×۱۰ ^۵	۳/۳۵×۱۰ ^۵	۲/۳۶×۱۰ ^۵	۲/۲ • × ۱ • ۵	٣	······
۲/۷۳×۱۰ ^۵	۱/۲۵×۱۰ ^۵	۱/• ٧×١• ^۵	۱/۴۱×۱۰ ^۵	۱/۴۸×۱۰ ^۵	۲/۷۷×۱۰ ^۵	1/21×1· ²	۵	۲۰
۴/۷۸×۱۰۴	۶/۳۷×۱・ ^۴	۵/۹۴×۱۰۴	4/44×1 • 4	۴/۵۷×۱۰۴	۵/۶۶×۱۰۴	4/VX×1.4	٧	
٣/۶۵×۱۰ ^۵	۴/۲۶×۱۰۵	$\Delta/\Lambda V \times 1 \cdot \Delta$	$\gamma/\beta \times 1 \cdot ^{\Delta}$	۳/۶۱×۱۰ ^۵	$\gamma/\beta 1 \times 1 \cdot ^{\Delta}$	9/• 3×1 • *	١	
4/89×10 ⁰	۲/۹ • × ۱ • ۵	۲/۴•×۱۰ ^۵	۴/۷۳×۱۰ ^۵	۴/۷۲×۱۰۵	٣/٨٢×١٠ ^۵	۲/ <i>۸۶×۱۰^۵</i>	٣	
٣/٨٧×١٠ ^٥	۱/۴۳×۱۰ ^۵	۱/۰۸×۱۰ ^۵	۱/۶۵×۱۰ ^۵	۱/۴۶×۱۰ ^۵	۳/۲۲×۱۰ ^۵	1/84×10°	۵	۵۰
۶/۲۹×۱۰*	۶/۳۷×۱・ ^۴	۶/۱۶×۱۰ ^۴	۴/۶۵×۱۰۴	4/42×1 • *	۶/۳۷×۱・ ^۴	۴/۶۵×۱۰۴	۷	

جدول (۳-۷) مقادیر بیشینه گشتاور خمشی برای تعداد مختلف قطعات بتنی و ضخامتهای متفاوت پوشش بتنی

».ضخامت پوشش بتنی (CM) **.تعداد قطعات بتنی

جدول (۳-۸) مقادیر بیشینه نیروی محوری برای تعداد مختلف قطعات بتنی و ضخامتهای متفاوت پوشش بتنی

CL-Dense	CH-Dense	SP-Loose	GW-Loose	GM-Dense	SP-Dense	GW-Dense	**n	*t
۷/۲۳×۱۰ ^۵	۲/۹ ۸ ×۱۰ ^۵	۴/۸۵×۱۰۵	۲/۳ ۸ ×۱۰ ^۵	۲/۵۶×۱۰ ^۵	۴/۴۴×۱۰ ^۵	۶/۹۳×۱۰ ^۵	١	
۴/۱۸×۱۰۵	۲/۳۵×۱۰ ^۵	۳/•۲×۱۰ ^۵	۳/۳ ۱×۱۰ ^۵	٣/٢٢×١٠ ^٥	۳/۳۹×۱۰ ^۵	٣/١٩×١٠ ^۵	٣	
۴/۱۹×۱۰ ^۵	۲/۳۹×۱۰ ^۵	۲/ ۸ ۲×۱۰ ^۵	۲/۵٩×۱۰ ^۵	۲/۵۴×۱۰ ^۵	٣/۴۶×١٠ ^۵	2/49×10	۵	
۲/۷۸×۱۰ ^۵	۲/۴۷×۱۰ ^۵	۲/۹۵×۱۰ ^۵	۲/• ۱×۱• ^۵	۱/۹٩×۱۰ ^۵	۲/۸۷×۱۰ ^۵	۱/۹ ۸ ×۱۰ ^۵	٧	
$V/V \to 1 \cdot ^{\Delta}$	$r/\cdot r_{\times} r_{\times} r_{\bullet}$	$\Delta/NT \times N \cdot \Delta$	۲/۶۲×۱۰ ^۵	۲/۶۲×۱۰ ^۵	۴/۸۴×۱۰۵	۷/۲۲×۱۰ ^۵	١	
۵/۱۹×۱۰ ^۵	۲/۶۱×۱۰ ^۵	۲/ λ ٩×۱۰ ^۵	۳/۶۸×۱۰۵	٣/٧۵×١٠ ^۵	۴/۱۲×۱۰۵	۳/۷۷×۱۰ ^۵	٣	
۴/۹۷×۱۰۵	۲/۴۸×۱۰۵	۲/۷۵×۱۰ ^۵	۲/۵۴×۱۰ ^۵	۲/۵۴×۱۰ ^۵	٣/٩٩×١٠ ^۵	۲/۵۳×۱۰ ^۵	۵	۲۰
۱/۹ ۸ ×۱۰ ^۵	۲/۱۲×۱۰ ^۵	۲/۹۲×۱۰ ^۵	۱/۹ ۸ ×۱۰ ^۵	۱/۹ ۸ ×۱۰ ^۵	۲/۹•×۱۰ ^۵	۱/٩ ٨ ×١٠ ^۵	٧	
$V/T^q \times 1 \cdot ^{\Delta}$	$\gamma/\gamma\gamma_{\times}$	$\Delta/\cdot r \times 1 \cdot \Delta$	۲/۸۸×۱۰ ^۵	$\gamma/\lambda\gamma_{\times}$) • ^۵	$\Delta / \cdot \Lambda \times 1 \cdot \Delta$	۷/۳۵×۱۰ ^۵	١	
۶/۰۰×۱۰ ^۵	۲/۸۱×۱۰ ^۵	۲/۸۴×۱۰ ^۵	۴/•۷×۱۰۵	۴/•۴×۱۰ ^۵	۴/۷۵×۱۰۵	۴/•٧×١٠ ^۵	٣	
۵/۳۲×۱۰ ^۵	۲/۵۵×۱۰ ^۵	۲/۶٩×۱۰ ^۵	۲/۵۳×۱۰ ^۵	۲/۵۸×۱۰ ^۵	۴/۲۱×۱۰ ^۵	۲/۵۳×۱۰ ^۵	۵	ω
۲/۷۳×۱۰ ^۵	۲/۵۱×۱۰ ^۵	۲/۹۱×۱۰ ^۵	۱/۹٩×۱۰ ^۵	۱/۹۴×۱۰۵	۲/۸۱×۱۰ ^۵	۱/۹٩×۱۰ ^۵	γ	

«.ضخامت پوشش بتنی (cm) **.تعداد قطعات بتنی

CL-Dense	CH-Dense	SP-Loose	GW-Loose	GM-Dense	SP-Dense	GW-Dense	**n	*t
۳/۵۴×۱۰ ^۵	۶/۹۳×۱۰ ^۱	۸/۴۴×۱۰ ^۳	۱/۸۵×۱۰ ^۴	۱/۹۲×۱۰ ^۴	۸/۲۵×۱۰ ^۴	۱/۱۵×۱۰ ^۵	١	
۲/۶۲×۱・ ^۴	۸/۹۶×۱۰ ^۳	۱/•۸×۱۰ ^۴	۳/•۲×۱۰ ^۴	٣/• ٩×١• ^۴	۲/۶۵×۱۰۴	۳/۱۱×۱۰ ^۴	٣	
۲/۶۵×۱۰۴	۴/۳۳×۱۰ ^۳	٣/٩۴×١٠ ^٣	۲/۴۰×۱۰ ^۴	۲/۴۳×۱۰ ^۴	۲/۶۰×۱۰۴	۲/۵·×۱· ^۴	۵	······ ٢•
۲/۸۵×۱۰ ^۴	۹/۳۴×۱۰ ^۳	۱/•۲×۱۰ ^۴	۱/ ۸ ٩×۱۰ ^۴	۱/۹Y×۱۰ ^۴	۲/۸۹×۱۰۴	۲/• ۷×۱• ۴	γ	
۴/۱۵×۱۰ ^۵	۱/۱۰×۱۰ ^۲	۱/۳۵×۱۰ ^۴	۲/•٩×۱• ^۴	۲/•Y×۱• ^۴	۶/49×1+ ⁴	۹/ <i>۸۶×</i> ۱۰ ^۴	١	
۴/۲۴×۱۰۴	۱/۵۶×۱۰ ^۴	۱/۳۷×۱۰ ^۴	۴/۰۸×۱۰۴	۴/• ۷×۱۰۴	۴/• ۷×۱•۴	۴/۰۷×۱۰ ^۴	٣	
۴/۱۴×۱۰۴	۵/۴۹×۱۰ ^۳	٣/٩٨×١٠ ^٣	۲/۷۱×۱۰ ^۴	۲/۷۷×۱۰ ^۴	۳/۹•×۱۰۴	۲/۸۹×۱۰ ^۴	۵	۴۰
۲/۲۵×۱۰ ^۴	۱/۱۵×۱۰ ^۴	۱/•۲×۱۰ ^۴	۲/• ۳×۱۰ ۴	۲/۱۳×۱۰۴	۳/۵۷×۱۰۴	۲/۲۵×۱۰۴	γ	
۳/۷۵×۱۰ ^۵	۱/•۴×۱۰ ^۲	۱/۶۸×۱۰ ^۴	۲/۱۲×۱۰ ^۴	۲/۱۵×۱۰ ^۴	۳/۴۹×۱۰۴	۵/۳۶×۱۰ ^۴	١	
۵/۵۵×۱۰ ^۴	٣/۱۰×۱۰ ^۴	۱/۵۵×۱۰۴	۴/۶۶×۱۰ ^۴	۴/۶۵×۱۰۴	۵/•۳×۱۰۴	4/88×1+*	٣	
۵/•۴×۱۰ ^۴	۶/۰۰×۱۰ ^۳	٣/٩۶×١٠ ^٣	۲/۷۶×۱۰ ^۴	۲/۹ ۸ ×۱۰ ^۴	۴/۵۷×۱۰۴	۲/۷۶×۱۰ ^۴	۵	۵۰
٣/۶٧×١٠ ^۴	۱/۱۹×۱۰ ^۴	۱/۱۵×۱۰ ^۴	۲/•۴×۱۰ ^۴	۲/•Y×۱• ^۴	٣/٨۶×١٠۴	۲/• ۴×۱۰ ۴	γ	

جدول (۳-۹) مقادیر بیشینه نیروی برشی برای تعداد مختلف قطعات بتنی و ضخامتهای متفاوت پوشش بتنی

*.ضخامت پوشش بتنی (cm) **.تعداد قطعات بتنی



شکل (۳-۲۷) نمودار گشتاور خمشی – تعداد قطعات بتنی برای خاک GW متراکم



شکل (۳-۲۸) نمودار نیروی محوری – تعداد قطعات بتنی برای خاک GW متراکم



شکل (۳-۲۹) نمودار تنش برشی – تعداد قطعات بتنی برای خاک GW متراکم

در شکلهای شکل (۳-۳۰) تا شکل (۳-۴۱) کنتور گشتاور خمشی، نیروی محوری و نیروی محوری در پوشش بتنی پیوسته و پوششهای بتنی با سه، پنج و هفت قطعه بتنی با ضخامت ۳۰ سانتی متر و برای نمونه خاک GW متراکم آورده شده است. این نمودارها همچنین برای پوشش بتنی با ضخامت ۴۰ و ۵۰ سانتی متر و برای بقیه انواع خاکها نیز وجود دارد، که در بخش پیوست برای نمونه برای خاکهای GW متراکم و غیر متراکم آورده شده است.

همان گونه که در روشهای تحلیلی مورد استفاده در پژوهش، نشان داده شده است، بیشترین میزان نیروی برشی و گشتاور خمشی در زاویه ۴۵، ۱۳۵، ۲۲۵ و ۳۱۵ درجه اتفاق میافتد. در شکلهای (۳-۳۰) تا (۳-۴۱) کنتور گشتاور خمشی، نیروی محوری و نیروی برشی برای حالتهای مختلف تعداد قطعات بتنی ارائه شده است که این مقادیر در زاویههای گفته شده در بالا اتفاق افتاده است. این شکلها نشان میدهد که نتایج عددی از نظر زوایای رخداد، بیشترین مقادیر این پارامترها با نتایج روشهای تحلیلی همخوانی خوبی دارد.



شکل (۳-۳۰) کنتور گشتاور خمشی پوشش بتنی پیوسته با ضخامت ۳۰ سانتیمتر برای خاک GW متراکم



شکل (۳-۳۱) کنتور نیروی محوری پوشش بتنی پیوسته با ضخامت ۳۰ سانتیمتر برای خاک GW متراکم



شکل (۳-۳۲) کنتور نیروی برشی پوشش بتنی پیوسته با ضخامت ۳۰ سانتیمتر برای خاک GW متراکم



شکل (۳–۳۳) کنتور گشتاور خمشی پوشش با ۳ قطعه بتنی با ضخامت ۳۰ سانتیمتر برای خاک GW متراکم



شکل (۳-۳۴) کنتور نیروی محوری پوشش با ۳ قطعه بتنی با ضخامت ۳۰ سانتیمتر برای خاک GW متراکم



شکل (۳–۳۵) کنتور نیروی برشی پوشش با ۳ قطعه بتنی با ضخامت ۳۰ سانتیمتر برای خاک GW متراکم



شکل (۳-۳۶) کنتور گشتاور خمشی پوشش با ۵ قطعه بتنی با ضخامت ۳۰ سانتیمتر برای خاک GW متراکم

FLA C3D 5.01 ©2015 Itasca Consulting Group, Inc. Step 236945 க.ட 10:37:43 2017/07/10	
Liner Nx 1.4908E+04 1.2500E+04 1.2500E+04 7.5000E+03 5.000E+03 2.5000E+03 2.5000E+03 -2.5000E+03 -5.0000E+03 -7.5000E+03 -7.5000E+04 -1.2500E+04 -1.2500E+04 -2.2500E+04 -2.2500E+04 -2.2500E+04 -3.	

شکل (۳-۳۷) کنتور نیروی محوری پوشش با ۵ قطعه بتنی با ضخامت ۳۰ سانتیمتر برای خاک GW متراکم



شکل (۳–۳۸) کنتور نیروی برشی پوشش با ۵ قطعه بتنی با ضخامت ۳۰ سانتیمتر برای خاک GW متراکم



شکل (۳-۳۹) کنتور گشتاور خمشی پوشش با ۲ قطعه بتنی با ضخامت ۳۰ سانتیمتر برای خاک GW متراکم



شکل (۳-۴۰) کنتور نیروی محوری پوشش با ۷ قطعه بتنی با ضخامت ۳۰ سانتیمتر برای خاک GW متراکم



شکل (۳-۴۱) کنتور نیروی برشی پوشش با ۷ قطعه بتنی با ضخامت ۳۰ سانتیمتر برای خاک GW متراکم در ادامه نمودار تغییرات گشتاور خمشی، نیروی محوری و نیروی برشی بر حسب تعداد قطعات بتنی پوشش نگهداری برای خاکهای GW غیرمتراکم، SP متراکم، GM غیرمتراکم، GM متراکم، CH متراکم، AT متراکم، ۵۹

در شکلهای (۳–۴۲) تا (۳–۵۹) تاثیر تعداد قطعات بتنی بر گشتاور خمشی، نیروی محوری و نیروی برشی در قالب نمودار نشان داده شده است. با توجه به نمودارها میتوان نتیجه گرفت که مقادیر بیشینه این پارامترها با افزایش تعداد قطعات بتنی کاهش یافته است. دلیل وقوع این موضوع این است که با افزایش تعداد قطعات بتنی، تعداد اتصالات طولی در حلقه بتنی افزایش مییابد و با افزایش آن و به دلیل جابجایی بیشتر قطعات، مقادیر بیشینه این پارامترها کاهش یافته است.



شکل (۳-۴۲) نمودار گشتاور خمشی – تعداد قطعات بتنی برای خاک GW غیرمتراکم



شکل (۳-۴۳) نمودار نیروی محوری – تعداد قطعات بتنی برای خاک GW غیرمتراکم



شکل (۳-۴۴) نمودار تنش برشی – تعداد قطعات بتنی برای خاک GW غیر متراکم



شکل (۳–۴۵) نمودار گشتاور خمشی – تعداد قطعات بتنی برای خاک SP متراکم



شکل (۳–۴۶) نمودار نیروی محوری – تعداد قطعات بتنی برای خاک SP متراکم



شکل (۳-۴۷) نمودار تنش برشی – تعداد قطعات بتنی برای خاک SP متراکم



شکل (۳-۴۸) نمودار گشتاور خمشی – تعداد قطعات بتنی برای خاک SP غیر متراکم



شکل (۳-۴۹) نمودار نیروی محوری – تعداد قطعات بتنی برای خاک SP غیر متراکم



شکل (۳-۵۰) نمودار تنش برشی – تعداد قطعات بتنی برای خاک SP غیر متراکم



شکل (۳-۵۱) نمودار گشتاور خمشی – تعداد قطعات بتنی برای خاک GM متراکم



شکل (۳-۵۲) نمودار نیروی محوری – تعداد قطعات بتنی برای خاک GM متراکم



شکل (۳-۵۳) نمودار تنش برشی – تعداد قطعات بتنی برای خاک GM متراکم



شکل (۳-۵۴) نمودار گشتاور خمشی – تعداد قطعات بتنی برای خاک CH متراکم



شکل (۳-۵۵) نمودار نیروی محوری – تعداد قطعات بتنی برای خاک CH متراکم



شکل (۳–۵۶) نمودار تنش برشی – تعداد قطعات بتنی برای خاک CH متراکم



شکل (۳-۵۷) نمودار گشتاور خمشی – تعداد قطعات بتنی برای خاک CL متراکم



شکل (۳-۵۸) نمودار نیروی محوری – تعداد قطعات بتنی برای خاک CL متراکم



شکل (۳–۵۹) نمودار تنش برشی – تعداد قطعات بتنی برای خاک CL متراکم

۹-۳- جمعبندی

در تحلیلهای این پژوهش، از انواع خاکهای درشت دانهای شنی، دانهای ماسهای و ریزدانه استفاده شده است تا نسبتا بازه کاملی از انواع خاکها در نظر گرفته شده باشد. همچنین به منظور بررسی تاثیر چگالی، از انواع با تراکم بالا و تراکم کم خاکها استفاده شده است. همچنین به منظور بررسی تعداد قطعات بتنی از پوشش بتنی پیوسته، شامل ۳، ۵ و ۷ قطعه استفاده شده است. در نهایت برای انجام تحلیلها و گردآوری نتایج، تاثیر پارامترهای خاک و پوشش بتنی تحلیل شده است.
فصل 1: جمع بندی، نتیجه گیری و پیشنهادات

۱–۱– مقدمه

در این فصل به بررسی و ذکر نتایج حاصل از این پژوهش و همچنین پیشنهادات مربوط به پژوهش-های آینده پرداخته شده است. نتایج حاصل از این پژوهش را میتوان در قالب دو دسته خلاصه نمود. دسته اول نتایج مربوط به پارامنرهای خاک در حالت با پوشش بتنی پیوسته است. این دسته از نتایج با نتایج حاصل از روشهای تحلیلی نیز مقایسه گردیده است. دسته دوم نتایج مربوط به پارامترهای پوشش نگهداری از جمله ضخامت و تعداد قطعات بتنی است. این نتایج نیز برای انواع مختلف خاکهای دانهای و چسبنده با تعداد مختلف قطعات بتنی در پوشش نگهداری انجام گردیده است. در ادامه نتایج این پژوهش ارایه شده است.

۲-۱- جمعبندی و نتیجه گیری

- ✓ در طراحی پوشش بتنی نگهداری تونلها باید ملزومات اساسی برای پایداری، دوام و هزینه را مد نظر قرار داد. برای دستیابی به این ملزومات طراحی، ابتدا باید نیروهایی را که پوشش بتنی نگهداری تونل در طول عمر بهرهبرداری متحمل میشود را تعیین کرد. یکی از مهمترین عواملی که باعث ایجاد نیروهای محوری و برشی و گشتاور خمشی در پوشش نگهداری تونل میشود، زمینلرزه است. هرچند تونلها نسبت به سازههای احداث شده در سطح زمین امنیت بالاتری برخوردار هستند، اما آسیبهای اخیر به وجود آمده به دلیل زمینلرزهها، لحاظ بار دینامیکی در طراحی سازههای زیرزمینی را بسیار پررنگ کرده است.
- ✓ به منظور بررسی پاسخ تونل در مقابل بارهای لرزهای ناشی از زمین لرزه، می توان از روشهای
 آماری، روشهای تجربی، روشهای تحلیلی و روشهای عددی استفاده کرد.
- ✓ یکی از محدودیتهای مهم روشهای تحلیلی آن است که برای پوششهای نگهداری پیوسته توسعه داده شدهاند. این در حالیاست که با استفاده از روشهای عددی علاوه بر پوشش بتنی پیوسته، پوشش متشکل از تعدادی قطعات بتنی را نیز میتوان تحلیل و بررسی کرد.
- ✓ در تحلیلهای دینامیکی که با استفاده از روشهای عددی انجام میشوند، زمان انجام تحلیل
 به عوامل متعددی وابسته است. از جمله این عوامل میتوان به اندازه مدل، اندازه مش و
 قدرت سیستم کامپیوتری مورد استفاده اشاره نمود. به طور کلی با افزایش اندازه مدل، مدت

زمان اجرای مدل و انجام تحلیل افزایش مییابد. همچنین با افزایش تعداد مـشهـا (کـاش اندازه مشها) مدت زمان اجرای مدل و انجام تحلیل افزایش مییابد.

- ✓ روشهای تحلیلی و فرم بسته با محدودیتهایی روبرو هستند که تقریبا در روشهای عـددی با این محدودیتها مواجه نیسـتند. در روشهـای تحلیلـی پوشـش نگهـداری تونـل و خـاک درونگیر هردو همگن و با رفتار الاستیک خطی در نظر گرفته میشوند. تاثیر مراحل حفـاری در این روشها در نظر گرفته نمیشود و پوشش نگهداری با مقطع دایره و بـا ضـخامت ثابـت است.
- ✓ بطور کلی با افزایش مدول تغییر شکل پذیری مقدار نیروی محوری بیشینه کاهش و مقدار نیروی بر شی افزایش می یابد.
- ✓ با افزایش مدول تغییر شکل پذیری مقدار گشتاور خمشی بیشینه ایجاد شده در پوشـش بتنـی
 تونل کاهش می یابد.
- ✓ روش پینزن برای نیروی محوری ایجاد شده در پوشش بتنی تونل مقادیر کمتری نسبت به دو روش ونگ و بوبت و همچنین روش عددی نتیجه میدهد.
- ✓ روش بوبت برای گشتاور خمشی ایجاد شده در پوشش بتنی تونل مقادیر پایین تری را نسبت
 به روش تحلیلی دیگر و عددی نتیجه میدهد.
- ✓ بهطور کلی نتایج حاصل از روشهای تحلیلی مقادیر نسبتا بالاتری در مقایسه با روش عـددی
 نشان میدهد.
- ✓ با افزایش ضخامت پوشش بتنی تونل گشتاور خمشی به طور چشمگیری افزایش مییابد.
 همچنین به نظر میرسد که افزایش ضخامت پوشش بتنی تونل تغییری در نیروی محوری و برشی ایجاد شده در پوشش بتنی ایجاد نمی کند.
- ✓ بهطور کلی با افزایش تعداد قطعات بتنی در انواع مختلف خاک مقادیر گشتاور خمشی، نیروی برشی و نیروی محوری ایجاد شده در پوشش بتنی تونل کاهش مییابد.

۱–۳– پیشنهادات

 ✓ در این پژوهش تغییرات مشخصات پوشش بتنی تونل و خاک درون گیر تحت یک نوع خاص زمین لرزه مورد تحلیل قرار گرفته است. پیشنهاد می شود کـه در پـژوهش هـای آینـده تـاثیر مشخصات زمین لرزه نیز مورد بررسی قرار گیرد.

- ✓ در این پژوهش برای تعداد قطعات بتنی متفاوت آرایش ثابتی در نظر گرفته شده است.
 پیشنهاد می شود که در پژوهش دیگری تاثیر آرایش قرار گیری قطعات بتنی در کنار یکدیگر مورد مطالعه و بررسی قرار گیرد.
- ✓ تونلهای مدلسازی شده در این پژوهش در مسیر و راستای بدون قوس و شیب مورد تحلیل
 و بررسی قرار گرفتهاند. پیشنهاد می شود در پژوهش های دیگری تاثیر قوس و شیب نیز مورد
 بررسی و تحلیل قرار گیرد.



Bolouri Bazaz, J., & Besharat, V. (2008, October). An investigation on seismic anakysis of shallow tuneels in soil medium. In 14th World Conference on Earthquake Engineering .

Bobet, A. (2003). Effect of pore water pressure on tunnel support during static and seismic loading. Tunnelling and Underground Space Technology, 18(4), 377-393.

Brinkgreve, R. B. J., & Vermeer, P. A. (2002). Plaxis users manual. Balkema, Rotterdam (The Neetherlands).

Corigliano, M., Scandella, L., Lai, C. G., & Paolucci, R. (2011). Seismic analysis of deep tunnels in near fault conditions: a case study in Southern Italy. Bulletin of Earthquake Engineering, 9(4), 975-995.

Cundall, P. A. (2008). FLAC 3D Manual: a computer program for fast Lagrangian analysis of continua (Version 4.0). Minneapolis, Minnesota, USA.

Das, B. (2007). Principles of geotechnical engineering. Cengage. Learning .

Do, N. A., Dias, D., Oreste, P., & Djeran-Maigre, I. (2015). 2D numerical investigation of segmental tunnel lining under seismic loading. Soil Dynamics and Earthquake Engineering, 72, 66-76.

Einstein, H. H., & Schwartz, C. W. (1979). Simplified analysis for tunnel supports. Journal of Geotechnical and Geoenvironmental Engineering, 105(ASCE 14541).

Fahimifar, A., & Vakilzadeh, A. (2009). Numerical and analytical solutions for ovaling deformation in circular tunnels under seismic loading. International Journal of Recent Trends in engineering, 1(6), 30-35.

Geo Tech Data. (2017). Geo Tech Data. Retrieved from http://www.geotechdata.info/parameter/parameter.html

Guglielmetti, V., Grasso, P., Mahtab, A., & Xu, S. (Eds.). (2008). Mechanized tunnelling in urban areas: design methodology and construction control. CRC Press.

Hashash, Y. M., Park, D., John, I., & Yao, C. (2005). Ovaling deformations of circular tunnels under seismic loading, an update on seismic design and analysis of underground structures. Tunnelling and Underground Space Technology, 20(5), 435-441.

Itasca, F. L. A. C. (2002). Fast Lagrangian Analysis of Continua, Version 4.0 User's Guide, Itasca Consulting Group. Inc., Thrasher Square East, 708p.

Koolen, A. J. (1982). Handbook of soil mechanics. Vol. 2 soil testing: Árpád Kézdi. Elsevier Scientific Publishing Company, Amsterdam/Oxford/New York, jointly with Akadémiai Kiadó, Budapest, Hungary, 1980. 258 pp., 345 figs., 34 tables, US \$61.75/Dfl. 145.00, ISBN 0-444-99778-4.

Kontoe, S., Zdravkovic, L., Potts, D. M., & Menkiti, C. O. (2008). Case study on seismic tunnel response. Canadian Geotechnical Journal, 45(12), 1743-1764.

Kouretzis, G. P., Sloan, S. W., & Carter, J. P. (2013). Effect of interface friction on tunnel liner internal forces due to seismic S-and P-wave propagation. Soil Dynamics and Earthquake Engineering, 46, 41-51.

Kuhlemeyer, R. L., & Lysmer, J. (1973). Finite element method accuracy for wave propagation problems. Journal of Soil Mechanics & Foundations Div, 99(Tech Rpt).

Memarian, H. (1998). Engineering geology and geotechnics. publisher of Tehran University.

O'Carroll, J. B. (2005). A Guide to Planning, Constructing, and Supervising Earth Pressure Balance TBM Tunneling. Parsons Brinckerhoff .

Obrzud, R., & Truty, A. (2012). The hardening soil model-a practical guidebook z soil. Report PC, 100701.

Oreste, P. (2015). Simplified analysis of the lining behavior during earthquakes in deep rock tunnels. American Journal of Applied Sciences, 12(3), 191-199.

Owen, G. N., & Scholl, R. E. (1981). Earthquake engineering of large underground structures. NASA STI/Recon Technical Report N, 82.

Pakbaz, M. C., & Yareevand, A. (2005). 2-D analysis of circular tunnel against earthquake loading. Tunnelling and Underground Space Technology, 20(5), 411-417.

Park, K. H., Tantayopin, K., & Tontavanich, B. (2006, February). Analytical solutions for seismic design of tunnel lining in Bangkok MRT Subway. In Proceedings of the International Symposium on Underground Excavation and Tunneling, Bangkok, Thailand (pp. 541-550).

Park, K. H., Tantayopin, K., Tontavanich, B., & Owatsiriwong, A. (2009). Analytical solution for seismic-induced ovaling of circular tunnel lining under no-slip interface conditions: A revisit. Tunnelling and Underground Space Technology, 24(2), 231-235.

Penzien, J. (2000). Seismically induced racking of tunnel linings. Earthquake engineering & structural dynamics, 29(5), 683-691.

Penzien, J., & Wu, C. L. (1998). Stresses in linings of bored tunnels. Earthquake engineering & structural dynamics, 27(3), 283-300.

Sedarat, H., Kozak, A., Hashash, Y. M., Shamsabadi, A., & Krimotat, A. (2009). Contact interface in seismic analysis of circular tunnels. Tunnelling and Underground Space Technology, 24(4), 482-490. Shahrour, I., Khoshnoudian, F., Sadek, M., & Mroueh, H. (2010). Elastoplastic analysis of the seismic response of tunnels in soft soils. Tunnelling and underground space technology, 25(4), 478-482.

Sharma, S., & Judd, W. R. (1991). Underground opening damage from earthquakes. Engineering Geology, 30(3-4), 263-276.

Sliteen, I., Mroueh, H., & Sadek, M. (2011). Three-dimensional modeling of the behavior of shallow tunnel under seismic loading. 20ème Congrès Français de Mécanique, 28 sept. 2011-25044 Besançon, France (FR).

Torcato, D. M. M. F. (2010). Seismic behaviour of shallow tunnels in stratified ground. Master's thesis). Univeridade Ténica de Lisboa.

Wang, J. N. (1993). Seismic design of tunnels: a state-of-the-art approach, monograph, monograph 7. Parsons, Brinckerhoff, Quade and Douglas Inc., New York.

F.-E. Udwadia and M.-D. Trifunac, "Comparison of earthquake and micro tremor ground motion in El Centro, California," Bulletin of the Seismological Society of America, vol. 63, no. 4, pp. 1227–1253, 1973.

Wittke, W., Erichsen, C., & Gattermann, J. (2006). Stability Analysis and Design for Mechanized Tunnelling. WBI, Felsbau GmbH, Aachen.

<u>پيو</u>ست

نمودارها



شکل ۱- کنتور گشتاور خمشی پوشش بتنی پیوسته با ضخامت ۴۰ سانتیمتر برای خاک GW متراکم



شکل ۲- کنتور گشتاور خمشی پوشش پوشش با ۳ قطعه بتنی و ضخامت ۴۰ سانتیمتر برای خاک GW متراکم



شکل ۳- کنتور گشتاور خمشی پوشش پوشش با ۵ قطعه بتنی و ضخامت ۴۰ سانتیمتر برای خاک GW متراکم



شکل ۴- کنتور گشتاور خمشی پوشش پوشش با ۷ قطعه بتنی و ضخامت ۴۰ سانتیمتر برای خاک GW متراکم



شکل ۵- کنتور گشتاور خمشی پوشش بتنی پیوسته با ضخامت ۵۰ سانتیمتر برای خاک GW متراکم



شکل ۶- کنتور گشتاور خمشی پوشش پوشش با ۳ قطعه بتنی و ضخامت ۵۰ سانتیمتر برای خاک GW متراکم

FLAC3D 5.01 ©2015 Itasca Consulting Group, Inc. Step 329992 ≟ 05:37:14 2017/07/28	
Liner My 1.0594E+05 1.000E+05 9.0000E+04 8.0000E+04 6.0000E+04 4.0000E+04 4.0000E+04 2.0000E+04 1.0000E+04 1.0000E+04 -1.0000E+04 -2.0000E+04 -3.0000E+04 -3.0000E+04 -5.0000E+04 -5.0000E+04 -6.0000E+04 -6.0000E+04 -8.7827E+04 SUTX = 0.1.0	

شکل ۷- کنتور گشتاور خمشی پوشش پوشش با ۵ قطعه بتنی و ضخامت ۵۰ سانتیمتر برای خاک GW متراکم



شکل ۸- کنتور گشتاور خمشی پوشش پوشش با ۷ قطعه بتنی و ضخامت ۵۰ سانتیمتر برای خاک GW متراکم



شکل ۹- کنتور نیروی محوری پوشش بتنی پیوسته با ضخامت ۴۰ سانتیمتر برای خاک GW متراکم



شکل ۱۰- کنتور نیروی محوری پوشش با ۳ قطعه بتنی و ضخامت ۴۰ سانتیمتر برای خاک GW متراکم



شکل ۱۱- کنتور نیروی محوری پوشش با ۵ قطعه بتنی و ضخامت ۴۰ سانتیمتر برای خاک GW متراکم



شکل ۱۲- کنتور نیروی محوری پوشش با ۷ قطعه بتنی و ضخامت ۴۰ سانتیمتر برای خاک GW متراکم



شکل ۱۳- کنتور نیروی محوری پوشش بتنی پیوسته با ضخامت ۵۰ سانتیمتر برای خاک GW متراکم



شکل ۱۴- کنتور نیروی محوری پوشش با ۳ قطعه بتنی و ضخامت ۵۰ سانتیمتر برای خاک GW متراکم

FLAC3D 5.01 ©2015 Itasca Consulting Group, Inc. Step 329694 k 05.20:09 2017/07/28	
-3.3175E+05 -3.5000E+05 -3.7500E+05 -4.0000E+05 -4.2500E+05 -4.2500E+05 -4.7500E+05 -5.2500E+05 -5.2500E+05 -5.7500E+05 -6.2500E+05 -6.2500E+05 -7.2500E+05 -7.2500E+05 -7.500E+05 -7.500E+05 -7.500E+05 -7.500E+05 -7.8470E+05 surfX = 0,1,0	

شکل ۱۵- کنتور نیروی محوری پوشش با ۵ قطعه بتنی و ضخامت ۵۰ سانتیمتر برای خاک GW متراکم



شکل ۱۶- کنتور نیروی محوری پوشش با ۲ قطعه بتنی و ضخامت ۵۰ سانتیمتر برای خاک GW متراکم



شکل ۱۷- کنتور نیروی برشی پوشش بتنی پیوسته با ضخامت ۴۰ سانتیمتر برای خاک GW متراکم



شکل ۱۸- کنتور نیروی برشی پوشش با ۳ قطعه بتنی و ضخامت ۴۰ سانتیمتر برای خاک GW متراکم



شکل ۱۹- کنتور نیروی برشی پوشش با ۵ قطعه بتنی و ضخامت ۴۰ سانتیمتر برای خاک GW متراکم



شکل ۲۰- کنتور نیروی برشی پوشش با ۷ قطعه بتنی و ضخامت ۴۰ سانتیمتر برای خاک GW متراکم

©20 Ste	FLAC3D 5.01 115 Itasca Consulting Group, Inc. up 634269 05:17:16 2017/07/28	
Li	Arr Qx 4.9451E+04 4.5000E+04 3.5000E+04 3.5000E+04 2.5000E+04 2.5000E+04 2.5000E+04 1.5000E+04 1.5000E+04 1.5000E+04 -5.0000E+03 0.0000E+03 -5.0000E+03 -1.0000E+04 -2.5000E+04 -2.5000E+04 -3.5000E+04 -3.5000E+04 -4.9476E+04 urtX = 0.1.0	

شکل ۲۱- کنتور نیروی برشی پوشش بتنی پیوسته با ضخامت ۵۰ سانتیمتر برای خاک GW متراکم



شکل ۲۲- کنتور نیروی برشی پوشش با ۳ قطعه بتنی و ضخامت ۵۰ سانتیمتر برای خاک GW متراکم

FLAC3D 5.01 ©2015 Itasca Consulting Group, Inc. Step 329992 க. ப 05:39:20 2017/07/28	
Liner Qx 9.5487E+03 9.0000E+03 8.0000E+03 7.0000E+03 5.0000E+03 5.0000E+03 4.0000E+03 2.0000E+03 1.0000E+03 1.0000E+03 -2.0000E+03 -2.0000E+03 -3.0000E+03 -3.0000E+03 -6.0000E+03 -6.0000E+03 -7.0000E+03 -8.0000E+03 -9.000E+03 -9.000E+03 -9.000E+03 -9.000E+03 -9.000E+03 -9.000E+03 -9.000E+03 -9.000E+03 -9.000E+03 -9.000E+03 -0.000	

شکل ۲۳- کنتور نیروی برشی پوشش با ۵ قطعه بتنی و ضخامت ۵۰ سانتیمتر برای خاک GW متراکم



شکل ۲۴- کنتور نیروی برشی پوشش با ۷ قطعه بتنی و ضخامت ۵۰ سانتیمتر برای خاک GW متراکم



شکل ۲۵- کنتور گشتاور خمشی پوشش بتنی پیوسته با ضخامت ۳۰ سانتیمتر برای خاک GW غیر متراکم



شکل ۲۶- کنتور گشتاور خمشی پوشش پوشش با ۳ قطعه بتنی و ضخامت ۳۰ سانتیمتر برای خاک GW غیر متراکم



شکل ۲۷- کنتور گشتاور خمشی پوشش پوشش با ۵ قطعه بتنی و ضخامت ۳۰ سانتیمتر برای خاک GW غیر متراکم



شکل ۲۸- کنتور گشتاور خمشی پوشش با ۲ قطعه بتنی و ضخامت ۳۰ سانتیمتر برای خاک GW غیر متراکم



شکل ۲۹- کنتور گشتاور خمشی پوشش بتنی پیوسته با ضخامت ۴۰ سانتیمتر برای خاک GW غیر متراکم



شکل ۳۰- کنتور گشتاور خمشی پوشش پوشش با ۳ قطعه بتنی و ضخامت ۴۰ سانتیمتر برای خاک GW غیر متراکم



شکل ۳۱- کنتور گشتاور خمشی پوشش پوشش با ۵ قطعه بتنی و ضخامت ۴۰ سانتیمتر برای خاک GW غیر متراکم



شکل ۳۲- کنتور گشتاور خمشی پوشش پوشش با ۷ قطعه بتنی و ضخامت ۴۰ سانتیمتر برای خاک GW غیر متراکم



شکل ۳۳- کنتور گشتاور خمشی پوشش بتنی پیوسته با ضخامت ۵۰ سانتیمتر برای خاک GW غیر متراکم



شکل ۳۴- کنتور گشتاور خمشی پوشش با ۳ قطعه بتنی و ضخامت ۵۰ سانتیمتر برای خاک GW غیر متراکم

FLAC3D 5.01 ©2015 Itasca Consulting Group, Inc. Step 329992 È.⇔ 06:14:18 2017/07/28	
Liner My 1.0594E+05 1.0000E+05 9.0000E+04 8.0000E+04 7.0000E+04 6.0000E+04 5.0000E+04 4.0000E+04 2.0000E+04 1.0000E+04 -2.0000E+04 -3.0000E+04 -3.0000E+04 -5.0000E+04 -6.0000E+04 -6.0000E+04 -8.7827E+04 SurfX = 0.1.0	

شکل ۳۵- کنتور گشتاور خمشی پوشش با ۵ قطعه بتنی و ضخامت ۵۰ سانتیمتر برای خاک GW غیر متراکم



شکل ۳۶- کنتور گشتاور خمشی پوشش پوشش با ۷ قطعه بتنی و ضخامت ۵۰ سانتیمتر برای خاک GW غیر متراکم



شکل ۳۷- کنتور نیروی محوری پوشش بتنی پیوسته با ضخامت ۳۰ سانتیمتر برای خاک GW غیر متراکم



شکل ۳۸- کنتور نیروی محوری پوشش با ۳ قطعه بتنی و ضخامت ۳۰ سانتیمتر برای خاک GW غیر متراکم



شکل ۳۹- کنتور نیروی محوری پوشش با ۵ قطعه بتنی و ضخامت ۳۰ سانتیمتر برای خاک GW غیر متراکم



شکل ۴۰- کنتور نیروی محوری پوشش با ۷ قطعه بتنی و ضخامت ۳۰ سانتیمتر برای خاک GW غیر متراکم



شکل ۴۱- کنتور نیروی محوری پوشش بتنی پیوسته با ضخامت ۴۰ سانتیمتر برای خاک GW غیر متراکم



شکل ۴۲- کنتور نیروی محوری پوشش با ۳ قطعه بتنی و ضخامت ۴۰ سانتیمتر برای خاک GW غیر متراکم



شکل ۴۳- کنتور نیروی محوری پوشش با ۵ قطعه بتنی و ضخامت ۴۰ سانتیمتر برای خاک GW غیر متراکم



شکل ۴۴- کنتور نیروی محوری پوشش با ۷ قطعه بتنی و ضخامت ۴۰ سانتیمتر برای خاک GW غیر متراکم



شکل ۴۵- کنتور نیروی محوری پوشش بتنی پیوسته با ضخامت ۵۰ سانتیمتر برای خاک GW غیر متراکم



شکل ۴۶- کنتور نیروی محوری پوشش با ۳ قطعه بتنی و ضخامت ۵۰ سانتیمتر برای خاک GW غیر متراکم



شکل ۴۷- کنتور نیروی محوری پوشش با ۵ قطعه بتنی و ضخامت ۵۰ سانتیمتر برای خاک GW غیر متراکم



شکل ۴۸- کنتور نیروی محوری پوشش با ۷ قطعه بتنی و ضخامت ۵۰ سانتیمتر برای خاک GW غیر متراکم

©20 Ste	FLAC3D 5.01 D15 Itasca Consulting Group, Inc. ep 452024 = 05:48:41 2017/07/28	
Li	August 2 4.9165E+04 4.5000E+04 3.5000E+04 3.5000E+04 2.5000E+04 2.5000E+04 2.5000E+04 2.5000E+04 1.5000E+04 1.5000E+04 1.5000E+04 1.0000E+04 -5.0000E+03 0.0000E+03 -1.0000E+04 -1.5000E+04 -2.0000E+04 -3.5000E+04 -3.5000E+04 -4.0000E+04 -4.9102E+04 urtX = 0.10	

شکل ۴۹- کنتور نیروی برشی پوشش بتنی پیوسته با ضخامت ۳۰ سانتیمتر برای خاک GW غیر متراکم



شکل ۵۰- کنتور نیروی برشی پوشش با ۳ قطعه بتنی و ضخامت ۳۰ سانتیمتر برای خاک GW غیر متراکم



شکل ۵۱- کنتور نیروی برشی پوشش با ۵ قطعه بتنی و ضخامت ۳۰ سانتیمتر برای خاک GW غیر متراکم



شکل ۵۲- کنتور نیروی برشی پوشش با ۷ قطعه بتنی و ضخامت ۳۰ سانتیمتر برای خاک GW غیر متراکم

©2 St	FLA C3D 5.01 1015 Itasca Consulting Group, Inc. ep 546158 - 05:57:54 2017/07/28	
L	iner Qx 4.7309E+04 4.5000E+04 3.5000E+04 3.5000E+04 2.5000E+04 2.5000E+04 1.5000E+04 1.5000E+04 1.5000E+04 5.0000E+03 0.0000E+03 0.0000E+03 -5.0000E+03 -1.5000E+04 -2.5000E+04 -2.5000E+04 -3.5000E+04 -3.5000E+04 -4.5000E+04 -4.7415E+04 SufX = 0.10	

شکل ۵۳- کنتور نیروی برشی پوشش بتنی پیوسته با ضخامت ۴۰ سانتیمتر برای خاک GW غیر متراکم



شکل ۵۴- کنتور نیروی برشی پوشش با ۳ قطعه بتنی و ضخامت ۴۰ سانتیمتر برای خاک GW غیر متراکم


شکل ۵۵- کنتور نیروی برشی پوشش با ۵ قطعه بتنی و ضخامت ۴۰ سانتیمتر برای خاک GW غیر متراکم



شکل ۵۶- کنتور نیروی برشی پوشش با ۷ قطعه بتنی و ضخامت ۴۰ سانتیمتر برای خاک GW غیر متراکم

FLAC3D 5.01 ©2015 Itasca Consulting Group, Inc. Step 633028 ➡ 06:09:45 2017/07/28	
Liner Qx 4.6286E+04 4.5000E+04 4.0000E+04 3.5000E+04 2.5000E+04 2.5000E+04 1.5000E+04 1.5000E+04 1.0000E+04 5.0000E+03 -1.0000E+04 -2.0000E+04 -2.5000E+04 -3.5000E+04 -3.5000E+04 -4.5000E+04 -4.5000E+04 -4.5000E+04 -4.6194E+04 SurfX = 0.1.0	

شکل ۵۲- کنتور نیروی برشی پوشش بتنی پیوسته با ضخامت ۵۰ سانتیمتر برای خاک GW غیر متراکم



شکل ۵۸- کنتور نیروی برشی پوشش با ۳ قطعه بتنی و ضخامت ۵۰ سانتیمتر برای خاک GW غیر متراکم

FLAC3D 5.01 ©2015 Itasca Consulting Group, Inc. Step 329992 ف.ب 06:15:13 2017/07/28	
Liner Qx 9.5487E+03 9.0000E+03 8.0000E+03 7.0000E+03 5.0000E+03 5.0000E+03 3.0000E+03 2.0000E+03 1.0000E+03 0.0000E+03 -2.0000E+03 -3.0000E+03 -3.0000E+03 -3.0000E+03 -5.0000E+03 -6.0000E+03 -7.0000E+03 -7.0000E+03 -8.0000E+03 -9.0246E+03 SuffX = 0.1.0	

شکل ۵۹- کنتور نیروی برشی پوشش با ۵ قطعه بتنی و ضخامت ۵۰ سانتیمتر برای خاک GW غیر متراکم



شکل ۶۰- کنتور نیروی برشی پوشش با ۷ قطعه بتنی و ضخامت ۵۰ سانتیمتر برای خاک GW غیر متراکم

کد FLAC3D

کد کامپیوتری نرمافزار FLAC3D برای نمونه مدلی با پوشش نگهداری پیوسته و برای ۳ ثانیه ابتدایی زمینلرزه در ادامه ارائه شده است.

· Model.f3dat فایل اول با نام Model.f3dat

;Model.f3dat new set fish autocreate on title GW - Loose Model for Continuous Lining - Full Slip Case define _mod_param ; Geometry global rad_ = 3.3global width = 4.2; Ground Mass Properties global $E_m = 320e6$ global nu_m_ = 0.3global bulk_ = $(E_m)/(3.*(1-2.*nu_m))$ global shear_ = $(E_m)/(2.*(1+nu_m))$ global $Fric_{-} = 40$ global coh m = 0global Density_m = 2153; Liner Properties global $E_s = 25e9$ global $nu_s = 0.15$ global thick = 0.3global width_ $s_{-} = 1.4$ global Density s = 2200global no slip = 0; no-slip case $global coh_{-} = 1e20$; no-slip case ; global no_slip = 0 ; full-slip case ; global $coh_{-} = 0$; full-slip case end @_mod_param def _mod_setup local nsize = $0.5*pi*rad_{6}$ local delzmin = 7*1.05; approx. zone thickness at tunnel surface global $lk_{=} = 100*((bulk_{+} + (4.0/3.0)*shear_)/delzmin)$ end @_mod_setup ; Create the ground mass (zones). gen zone radcyl size 5 6 6 12 rat 1 1 1 1.01 & p0 0 0 0 p1 30 0 0 p2 0 4.2 0 p3 0 0 15 dim @rad_ @rad_ @rad_ @rad_ fill

```
gen zone reflect dip 0 dd 0 origin 0 0 0
model mech mohr
prop bul @bulk_ shea @shear_ friction @Fric_ coh @coh_m_
ini density @Density_m
set gravity 0 0 -10
; Specify boundary conditions.
fix x range x 29.9 30.1
fix x range x -29.9 -30.1
fix y range y -0.1 0.1
fix y range y 4.19 4.21
fix z range z -14.9 -15.1
; Histories
history add id 1 unbal
history nstep 20
save pre
solve
def titletext
local tmp = "GW - Loose Model for Continuous Lining"
titletext = tmp + " - First Steady State"
end
title @titletext
save First state
restore First state
ini xvel=0 yvel=0 zvel=0
ini xdisp=0 ydisp=0 zdisp=0
model null range cyl end1 0 0 0 end2 0 14 0 rad 3.3 z -3.3 3.3
; Create the support (linerSELs).
sel liner id=1 crossdiag elemtype dkt_cst range cyl end1 0 0 0 end2 0 1.4 0 rad 3.3
sel liner id=2 crossdiag elemtype dkt_cst range cyl end1 0 1.4 0 end2 0 2.8 0 rad 3.3
sel liner id=3 crossdiag elemtype dkt_cst range cyl end1 0 2.8 0 end2 0 4.2 0 rad 3.3
sel liner prop iso=(@E_s_, @nu_s_) thick=@thick_...
cs_nk @lk_ cs_sk @lk_ cs_scoh @coh_ density @Density_s cs_ncut=4e6
cs_sfric=20.0
cycle 0
call liner
hist add sel recover sres my surfx 0 \ 1 \ 0 \ id = @cid0
hist add sel recover sres my surfx 0 \ 1 \ 0 \ id = @cid45
hist add sel recover sres my surfx 0 \ 1 \ 0 \ id = @cid90
hist add sel recover sres my surfx 0 \ 1 \ 0 \ id = @cid135
hist add sel recover sres my surfx 0 \ 1 \ 0 \ id = @cid180
hist add sel recover sres my surfx 0 \ 1 \ 0 \ id = @cid225
hist add sel recover sres my surfx 0 \ 1 \ 0 \ id = @cid270
hist add sel recover sres my surfx 0 \ 1 \ 0 \ id = @cid315
hist add sel recover sres my surfx 0 \ 1 \ 0 \ id = @cid360
hist add sel recover sres ny surfx 0 \ 1 \ 0 \ id = @cid0
hist add sel recover sres ny surfx 0 \ 1 \ 0 \ id = @cid45
```

hist add sel recover sres ny surfx $0 \ 1 \ 0 \ id = @cid90$ hist add sel recover sres ny surfx $0 \ 1 \ 0 \ id = @cid135$ hist add sel recover sres ny surfx $0 \ 1 \ 0 \ id = @cid180$ hist add sel recover sres ny surfx $0 \ 1 \ 0 \ id = @cid225$ hist add sel recover sres ny surfx $0 \ 1 \ 0 \ id = @cid270$ hist add sel recover sres ny surfx $0 \ 1 \ 0 \ id = @cid315$ hist add sel recover sres ny surfx $0 \ 1 \ 0 \ id = @cid360$ hist add sel recover sres qx surfx $0 \ 1 \ 0 \ id = @cid0$ hist add sel recover sres qx surfx $0 \ 1 \ 0 \ id = @cid45$ hist add sel recover sres qx surfx $0 \ 1 \ 0 \ id = @cid90$ hist add sel recover sres qx surfx $0 \ 1 \ 0 \ id = @cid135$ hist add sel recover sres qx surfx $0 \ 1 \ 0 \ id = @cid180$ hist add sel recover sres qx surfx $0 \ 1 \ 0 \ id = @cid225$ hist add sel recover sres qx surfx $0 \ 1 \ 0 \ id = @cid270$ hist add sel recover sres qx surfx $0 \ 1 \ 0 \ id = @cid315$ hist add sel recover sres qx surfx $0 \ 1 \ 0 \ id = @cid360$ solve def titletext local tmp = "GW - Loose Model for Continuous Lining" titletext = tmp + " - Second Steady State Tunnel Excavated" end title @titletext save Tunnel excavated restore Tunnel_excavated ini xdisp=0 ydisp=0 zdisp=0 sel node ini xdisp=0 ydisp=0 zdisp=0 config dynamic set dy on set dyn time 0.0 ;Dynamic Boundry Condition range name bottom z=-14.9 - 15.1apply nquiet squiet dquiet ran z -15 fix z ran z -14.9 -15.1 apply ff fix z ran z -14.9 -15.1 set dy damp rayleigh 0.01 1.1 mass ;Set Damping Parameters hist dytime :1 ; Apply Shear Stress due to El Centro Eartquake table 100 table 1 0.01 -143.157224 table 1 0.02 - 207.431896 table 1 0.03 -283.392872 table 1 0.04 -452.84428 table 1 0.05 -718.707696 table 1 0.06 -972.884808 table 1 0.07 -1110.19888 table 1 0.08 -1130.649912 table 1 0.09 -1165.708824 table 1 0.1 -1341.003384

table 1 0.11 -1659.455168 table 1 0.12 -1960.377496 table 1 0.13 -2077.240536 table 1 0.14 -2150.279936 table 1 0.15 -2243.770368 table 1 0.16 -2278.82928 table 1 0.17 -2343.103952 table 1 0.18 -2533.006392 table 1 0.19 -2839.771872 table 1 0.2 -3272.16512 table 1 0.21 -3467.910712 table 1 0.22 -3073.497952 table 1 0.23 - 2588.516336 table 1 0.24 -2506.712208 table 1 0.25 -2641.104704 table 1 0.26 - 2953.713336 table 1 0.27 -3587.695328 table 1 0.28 -4545.972256 table 1 0.29 -5457.503968 table 1 0.3 -5951.250312 table 1 0.31 -6231.721608 table 1 0.32 -6500.5066 table 1 0.33 -6760.526864 table 1 0.34 -6818.958384 table 1 0.35 -6482.977144 table 1 0.36 - 5752.583144 table 1 0.37 -4805.99252 table 1 0.38 -3502.969624 table 1 0.39 -2033.416896 table 1 0.4 -902.766984 table 1 0.41 35.058912 table 1 0.42 931.982744 table 1 0.43 1788.004512 table 1 0.44 2600.20264 table 1 0.45 3587.695328 table 1 0.46 4960.836048 table 1 0.47 6719.6248 table 1 0.48 8866.98316 table 1 0.49 11017.2631 table 1 0.5 12790.65973 table 1 0.51 14187.17306 table 1 0.52 15399.6271 table 1 0.53 16626.68902 table 1 0.54 17593.73067 table 1 0.55 18020.28077 table 1 0.56 17906.3393 table 1 0.57 17251.90628 table 1 0.58 16059.90327 table 1 0.59 14327.4087

table 1 0.6 12054.42258 table 1 0.61 10134.94714 table 1 0.62 9460.063088 table 1 0.63 10032.69198 table 1 0.64 11849.91226 table 1 0.65 14911.7239 table 1 0.66 19221.0485 table 1 0.67 23536.21626 table 1 0.68 26618.47894 table 1 0.69 29128.11272 table 1 0.7 31722.47221 table 1 0.71 34398.63582 table 1 0.72 37092.3289 table 1 0.73 39742.19833 table 1 0.74 42415.44037 table 1 0.75 45176.32969 table 1 0.76 48428.04378 table 1 0.77 51372.99238 table 1 0.78 52813.32935 table 1 0.79 52749.05468 table 1 0.8 51180.16837 table 1 0.81 48106.67042 table 1 0.82 43528.56082 table 1 0.83 37445.83959 table 1 0.84 30875.21517 table 1 0.85 24839.23915 table 1 0.86 19332.06839 table 1 0.87 14362.46762 table 1 0.88 9921.672096 table 1 0.89 5521.77864 table 1 0.9 669.040904 table 1 0.91 -3765.911464 table 1 0.92 -6906.605664 table 1 0.93 -8755.963272 table 1 0.94 -9311.062712 table 1 0.95 -8574.82556 table 1 0.96 -6547.251816 table 1 0.97 -3225.419904 table 1 0.98 1387.7486 table 1 0.99 7295.175272 table 1 1 14493.93854 table 1 1.01 22984.03839 table 1 1.02 31138.15701 table 1 1.03 37328.97655 table 1 1.04 41553.57545 table 1 1.05 43811.9537 table 1 1.06 44104.1113 table 1 1.07 42430.04825 table 1 1.08 38792.68613

table 1 1.09 33189.10336 table 1 1.1 25619.29994 table 1 1.11 18020.28077 table 1 1.12 12323.20757 table 1 1.13 8531.00192 table 1 1.14 6640.742248 table 1 1.15 6655.350128 table 1 1.16 8574.82556 table 1 1.17 12396.24697 table 1 1.18 18122.53593 table 1 1.19 25750.77086 table 1 1.2 30103.9191 table 1 1.21 25993.26167 table 1 1.22 18616.28227 table 1 1.23 13164.62146 table 1 1.24 9638.279224 table 1 1.25 8037.255576 table 1 1.26 8364.472088 table 1 1.27 8744.276968 table 1 1.28 7312.704728 table 1 1.29 4066.833792 table 1 1.3 -993.33584 table 1 1.31 -6696.252192 table 1 1.32 -11870.36329 table 1 1.33 -16296.55093 table 1 1.34 -19755.69691 table 1 1.35 -22253.64439 table 1 1.36 -23784.55022 table 1 1.37 -24351.33596 table 1 1.38 -23954.00162 table 1 1.39 -23433.9611 table 1 1.4 -23632.62826 table 1 1.41 -24550.00313 table 1 1.42 -26115.96786 table 1 1.43 -28257.48307 table 1 1.44 -30974.54875 table 1 1.45 -33323.49586 table 1 1.46 -34354.81218 table 1 1.47 -34068.49774 table 1 1.48 -32467.47409 table 1 1.49 -30828.46995 table 1 1.5 -30431.13562 table 1 1.51 -31272.5495 table 1 1.52 -32146.10073 table 1 1.53 -31851.02155 table 1 1.54 -30387.31198 table 1 1.55 -27749.12885 table 1 1.56 -23942.31532 table 1 1.57 -20126.73706 table 1 1.58 -17459.33818 table 1 1.59 -15940.11866 table 1 1.6 -15569.0785 table 1 1.61 -14762.72353 table 1 1.62 -11928.79481 table 1 1.63 -7073.135496 table 1 1.64 -2348.947104 table 1 1.65 81.804128 table 1 1.66 222.039776 table 1 1.67 -1931.161736 table 1 1.68 -6377.800408 table 1 1.69 -10935.45897 table 1 1.7 -13427.5633 table 1 1.71 -13854.11339 table 1 1.72 -12215.10926 table 1 1.73 -10500.14414 table 1 1.74 -10690.04658 table 1 1.75 -12787.73815 table 1 1.76 -16796.14042 table 1 1.77 -20895.11155 table 1 1.78 -23264.50969 table 1 1.79 -23907.25641 table 1 1.8 -23948.15847 table 1 1.81 -24514.94422 table 1 1.82 -25610.53522 table 1 1.83 -27232.0099 table 1 1.84 -28461.99339 table 1 1.85 -28388.95399 table 1 1.86 -27012.8917 table 1 1.87 -25408.94647 table 1 1.88 -24658.10144 table 1 1.89 -24538.31682 table 1 1.9 -24824.63127 table 1 1.91 -25517.04478 table 1 1.92 -25639.75098 table 1 1.93 -24211.10031 table 1 1.94 -21234.01437 table 1 1.95 -16705.57157 table 1 1.96 -11998.91263 table 1 1.97 -8481.335128 table 1 1.98 -6155.760632 table 1 1.99 -5022.189144 table 1 2 -5080.620664 table 1 2.01 -5264.679952 table 1 2.02 -4510.913344 table 1 2.03 - 3590.616904 table 1 2.04 -3278.008272 table 1 2.05 -3578.9306 table 1 2.06 - 3669.499456 table 1 2.07 - 2740.438288 table 1 2.08 -791.747096 table 1 2.09 2179.495696 table 1 2.1 6173.290088 table 1 2.11 11186.7145 table 1 2.12 17219.76894 table 1 2.13 23092.1367 table 1 2.14 27620.5795 table 1 2.15 30805.09734 table 1 2.16 32642.76865 table 1 2.17 33136.51499 table 1 2.18 32286.33638 table 1 2.19 30089.31122 table 1 2.2 26548.36111 table 1 2.21 23045.39149 table 1 2.22 20956.46465 table 1 2.23 20287.42374 table 1 2.24 19571.63762 table 1 2.25 17342.47514 table 1 2.26 13599.93628 table 1 2.27 8344.021056 table 1 2.28 1574.729464 table 1 2.29 -4624.854808 table 1 2.3 -8168.726496 table 1 2.31 -9056.8856 table 1 2.32 -7292.253696 table 1 2.33 - 2874.830784 table 1 2.34 972.884808 table 1 2.35 1016.708448 table 1 2.36 -151.921952 table 1 2.37 58.43152 table 1 2.38 1644.847288 table 1 2.39 4613.168504 table 1 2.4 8957.552016 table 1 2.41 14677.99782 table 1 2.42 21777.4275 table 1 2.43 27944.87444 table 1 2.44 30863.52886 table 1 2.45 30539.23393 table 1 2.46 26966.14648 table 1 2.47 22294.54646 table 1 2.48 18674.71379 table 1 2.49 16103.72691 table 1 2.5 14584.50739 table 1 2.51 12700.09087 table 1 2.52 9042.27772 table 1 2.53 3611.067936 table 1 2.54 -2170.730968 table 1 2.55 -6877.389904

table 1 2.56 -10505.9873 table 1 2.57 -13056.52314 table 1 2.58 -14531.91902 table 1 2.59 -15951.80496 table 1 2.6 -18341.65413 table 1 2.61 -21701.46653 table 1 2.62 -25108.02414 table 1 2.63 -27629.34423 table 1 2.64 - 29265.42679 table 1 2.65 -30022.11498 table 1 2.66 - 29896.48721 table 1 2.67 -30247.07633 table 1 2.68 -32438.25833 table 1 2.69 - 36472.95478 table 1 2.7 -40440.45499 table 1 2.71 -42441.73455 table 1 2.72 -42476.79346 table 1 2.73 -40542.71015 table 1 2.74 - 38041.8411 table 1 2.75 -36379.46435 table 1 2.76 -35552.65834 table 1 2.77 -35561.42307 table 1 2.78 -35485.4621 table 1 2.79 -34401.5574 table 1 2.8 -32309.70898 table 1 2.81 -29206.99527 table 1 2.82 -25099.25942 table 1 2.83 -19983.57984 table 1 2.84 -15051.95955 table 1 2.85 -11508.08786 table 1 2.86 -9346.121624 table 1 2.87 -8568.982408 table 1 2.88 -8247.609048 table 1 2.89 -7450.0188 table 1 2.9 -6179.13324 table 1 2.91 -4826.443552 table 1 2.92 - 3783.44092 table 1 2.93 - 2921.576 table 1 2.94 -2118.1426 table 1 2.95 -2091.848416 table 1 2.96 -2705.379376 table 1 2.97 -3278.008272 table 1 2.98 - 3976.264936 table 1 2.99 -4414.501336 table 1 3 -4215.834168 apply sxz 1 his table 1 syz 0.0 szz 0.0 range nrange bottom hist add gp xacc 0 2.1 15 hist add gp xvel 0 2.1 5 hist add gp xvel 0 2.1 10

```
hist add gp xvel 0 2.1 15
hist add gp zdisp 30 2.1 -15
solve age=15
def titletext
local tmp = "GW - Loose Model for Continuous Lining"
titletext = tmp + " - After Earthquake Dynamic Load"
end
title @titletext
save dynamic_tunnel
return
                                                      ✓ فایل دوم با نام liner.f3dat
;liner.f3dat
def responses
R = rad_{-}
sp0 = s_near(3.3, 2.1, 0)
cid0 = s_cid(sp0)
sp45 = s_near(rad_* cos(pi/4), 2.1, rad_* sin(pi/4))
cid45 = s_cid(sp45)
sp90 = s_near(rad_* cos(pi/2), 2.1, rad_* sin(pi/2))
cid90 = s cid(sp90)
sp135 = s_near(rad_* cos(3.*pi/4), 2.1, rad_* sin(3.*pi/4))
cid135 = s_cid(sp135)
sp180 = s_near(rad_* cos(pi), 7, rad_* sin(pi))
cid180 = s_cid(sp180)
sp225 = s_near(rad_* cos(5.*pi/4), 2.1, rad_* sin(5.*pi/4))
cid225 = s_cid(sp225)
sp270 = s_near(rad_* cos(3.*pi/2), 2.1, rad_* sin(3.*pi/2))
cid270 = s_cid(sp270)
sp315 = s_near(rad_* cos(7.*pi/4), 2.1, rad_* sin(7.*pi/4))
cid315 = s cid(sp315)
sp360 = s_near(rad_* cos(2.*pi), 2.1, rad_* sin(2.*pi))
cid360 = s_cid(sp360)
end
@ responses
    در این کدها فقط فایل Model.f3dat اجرا می شود و فایل دوم بطور خودکار از فایل اول فراخوانی
                                                                              خواهد شد.
```

Abstract :

Nowadays, considering the increasing trend of world population, as well as the need to move and transport people in urban environments, application of underground structures is increasing day by day. In order to transport people under the ground, underground trains (subways) are utilized which move through tunnels excavated by machined methods. Also in Iran, these tunnels have been used in metropolises such as Tehran, Mashhad, Tabriz, Shiraz, etc. In these tunnels, precast concrete segments are used as linings.

One of the factors that causes the axial and shear forces as well as the bending moment in the tunnel concrete lining is earthquake. Despite the fact that the tunnels have high security against the structures constructed on the ground, the recent damages caused by the earthquake to some of these tunnels highlighted the need for considering a dynamic load when designing underground structures.

Due to the fact that Iran is considered as one of the seismic countries in the world, study of the stability of these tunnels against earthquake loads is of particular importance. Various factors affect the amount of damage caused by earthquake, including the frequency content of earthquake waves, the parameters of tunnel environment and protective lining of tunnel, as well as its dimensions.

The purpose of this study was to investigate the parameters related to the tunnel environment by numerical methods, and compare these results with analytical methods. For this purpose, the effect of environmental parameters of the tunnel on the performance and response of concrete segments of tunnel lining under seismic loading has been investigated. In this regard, numerical analysis were carried out in different soil environments by finite difference method and using FLAC3D software. The FLAC3D software is capable of modeling the behavior of structures constructed in soil, stone and other materials that may show non-linear behavior.

In order to investigate the research topic, the dynamic response of concrete segments based on axial force, shear force and bending momentum has been studied and a comparison between the results of numerical modeling with analytical methods is presented which has been developed for continuous lining.

Generally, the results of the research show that with increase in deformation modulus and the internal friction angle of soil, the amount of maximum bending moment increases, the maximum axial force is first reduced and then increased and shear force increases. By increasing the thickness of the lining, the bending moment of the tunnel is significantly increased, but no change happens in the axial force and maximum shear force. Also, with the increase in the number of concrete segments of the lining, the maximum bending moment, axial force and maximum shear force are reduced.

Keywords: Dynamic Analysis, Numerical Methods, Tunnel, Precast Concrete Segments, Earthquake



Shahrood University of Technology Faculty of Mining, petroleum and Geophsics Engineering

M.Sc. Thesis in Mineral Tunnel and underground spaces

Numerical assessment of influence of soil parameters on the seismic response of concrete segmental tunnel lining

By: Alireza Jangi

Supervisor : Dr. Majid Nikkhah

August 2017